

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное  
бюджетное образовательное учреждение  
высшего профессионального образования  
«КАЗАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ  
ЭНЕРГЕТИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

С.Ю. СИТНИКОВ, Ю.К. СИТНИКОВ

**ЭЛЕКТРОННЫЕ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЕ МАШИНЫ:**

**Арифметика. Логика. Элементная база**

Учебное пособие

Казань 2015

УДК 681.31 (075.8)

ББК 32.973

С41

*Рецензенты:*

доктор технических наук,  
главный метролог ОАО «НПО ГИПО» *В.И. Курт*;  
кандидат физико-математических наук, доцент Казанского  
(Приволжского) Федерального университета *Г.В. Таюрская*

**Ситников С.Ю., Ситников Ю.К.**

С41       Электронные вычислительные машины: Арифметика. Логика.  
Элементная база: учеб пособие / С.Ю. Ситников, Ю.К. Ситников. –  
Казань: Казан. гос. энерг. ун-т., 2015. – 168 с.

В учебном пособии по дисциплине «Вычислительные машины: системы и сети» рассмотрены арифметические и логические основы разработки узлов вычислительных машин. На базе этого материала приводятся сведения об основных узлах, таких как регистры, счетчики, дешифраторы, сумматоры и т.п., рассматриваются способы и особенности их применения.

Предназначено для студентов, обучающихся по направлениям схемотехнического профиля, при выполнении выпускных квалификационных работ и магистерских диссертаций. Может быть использовано при изучении дисциплин «Цифровые измерительные устройства» и «Цифровая электроника». Также может быть полезно инженерно-техническим работникам, занятым разработкой и производством электронной аппаратуры.

УДК 681.31 (075.8)

ББК 32.973

## ВВЕДЕНИЕ

Основными тенденциями развития вычислительной техники являются увеличение количества хранимой и обрабатываемой информации и повышение производительности вычислительных машин. Одновременно решаются задачи уменьшения размеров машин, уменьшения количества выделяемого тепла и его отвод. Быстро совершенствуются средства взаимодействия с человеком.

В настоящее время электронные цифровые вычислительные машины строятся на разнообразной элементной базе и эта база постоянно совершенствуется. Цифровые устройства строятся на основе простейших элементов, выполняющих основные логические и арифметические операции и операции управления. Разнообразие элементной базы объясняется различиями в требованиях, предъявляемых к отдельным узлам электронных цифровых вычислительных машин.

Центральная часть вычислительных машин содержит большое количество цифровых интегральных микросхем, таких как эмиттерно-связанная логика, транзисторно-транзисторная логика, микросхемы на полевых транзисторах, в том числе комплементарные металл-диэлектрик-полупроводниковые(КМДП) микросхемы. Эти микросхемы объединяются в разнообразные узлы различной сложности. Важнейшим узлом цифровых вычислительных машин является процессор, в состав которого входит арифметико-логическое устройство. Микропроцессоры относятся к числу сверхбольших интегральных схем (СБИС), содержащих миллионы эквивалентных вентиляей.

Пособие построено по принципу перехода от простых компонентов к сложным узлам.

Изложение материала делается в следующем порядке: арифметика, логика, элементная база, основные узлы (регистры, счетчики, сумматоры, дешифраторы и т.п.). Дополнительный материал вынесен в приложения.

Материал, излагается на таком уровне, чтобы обучаемые знали схемы и принципы работы комбинационных и последовательностных элементов, могли описать их в виде таблиц истинности и таблиц переходов, логических выражений, логических схем и временных диаграмм.

В пособии в конце каждого раздела приведены вопросы, предназначенные для самостоятельной работы.

Содержащийся в пособии материал и характер его изложения развивают способность использовать основные законы естественно-

научных дисциплин в профессиональной деятельности, применять методы математического анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования (ПК-1); способность рассчитывать и проектировать элементы и устройства, основанные на различных принципах действия (ПК-7).

Содержание и характер изложения дисциплины позволяет учащимся знать элементную базу электроники и микропроцессорной техники, направление их совершенствования и развития, а также области и возможности применения физических явлений и эффектов в приборостроительной технике.

Выполнение приводимых в конце разделов пособия контрольных вопросов способствует формированию умения использовать закономерности проявления физических эффектов при решении инженерных задач.

## 1. ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

### 1.1. *Обработка непрерывных и дискретных сообщений*

Вычислительной машиной будем называть комплекс технических средств, объединенных общим управлением, предназначенный для переработки информации и для вычислений. Общее управление подразумевает наличие управляющих программ в памяти вычислительной машины. Таким образом, программы являются обязательным компонентом, находящимся в памяти при работе вычислительной машины [1,2].

Различают информацию, представленную в *непрерывном* или в *дискретном* виде. Информация передается или отображается в виде сигналов, которые могут быть, как непрерывными, так и дискретными. Всякий сигнал есть изменение некоторого физического параметра во времени, т.е. функция времени. Функция, называемая *непрерывной*, может принимать любые вещественные значения в диапазоне изменения аргумента (в нашем случае времени –  $t$ ). Таким образом, множество значений непрерывной функции бесконечно. *Дискретная* функция может принимать вещественные значения только при некоторых значениях аргумента. Каким бы малым ни выбирался интервал между соседними значениями аргумента, число значений дискретной функции конечно, если интервал изменения аргумента не бесконечный [3].

Вид обрабатываемого сигнала определяет принцип действия и структуру вычислительной машины. Машины, обрабатывающие непрерывные сигналы, называют **аналоговыми**, а машины, обрабатывающие дискретные сигналы – цифровыми. Предметом рассмотрения этой работы являются **электронные цифровые вычислительные машины** (ЭЦВМ). Для краткости наряду с этим термином будем употреблять термин компьютер, хотя он часто применяется в более широком смысле.

## 1.2. Понятие о количестве информации

В теории цифровых вычислительных машин важным является понятие *количества информации*. Оно необходимо, например, при оценке параметров запоминающих устройств. Способ измерения информации, лежащий в основе теории информации, предложен К. Шенноном. Речь идет об измерении информации, содержащемся в одном случайном объекте относительно другого. Применительно к вычислительной технике проще всего рассмотреть объекты, которые являются случайными величинами, принимающими лишь конечное число значений [4].

Если  $X$  – случайная величина, принимающая значения  $X_1, X_2, \dots, X_n$  с вероятностями  $p_1, p_2, \dots, p_n$ , а  $Y$  – случайная величина, принимающая значения  $Y_1, Y_2, \dots, Y_m$  с вероятностями  $q_1, q_2, \dots, q_m$ , то информация  $J(X, Y)$ , содержащаяся в  $X$  относительно  $Y$ , записывается как

$$J(X, Y) = \sum_{ij} p_{ij} \log_2(p_{ij}/p_i q_j), \quad (1.1)$$

где  $p_{ij}$  – вероятность совмещения событий  $X_i=Y_j$ .

Величина

$$H(X) = J(X, X) = \sum_i p_i \log_2(1/p_i) \quad (1.2)$$

носит название **энтропии случайной величины**<sup>1</sup>. В вычислительной технике удобно пользоваться приведенным выше определением в следующей формулировке:

если объект может находиться в альтернативных состояниях  $1, 2, \dots, n$  с вероятностями  $p_1, p_2, \dots, p_n$ , соответственно, то количество информации,

---

<sup>1</sup> Здесь энтропия рассматривается, как мера неопределенности испытания, которое может иметь разные результаты.

несущей представление о состоянии, в котором пребывает объект, определяется, как энтропия (1.2).

Если вероятности пребывания во всех состояниях одинаковы и этих состояний  $n$ , то

$$J = \sum p_i \log_2(1/p_i) = np \log_2(1/p) = \log_2 n, \quad (1.3)$$

так как в этом случае  $p = 1/n$ .

Таким образом, если число двоичных знаков (разрядов двоичного числа) равно  $J$ , то можно записать, что  $n = 2^J$  различных значений случайной величины.

Далее для обозначения разрядов двоичного числа вместо  $J$  будут использоваться другие принятые обозначения.

### ***1.3. Численные методы решения задач***

Цифровая вычислительная машина может оперировать только с дискретными величинами, которые представляются в виде дискретных электрических сигналов. Это означает, что задача, которую предполагается решить на цифровой машине, не может быть записана в произвольной форме, например с использованием функций непрерывного аргумента и операций анализа, применяемым к этим функциям. Задачу следует привести к специальному виду, позволяющему свести решение задач к вычислениям.

Для этого необходимо воспользоваться численными методами, т.е. методами приближенного решения математических задач, сводящегося к выполнению конечного числа элементарных операций над числами. Для конкретной задачи задается определенная последовательность операций над числами – *вычислительный алгоритм*. Язык записи этого алгоритма составляют числа и арифметические действия. Именно эта простота языка позволяет реализовать численные методы на вычислительных машинах.

При применении численных методов задача, подлежащая решению, сформулированная в исходном виде на общепринятом математическом языке (уравнений, функций, операторов), заменяется близкой к ней задачей. При этом фигурирующие в качестве элементарных операций арифметические действия выполняются обычно приближенно. Эти операции дополняются такими вспомогательными операциями, как запись результатов, выборка из таблиц и т.п. Числа задаются ограниченным набором цифр, записанных в некоторой позиционной системе счисления.

Наряду с арифметическими операциями, к элементарным операциям необходимо отнести операции *логические*, определяющие дальнейший ход вычислительного процесса в зависимости от результата предыдущих вычислений.

Таким образом, при применении численных методов числовая прямая заменяется дискретной системой чисел (сеткой чисел), а функция непрерывного аргумента – таблицей ее значений в сетке. Операции анализа, применяемые к непрерывным функциям, заменяются алгебраическими операциями над значениями функций в сетке. Вычислительный алгоритм содержит новый параметр – число шагов  $N$ , – не присущий исходной задаче. Выбором  $N$  можно, в принципе, добиться любой близости результата выполнения вычислительного алгоритма к решению исходной задачи. Неточная реализация алгоритма, вызванная округлением, не меняет существенно его свойств.

#### ***1.4. Возможность автоматического выполнения расчетов***

Информация записывается в общепринятом виде или виде, отличном от общепринятого. Форма представления, отличающаяся от общепринятой, называется *кодом*.

В цифровых вычислительных машинах в виде кодов представляется вся вводимая в нее информация, будь то числа, тексты, рисунки или, например, ноты.

Действия, которые выполняются над кодами, введенными в вычислительную машину, сводятся к запоминанию, передаче из одних устройств в другие и выполнению арифметических и логических операций. Все эти операции над кодами выполняются автоматически. Автоматически выполняется также переход к каждой следующей операции.

Процесс обработки информации автоматизирован с помощью программного управления. При этом порядок действий, которые необходимо выполнить для решения задачи, записывается в виде последовательности команд (инструкций). Эта последовательность команд называется *программой*. Команды в вычислительной машине представлены в виде *кодов операций*, присущих конкретной машине. Подготовленная программа (например, на бумаге) записывается с помощью специальных языков – *языков программирования*. Описание порядка действий называется *вычислительным алгоритмом*.

Команда предписывает некоторую операцию из числа операций, реализуемых цифровой вычислительной машиной – ЦВМ, и указывает числа (операнды), участвующие в операции. Реализация программы в ЦВМ сводится к поочередному извлечению команд из памяти вычислительной машины и выполнению их устройствами ЦВМ. ***Программа, введенная в машину и хранимая в ее памяти, позволяет осуществить процесс решения задачи автоматически.***

ЦВМ может выполнять некоторый набор операций, достаточный для эффективной реализации некоторого класса алгоритмов. Число алгоритмов может быть бесконечным.

Если возможна смена программ, а система операций, реализуемых ЦВМ, обладает свойством полноты, то ЦВМ является универсальным вычислительным устройством (универсальной ЦВМ) с программируемыми функциями. Путем замены программ изменяются функции, выполняемые ЦВМ.

Наряду с универсальными машинами существуют *специализированные ЦВМ*, например, предназначенные для работы в системе управления. Такие машины оснащены небольшим набором программ, размещенных в памяти постоянно. При работе в контуре управления ЦВМ периодически выполняет этот набор программ [4]. В цифровых *управляющих* машинах обычно не предусмотрена смена программ.

### ***1.5. Алгоритм***

Алгоритмом (см. п. 1.3) будем называть такую ***конечную последовательность операций*** (систему правил), которая позволяет с помощью численных методов получить решение поставленной задачи. Алгоритм – это точное предписание, определяющее процесс преобразования исходных данных в искомый результат. Алгоритм должен обладать такими свойствами, как [2]:

- определенность, исключая произвол;
- массовость, т.е. возможность обрабатывать любые исходные данные, принадлежащие некоторому множеству;
- результативность, означающая, что процесс при любых допустимых исходных данных приводит к искомому результату;
- дискретность, означающая, что определяемый процесс состоит из отдельных операций;
- простота операций, выполняемых на каждом шаге.

### 1.6. Алфавит и язык

Для записи алгоритмов в виде, пригодном для ввода в вычислительную машину, необходимо использовать специальный язык. Всякий язык характеризуется **алфавитом, синтаксисом и семантикой**. Для построения обозначений дискретного представления информации используется набор символов, называемый алфавитом. Информация, записываемая в виде последовательности символов некоторого алфавита, называется **символьной информацией**. Система правил, определяющая порядок построения выражений из символов алфавита, называется **синтаксисом** [2].

Для описания синтаксиса используются специальным образом записанные предложения, называемые **металингвистическими формулами**. Существует несколько разновидностей этих формул. Будем пользоваться формулами, состоящими из левой и правой частей, между которыми ставится знак  $:=$ , означающий «это есть». В левой части указывается наименование определяемого синтаксического понятия. Справа записывается последовательность символов и выражений, составляющих это понятие. Для выделения наименований синтаксических понятий служат металингвистические скобки  $\langle, \rangle$ . Союз «или» обозначается знаком  $|$ . Например, запись времени суток 16.25 или 2.15:

$\langle \text{время} \rangle := \langle \text{час} \rangle \langle \text{минута} \rangle$   
 $\langle \text{час} \rangle := \langle \text{цифра} \rangle | \langle \text{цифра} \rangle \langle \text{цифра} \rangle$   
 $\langle \text{минута} \rangle := \langle \text{цифра} \rangle \langle \text{цифра} \rangle$   
 $\langle \text{цифра} \rangle := 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9$

Значение времени суток в общепринятой записи состоит из двух частей, разделенных точкой. Запись 25.01 удовлетворяет синтаксическим правилам, но недопустима в данной записи с точки зрения семантики. В данном случае нет взаимосвязи между приведенной записью и правилами счета времени. Семантику составляют правила, устанавливающие связь между корректно составленными выражениями и соответствующими объектами.

Алгоритмы, реализуемые машиной (машинные алгоритмы), представляются на языке машины (**машинном языке**) [2].

Традиционный машинный язык основывается на цифровом алфавите. Оператор машинного языка, как указано в п. 1.4, называется **командой**. Последовательность команд интерпретируется машиной в виде последовательности действий. Запись алгоритмов на машинном языке характеризуется сильной детализацией описания вычислительного

процесса. Такая детальная запись является трудоемкой. Для упрощения процесса записи алгоритмов используются *языки программирования*, ориентированные на машинное применение. Эти машиноориентированные языки относятся к наиболее простым. Степень близости языка программирования к машинному языку называют **уровнем** языка программирования. Сам машинный язык относят к нулевому уровню.

Следующий уровень языка называется **мнемокодами** (мнемоническими, т.е. легко запоминающимися кодами). В этих языках цифровая запись кодов заменяется мнемонической. Мнемоническое описание применяется также для операндов. Операторы мнемокодов имеют структуру команд машинного языка. Мнемокод обычно называют языком ассемблера, поскольку он транслируется (преобразуется) в машинный язык с помощью специальной программы, называемой ассемблером<sup>2</sup>.

К машино ориентированным языкам относятся также автокоды. Автокоды по основным свойствам близки к мнемокодам, но в них имеется возможность описать некоторое действие, состоящее из нескольких шагов, и в дальнейшем записывать это действие, как одну операцию. Благодаря этому запись алгоритмов становится более компактной и наглядной.

Для работы с автокодом, как и в случае мнемокода, необходима специальная программа переводчик, называемая макроассемблером. Поэтому автокоды иначе называют макроассемблерами по имени этой программы. Использование машино-ориентированного языка предполагает знание принципов функционирования машины. Этой необходимости можно избежать, так как существуют языки программирования, для которых характерна независимость средств языка от типа машины. Это так называемые **процедурно-ориентированные** языки. К ним относятся такие известные языки программирования, как фортран и паскаль.

Алгоритмический язык может быть также ориентирован на некоторый класс задач. Такие языки называют **проблемно-ориентированными**.

Проблемно- и процедурно-ориентированные языки называют языками **высокого уровня**. Вычислительная машина может выполнять предписания, если они записаны на машинном языке. Если алгоритм записан на другом языке, то он должен быть переведен на язык машины. Для перевода применяют специальные программы, называемые **трансляторами**.

---

<sup>2</sup> Assembly – сборка, объединение.

### 1.7. Уровни описания ЦВМ

Вычислительная машина представляет собой сложный электронный комплекс, который содержит большое число компонентов, образующих иерархическую систему функциональных узлов. Различные узлы современных вычислительных машин функционируют зачастую на основе различных физических принципов. Многочисленность компонентов и многообразие принципов функционирования не позволяют дать полное подробное описание вычислительной машины на основе единого метода. Поэтому описание ЦВМ приходится производить с различной степенью детальности. Описав структуру и порядок функционирования некоторого объекта (узла ЦВМ), можно рассматривать его как элемент более сложного объекта. Вводя более высокий уровень описания, мы уменьшаем степень сложности описания [2].

Наиболее детальным уровнем описания являются *электрические схемы* с перечнями элементов. На этом уровне описания выполняются анализ и разработка отдельных узлов. Описание функционирования вычислительной машины как целого на этом уровне невозможно из-за громоздкости.

Следующим уровнем описания является уровень *логических схем*, на котором описание ЦВМ детализируется до элементарных операций, выполняемых над каждой единицей информации. В качестве языка описания в этом случае используются булевы функции.

Для описания отдельных устройств используется уровень *операционных схем*. При этом процесс функционирования устройств детализируется до элементарных операций над числами, называемых *микрооперациями*. На уровне операционных схем порядок функционирования описывается в форме программ, составленных из микроопераций – *микропрограмм*. Язык микроопераций предназначен для описания цифровых устройств, функционирование которых рассматривается на уровне регистров [9]. Иногда язык микроопераций также называют *языком регистровых передач*. С его помощью можно просто и наглядно описывать регистры, слова, массивы памяти, элементы и части машинных слов и массивов, элементы регистров и отдельные ячейки памяти, операции передачи машинных слов и частей слов.

Микрооперация описывается микрооператором и меткой, т.е. идентификатором управляющего сигнала, вызывающего выполнение микрооперации. Например, двухместная операция, в которой участвуют два регистра В и С, описывается следующим образом:

$$G: RrA[k \div k+1] := RrB [m \div m+1] * RrC [n \div n+1];$$

Метка G и микрооператор отделены друг от друга двоеточием. Часть микрооператора, стоящая после знака присваивания (:=), называется формулой микрооператора. Формула определяет преобразование. Преобразование здесь обозначено знаком \*. Слева от знака присваивания указывается регистр (или часть регистра), куда передается результат преобразования, выполненного по формуле микрооператора.

Структура ЦВМ как целого объекта описывается на уровне *структурных* схем. При этом перечисляется весь комплекс устройств, составляющих ЦВМ, и описывается порядок взаимодействия устройств в процессе выполнения каждой отдельной операции из системы команд машины.

Наиболее высоким уровнем представления команд машиной, является *уровень программ*. Структура программ описывается последовательностью *операторов*.

### ***1.8. Структурная схема цифровой вычислительной машины***

Цифровая вычислительная машина содержит в своем составе такие основные устройства, как *процессор, оперативная память и внешние устройства*. К внешним устройствам относятся *устройства ввода (вывода) и внешние запоминающие устройства*. Процессор вычислительной машины состоит из *арифметико-логического устройства и центрального устройства управления*. Арифметико-логическое устройство служит для выполнения *преобразований чисел*, а центральное устройство управления в соответствии с программой обеспечивает *порядок выполнения операций*. Конструктивно процессор может быть выполнен на микросхемах разных технологий и разной степени интеграции. Однако, по соображениям надежности, компактности и упрощения сборки предпочтение отдается большим интегральным схемам (БИС) – микропроцессорам [26, 27].

Оперативная память служит для хранения информации, необходимой для выполнения программы в текущий момент времени. Другими словами, в оперативной памяти хранятся команды выполняемой программы, и данные (операнды), необходимые для этой программы.

Внешние запоминающие устройства служат для хранения больших количеств информации, которая не используется процессором в текущий момент времени.

Устройства ввода и вывода позволяют реализовать различные способы ввода и вывода информации. Основным устройством ввода текстовой информации, включая тексты программ, является клавиатура. Наряду с клавиатурой применяются устройства, осуществляющие прямой ввод документов в графической форме – сканеры. При выводе информации она может быть представлена, как в виде твердой копии, так и оперативно. Для получения бумажной копии текста используются электрические печатающие устройства – принтеры, а для получения графических изображений чертежные автоматы – плоттеры. Оперативное представление выводимой информации осуществляется дисплеями различной конструкции.

Возможности ЦВМ определяются параметрами перечисленных устройств. Основными характеристиками вычислительных машин являются перечень выполняемых операций, скорость их выполнения, количество хранимой информации и возможность смены программ.

Время выполнения операций зависит от их сложности. Такие операции как сложение выполняются за малое время. Продолжительность выполнения операций умножения и деления, как правило, во много раз больше. Производительность вычислительной машины оценивается количеством операций, выполняемых за единицу времени. Эта величина часто указывается отдельно для коротких и длинных операций.

Связь между устройствами цифровой вычислительной машины может быть осуществлена несколькими способами.

Связь устройств может быть выполнена по принципу *каждый с каждым*. При такой схеме соединений каждая пара устройств-абонентов может обмениваться кодами независимо от других. Этот способ является наиболее производительным, система в целом наиболее надежной. В тоже время, такая система является наиболее сложной и дорогой.

Для упрощения системы связей без существенного снижения производительности можно объединить в группы устройства, имеющие близкую производительность. Для каждой такой группы выделяется система обмена информацией своего типа. В группе медленных устройств применяются более простые, но медленные устройства. Для более быстрых устройств выделяются более производительные средства обмена информацией. В этом случае осуществляется управление распределением информации по группам устройств и между устройствами медленной группы. При управлении обменом информацией с внешними устройствами система связей вместе с управлением называется каналом.

Для наиболее простых и недорогих электронных вычислительных машин, например, персональных, применяется единая система связей для всех устройств. Такая система называется *общей шиной*. Рассмотрим подробнее систему с общей шиной, рис. 1.1.



Рис. 1.1. Система объединения устройств посредством общей шины

Показанная на рис. 1.1 схема существенно упрощена. На ней показаны основные устройства и шина обмена информацией. Линии для передачи сигналов управления не показаны.

### Вопросы для самопроверки

1. Что называется кодом?
2. Перечислите свойства алгоритма.
3. Опишите с помощью металингвистических формул способ записи даты рождения.
4. Нарисуйте функциональную схему цифровой вычислительной машины.
5. Из чего состоит процессор?
6. Для чего служит арифметико-логическое устройство?
7. Какие функции выполняет центральное устройство управления?
8. Для чего используется оперативная память?
9. Каковы функции канала?
10. Каково назначение внешних запоминающих устройств?
11. В чем заключается основная особенность специализированной ЦВМ в сравнении с универсальными?
12. Что называется командой?
13. Что называется операндом?

14. Что называется адресом?

15. Для чего в современных ЦВМ необходима программа транслятор?

16. Сколько можно записать различных двоичных значений случайной величины при использовании чисел, имеющих  $N$  разрядов?

## 2. АРИФМЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЦВМ

### 2.1. Представление информации в вычислительных машинах

В вычислительных машинах информация записывается на машинном языке. Машинный язык основывается на цифровом алфавите. Наименьшей единицей информации, записываемой в вычислительной машине, является один *разряд* числа в системе счисления с основанием два, называемый *битом*. В каждом бите может быть записан один из двух символов: 0 или 1. Биты объединяются в группы [3–8].

Группа разрядов в оперативной памяти вычислительной машины, считываемых (записываемых) одновременно, называется *словом*. Обычно понятие машинного слова относится к коду определенной для данной вычислительной машины длины или, другими словами, содержащему фиксированное число разрядов. Группа битов (разрядов), имеющих определенное значение, называется *полем*. При операциях с буквенными символами каждому символу также сопоставляется цифровой двоичный код. Обычно коды символов имеют семь или восемь разрядов. Восемьразрядный двоичный код называется *байтом*.

Объединение групп полей, описывающих некоторое множество объектов (последовательность полей, байтов или слов, объединенным по некоторым признакам), называется *массивом* или *файлом*<sup>3</sup>.

Машинные коды чисел и команд – слова – могут состоять из одного или нескольких байтов. Распространены вычислительные машины со словами, содержащими 8, 16 или 32 разряда. Наряду с терминами слово и байт при разделении и объединении слов применяют термины полуслово, содержащее 16 разрядов, и двойное слово, имеющее 64 разряда.

Натуральным единицам информации, которыми мы пользуемся в общепринятой записи: разряду, символу, числу, массиву чисел, в

---

<sup>3</sup> Понятие файла будет дополнительно уточнено при изучении запоминающих устройств.

цифровых вычислительных машинах соответствуют разряд, слог (байт), слово (поле) и массив (файл).

## 2.2. Системы счисления

Счисление (нумерация): совокупность приемов наименования и обозначения чисел [19]. Использование большого количества символов для обозначения чисел неудобно. Применяемые в настоящее время системы счисления используют ограниченное количество символов для обозначения разных цифр.

В соответствии со сказанным *системой счисления* называется совокупность приемов и правил для записи чисел ограниченным количеством цифровых знаков.

Представление чисел в вычислительных машинах отличается от их представления в широко используемой десятичной системе счисления. Перед изучением машинных форм представления чисел рассмотрим свойства систем счисления.

Любая предназначенная для практического применения система счисления должна удовлетворять следующим требованиям:

- обеспечивать возможность представления любого числа в рассматриваемой системе;
- обеспечивать единственность представления каждого числа;
- обеспечивать простоту выполнения операций над числами.

Системы счисления делятся на *позиционные* и *непозиционные*.

В непозиционных системах счисления значение символа не зависит от его положения в записи числа. Все непозиционные системы принято называть *символическими*.

В позиционной системе счисления значение цифры определяется ее положением в числе. Один и тот же символ, находясь на разных позициях, определяет различные значения.

В общем случае правило построения числа может быть записано следующим образом:

$$A(q) = a_1q_1 + a_2q_2 + \dots + a_nq_n, \quad (2.1)$$

где  $q_i$  называется весом разряда, а символами  $a_i$  обозначены цифры.

Если в этом выражении положить  $q_i = q^i$ , то получим равенство, которому должна удовлетворять позиционная система счисления:

$$q_i = q^{q_{i-1}}, \quad (2.2)$$

где  $q$  – **основание** системы счисления.

Основание системы счисления определяется количеством разных символов, необходимых для изображения числа в данной системе.

Произвольное число  $A(q)$  в системе счисления с основанием  $q$  записывается как

$$a_n q^n + a_{n-1} q^{n-1} + \dots + a_1 q^1 + a_0 q^0 + a_{-1} q^{-1} + \dots + a_{-m} q^{-m}, \quad (2.3)$$

или

$$A(q) = \sum_{i=-m}^{i=n} a_i q^i, \quad (2.4)$$

где  $n$  и  $m$ , соответственно, количество целых и дробных значений разрядов числа. Для привычной нам десятичной системы

$$A(10) = \sum_{i=-m}^{i=n} a_i 10^i. \quad (2.5)$$

Обычно используется сокращенная запись числа  $A(q)$

$$a_n a_{n-1} \dots a_1 a_0 a_{-1} \dots a_{-m}. \quad (2.6)$$

Например,  $2 \times 100 + 3 \times 10 + 6 \times 1 + 1 \times 0,1 + 5 \times 0,01$  записывается как 236,15.

В системе счисления с основанием 2 используются цифры 0 и 1. Эта система называется **двоичной**.

Для любой позиционной системы счисления основание системы изображается с помощью цифр этой системы сочетанием символов 1 и 0. Поскольку в вычислительных машинах для представления чисел используется конечное число разрядов, то необходимо учитывать, какое максимальное и минимальное числа можно записать в конкретной разрядной сетке. Попытки выйти за этот диапазон приводят к ошибкам результата за счет отбрасывания крайних значений. Поэтому машинная арифметика является *арифметикой конечных чисел*.

Для арифметики конечных чисел важным является понятие *диапазона представления чисел*. Диапазон представления чисел – это интервал числовой оси, заключенный между минимальным и максимальным числами, записанными при данном числе разрядов

$$A(q)_{\min} \leq \text{диапазон} \leq A(q)_{\max}, \quad (2.7)$$

$$A(q)_{\min} = -(q^n - 1) = 1 - q^n, A(q)_{\max} = q^n - 1.$$

Вес разряда числа в позиционной системе счисления в соответствии с (2.2)

$$q_i = \frac{q^i}{q^0} = q^i, \quad (2.8)$$

где  $i$  – номер разряда, отсчитываемого от младшего разряда целой части, принимаемого за нулевой.

Поскольку количество единиц в разряде не может быть равным или большим  $q$ , то возникает необходимость передавать единицы в соседний разряд. Эта операция при сложении называется **переносом**, а при вычитании – **заемом**.

При проектировании вычислительных машин очень важен правильный выбор системы счисления. От этого выбора зависят скорость вычислений, необходимый объем памяти и сложность алгоритмов.

Для записи одного и того же числа в различных системах счисления необходимо различное число разрядов. При выборе системы счисления для ЭВМ учитывают, что

- основание системы счисления определяет количество устойчивых состояний, которое должен иметь элемент ЭВМ (устройство, которое используется для отображения разрядов числа);

- длина записи числа существенно зависит от основания системы счисления;

- система счисления должна обеспечивать простые алгоритмы выполнения операций.

Наиболее проста реализация арифметических действий в двоичной системе счисления. Правила выполнения арифметических действий видны из приведенной таблицы, в которой прямоугольником отмечены единица переноса в старший разряд и единица заема из старшего разряда:

0+0=0	0-0=0	0x0=0
0+1=1	1-0=1	0x1=0
1+0=1	1-1=0	1x0=0
1+1=0 <span style="border: 1px solid black; padding: 0 2px;">1</span>	0-1=1 <span style="border: 1px solid black; padding: 0 2px;">1</span>	1x1=1

Умножение многоразрядных чисел осуществляется путем образования частных произведений и их последующего суммирования.

В двоичной системе счисления умножение сводится к операциям сдвига и сложения. Например, умножим  $229,25D^4$  на  $5,5D$ :

$$\begin{array}{r}
 11100101,01 = 229,25D \\
 \underline{101,1 = 5,5D} \\
 1110010101 \\
 1110010101 \\
 \underline{1110010101} \\
 10011101100,111 = 1260,875D
 \end{array}$$

В этом примере справа приведена запись сомножителей и произведения в десятичной системе счисления.

Деление сводится к операциям вычитания и сдвига. В качестве примера выполним в двоичной системе деление целого числа  $405D$  на  $19D$ .

$$\begin{array}{r}
 405D = 110010101 \overline{)10011} = 19D \text{ делитель} \\
 \underline{-10011} \quad 10101 = 21B \text{ частное} \\
 11001 \\
 \underline{-10011} \\
 11001 \\
 \underline{-10011} \\
 110 = 6D \text{ остаток}
 \end{array}$$

Любая позиционная система счисления дает более компактную запись числа в сравнении с двоичной системой. Правила арифметики во всех позиционных системах счисления одинаковы, поэтому дальнейшие примеры не требуют пояснений. Запись чисел в различных системах счисления приведена в таблице 2.1. Рассмотрим приведенный выше пример для троичной системы, в которой применяются цифры 0, 1 и 2. В этом примере соответствие чисел приблизительное, поскольку имеется дробная часть (см. п. 2.3).

$$\begin{array}{r}
 229,25D \approx 22111,0202 \\
 \times 12,1111 = 5,5D \\
 \hline
 221110202 \\
 \hline
 \hline
 1212221111 \\
 221110202 \\
 \hline
 1201122,1022122 = 1259,195D
 \end{array}$$

<sup>4</sup> Буквой D отмечено десятичное представление числа.

В восьмеричной системе, также как и в двоичной, вес разрядов кратен степеням двойки.

$$\begin{array}{r}
 345,2 \text{ Oct} = 229,25\text{D} \\
 * 5,4 \text{ Oct} = 5,5\text{D} \\
 \hline
 16250 \\
 +21722 \\
 \hline
 2354,7 = 1260,875\text{D}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{r}
 405\text{D} = 625 \overline{)23} = 19\text{D} \\
 \underline{-46} \quad 25 = 21\text{D} \\
 \underline{145} \\
 \underline{-137} \\
 6
 \end{array}$$

В шестнадцатеричной системе счисления для обозначения цифр используются цифры десятичной системы и шесть латинских букв. Каждая шестнадцатеричная цифра соответствует четырем разрядам при записи в двоичной системе. Шестнадцатеричная система позволяет делать достаточно компактные записи чисел. Это очень существенно при больших диапазонах значений чисел. Поэтому она используется, как промежуточная система при вводе и выводе информации в ЭВМ.

Запись чисел в различных системах счисления представлена в таблице 2.1.

Таблица 2.1.

Запись чисел в различных системах счисления

Двоичная	Троичная	Восьмеричная	Десятичная	Шестнадцатеричная
00001	001	01	01	01
00010	002	02	02	02
00011	010	03	03	03
00100	011	04	04	04
00101	012	05	05	05
00110	020	06	06	06
00111	021	07	07	07
01000	022	10	08	08
01001	100	11	09	09
01010	101	12	10	0A
01011	102	13	11	0B
01100	110	14	12	0C
01101	111	15	13	0D
01110	112	16	14	0E
01111	120	17	15	0F
10000	121	20	16	10
10001	122	21	17	11

Рассмотрим примеры с шестнадцатеричной системой.

$$\begin{array}{r}
 229,25D = \begin{array}{r} \times \\ E5,4H \\ \times \\ \underline{5,8H} \\ 72A0 \\ + \\ \underline{47A4} \\ 1260,875D = 4EC,E0H \end{array}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{r}
 405 = 195H \mid 13H=19D \\
 \underline{13} \quad 15H=21D \\
 \underline{65} \\
 \underline{5F} \\
 6
 \end{array}$$

В текстах программ, инструкциях к программам часто применяют сокращенные однобуквенные обозначения систем счисления. Для двоичных чисел применяют обозначение – В, для восьмеричных – О, десятичных – D, а для шестнадцатеричных – H.

Системы счисления могут различаться по количеству символов, применяемых в разных разрядах. Если количество допустимых символов для всех разрядов одинаково, то такая система называется *однородной*.

Если в разных разрядах применяется разное количество цифр, то система называется *смешанной*.

Для обозначения каждой цифры может применяться отдельный символ или набор из нескольких символов. Если для каждой цифры имеется свой значок, то система называется *непосредственной*. Для непосредственной системы количество применяемых знаков равно количеству разных цифр, используемых в системе.

Если количество разных знаков меньше, чем количество цифр, применяемых в данной системе, то каждая цифра кодируется комбинацией нескольких символов. Например, цифры десятичной системы можно кодировать символами (цифрами), применяемыми в двоичной системе. Для изображения цифр десятичной системы часто применяется система, называемая *двоично-десятичной*. В этой системе каждая десятичная цифра кодируется четырьмя двоичными цифрами. Так двоично-десятичное представление числа 125D состоит из трех четырехразрядных групп 0001 0010 0101.

Недостатком позиционных систем счисления является невозможность выполнения арифметических операций как поразрядных. Поразрядной называют такую операцию, результат которой в любом разряде не зависит от результата выполнения этой операции в других разрядах. В позиционных системах счисления результат в одном разряде влияет на другие разряды через перенос и заем.

Существуют системы счисления, в которых арифметические операции выполняются поразрядно. Примером такой системы является *система остаточных классов* – СОК. В этой системе каждое число

представляется остатками от его деления на взаимно простые числа, являющиеся основаниями системы счисления. Запись в остатках является символическим способом представления чисел.

Если ЦВМ должна оперировать с  $N$  целыми числами (от нуля до  $N-1$ ), то для записи этих чисел в системе остаточных классов следует выбрать несколько взаимно простых чисел  $X_1, X_2, \dots, X_n$ , таких, чтобы их произведение было не меньше  $N$ . Число, которое необходимо записать в СОК, следует разделить на  $X_1$ , на  $X_2, \dots, X_n$ . Заданное число представляется в виде остатков от деления. Получается смешанная система с различными основаниями для различных разрядов. Например, если  $N=15$ , в качестве делителей могут быть выбраны наименьшие простые числа 2, 3 и 5 ( $2 \times 3 \times 5 > 15$ ).

X =	0	1	2	3	4	5	6	7	8
X <sub>сок</sub> =	000	111	220	301	410	021	100	211	320

X =	9	10	11	12	13	14	15
X <sub>сок</sub> =	401	010	121	200	311	420	001

Система остаточных классов относится к системам символическим, смешанным и кодированным. Сложение в СОК сводится к независимому суммированию разрядов чисел. Для примера переведем в СОК и просуммируем десятичные цифры 5 и 9 ( $5 = 021_{\text{сок}}$ ,  $9 = 401_{\text{сок}}$ ). Так как вес правого разряда равен 2, то сумма равна  $420_{\text{сок}} = 14D$ .

Рассмотрим примеры умножения в системе остаточных классов.

$$\begin{array}{r}
 301 \\
 *220 \\
 \hline
 100
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 301 \\
 *301 \\
 \hline
 401
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 021 \\
 *111 \\
 \hline
 021
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 301 \\
 *410 \\
 \hline
 200
 \end{array}$$

### 2.3. Перевод чисел из одной системы счисления в другую

Исходные данные могут быть представлены либо в виде двоичных чисел, либо как десятичные или шестнадцатеричные числа, либо как любой произвольный текст. Данные в ЦВМ, работающей в двоичной системе счисления, должны быть закодированы числами двоичной системы. Если построить ЦВМ, работа которой построена на другой системе счисления, например, троичной, то данные должны быть закодированы числами этой системы. Наиболее часто исходные данные и

результаты записывают в десятичной системе счисления. При вводе данных в вычислительную машину и при выводе данных делается перевод из одной системы счисления в другую.

*Запись числа в различных позиционных системах счисления отличается значением основания  $q$  и величинами коэффициентов  $a$  (см. п. 2.2).*

Правила перевода зависят от того, какая арифметика используется для перевода: арифметика исходной системы счисления или арифметика той системы, в которую преобразуется число.

При ручном переводе чисел определяют, какая максимальная степень нового основания входит в преобразуемое число (не превышает преобразуемое число). Затем проверяется, по сколько раз входит каждая степень нового основания меньшая максимальной в оставшуюся после вычета старшей степени часть числа. Например, при переводе из десятичной системы счисления в троичную число 89D представляется как 10022:

$$89D = 1 \cdot 3^4 + 0 \cdot 3^3 + 0 \cdot 3^2 + 2 \cdot 3^1 + 2 \cdot 3^0.$$

Разработано несколько способов для преобразования чисел в вычислительных машинах. Рассмотрим преобразования, выполняемые по правилам арифметики исходной системы счисления. Основание исходной системы обозначим  $m$ , а основание искомой –  $n$ . Пусть имеется целое число.

Искомая запись целого числа (в системе с основанием  $n$ ):

$$A(n) = \beta_k n^k + \beta_{k-1} n^{k-1} + \dots + \beta_0 n^0. \quad (2.9)$$

Поделим число  $A(n)$  на  $n$ :

$$\frac{A(n)}{n} = \beta_k n^{k-1} + \beta_{k-1} n^{k-2} + \dots + \frac{\beta_0}{n}. \quad (2.10)$$

В результате деления получили частное и остаток. Обозначим частное  $A_1$  и запишем:

$$\frac{A(n)}{n} = A_1 + \frac{\beta_0}{n}, \quad (2.11)$$

$$A(n) = A_1 n + \beta_0.$$

Аналогичным образом можно записать частное:

$$A_1 = A_2 n + \beta_1. \quad (2.12)$$

Так как мы делим число на основание новой системы, то каждый получаемый остаток не содержит цифр, не имеющих в новой системе счисления. Иначе говоря, остаток уже записан в новой системе счисления. Каждый остаток есть цифра соответствующего разряда представления числа в системе с основанием  $n$ . Первый остаток дает самый младший разряд числа в искомой записи.

Таким образом, правило перевода целого числа из системы с основанием  $m$  в систему с основанием  $n$  заключается в последовательном делении числа и получаемых частных на основание новой системы  $n$ , которое для того, чтобы осуществить деление, представлено в исходной системе (записано цифрами исходной системы и по правилам исходной системы счисления). Деление осуществляется до тех пор, пока частное не станет меньше  $n$ . Старшей цифрой нового числа служит последнее частное, следующей цифрой – последний остаток.

Для дробных чисел применяется умножение на основание новой системы счисления. Для перевода правильной дроби из системы с основанием  $m$  в систему с основанием  $n$  нужно умножить исходную дробь и дробные части получающихся произведений на основание  $n$ , представленное в исходной  $m$ -системе. Целые части получающихся произведений дают

$$\begin{array}{r}
 \underline{10D} \overline{)3} \\
 \underline{9} \quad \underline{3} \overline{)3} \\
 \underline{1} \quad \underline{3} \quad 1 \\
 \underline{\phantom{1} \quad \phantom{3} \quad 0} \\
 10D=101 \text{ (троичная)}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{r}
 \underline{95D} \overline{)2} \\
 \underline{94} \quad \underline{47} \overline{)2} \\
 \underline{1} \quad \underline{46} \quad \underline{23} \overline{)2} \\
 \phantom{1} \quad \underline{1} \quad \underline{22} \quad \underline{11} \overline{)2} \\
 \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \underline{1} \quad \underline{10} \quad \underline{5} \overline{)2} \\
 \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \underline{1} \quad \underline{4} \quad \underline{2} \overline{)2} \\
 \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \underline{1} \quad \underline{2} \quad \underline{1} \\
 \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \phantom{1} \quad \underline{0}
 \end{array}
 \qquad
 95D=1011111B$$

$$\begin{array}{r}
 \underline{1101001B} \overline{)1010} \\
 \underline{1010} \quad \underline{1010} \overline{)1010} \\
 \underline{001100} \quad \underline{1010} \quad 1 \\
 \underline{\phantom{001100} \quad \phantom{1010} \quad 0} \\
 \underline{\phantom{001100} \quad \phantom{1010} \quad 00101} \\
 1101001B=105D
 \end{array}$$

последовательность цифр в представлении дроби в новой системе. Обычно перевод осуществляется приближенно. Например,

0,1496D ~ 0,001001B	0,001001B = 0,1406D	0,
× <u>  2</u>	× <u>  1010</u>	
0,2992	10010	
× <u>  2</u>	+1001	
0,5984	1,011010	1
× <u>  2</u>	× <u>  1010</u>	
1,1968	110100	
× <u>  2</u>	+11010	
0,3963	100,000100	4
× <u>  2</u>	× <u>  1010</u>	
0,7872	1000	
× <u>  2</u>	+ <u>  100</u>	
1,5744	0,101000	0
	× <u>  1010</u>	
	1010000	
	+101000	
	110,010000	6

Так как в обоих случаях перевод сопровождается округлением, то результат получается меньше исходного числа. Если переводится смешанное число, то переводят отдельно целую и отдельно дробную части числа, каждую по своим правилам. При разработке ЭВМ способ перевода выбирается из соображений быстроты перевода и экономии оборудования.

При вводе чисел в ЭВМ можно реализовать перевод из одной системы счисления в другую, используя промежуточные преобразования. Исходные данные могут быть представлены в десятичной, двоичной, символьной или иной форме. Эти данные вводятся либо по линиям связи, посредством клавиатуры, либо с помощью промежуточного носителя информации (магнитного диска, компакт диска, полупроводниковой памяти и т.п.). При этом они кодируются удобным для ввода в ЭВМ образом. Вводимые в ЭВМ данные кодируются цифрами двоичной системы, что позволяет ввести их в память ЭВМ и затем преобразовать программным путем. Например, десятичные числа при вводе в ЭВМ можно преобразовать к промежуточному двоично-десятичному виду (п. 2.2 и 2.5). При этом каждой цифре десятичной системы сопоставляется четырехразрядный двоичный код. В целом десятичному числу сопоставляется набор четырехразрядных кодов (*тетрада*). Так, число 125D=1111101B запишется в двоично-десятичном коде как 0001 0010 0101 (подробнее двоично-десятичный код рассматривается далее в п. 2.5).

Каждая тетрада имеет свой десятичный вес, соответствующий правилам представления числа в десятичной системе счисления. Каждую тетраду при преобразовании следует умножить на ее вес, записанный в двоичной системе счисления, и эти частные произведения сложить по

правилам двоичной арифметики. В примере с числом 125 следует проделать следующие вычисления:

$$\begin{array}{r}
 100=1100100\text{В} \\
 * \quad 0001 \\
 \hline
 1100100
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 10=1010\text{В} \\
 *0010 \\
 \hline
 10100
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 0001 \\
 *0101 \\
 \hline
 101
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 1100100 \\
 + \quad 10100 \\
 \quad \quad 101 \\
 \hline
 1111101
 \end{array}$$

При таком способе преобразования вес тетрад (1100100, 1010, 0001) должен вводиться в ЭВМ вместе с программой перевода или постоянно храниться в ее памяти. Кроме программного способа применяется также табличный способ перевода, при котором в ЭВМ хранятся эквиваленты цифр системы и эквиваленты положительных и отрицательных степеней основания. При переводе подставляются эквиваленты и выполняются все необходимые умножения и сложения.

Наиболее просто перевести число в двоичную систему счисления из восьмеричной и шестнадцатеричной систем, так как основания этих систем равны степеням двойки. Каждая цифра восьмеричного кода может быть записана с помощью трех двоичных разрядов. Например, восьмеричное число  $745=111\ 100\ 101\text{В}$ . Таким же образом осуществляется преобразование шестнадцатеричного кода. Например,  $A4F1\text{H}=1010\ 0100\ 1111\ 0001\text{В}$ . Как видно из примера, каждой шестнадцатеричной цифре соответствуют четыре двоичных разряда. Поскольку основания этих систем 8 и 16 равны степеням двойки, двоично-восьмеричная и двоично-шестнадцатеричная записи числа совпадают с представлением в двоичной системе (для сравнения переведите указанным ранее способом в двоичную систему счисления восьмеричное число 745 и шестнадцатеричное число A4F1).

Несложен и обратный переход от двоичной системы счисления к шестнадцатеричной (или восьмеричной). Двоичное число разделяется справа и слева от запятой на тетрады (или триады). Если крайняя правая и крайняя левая тетрады будут неполными, двоичное число справа и слева необходимо дополнить нулями. Каждая тетрада используется при этом для определения соответствующей шестнадцатеричной цифры. Например,

$$\begin{array}{l}
 1001101101101, 1010101101 \\
 0001\ 0011\ 0110\ 1101, 1010\ 1011\ 0100 \\
 1\ 3\ 6\ \text{D}, \text{A}\ \text{B}\ 4
 \end{array}$$

Перевод чисел в шестнадцатеричную систему счисления и обратный перевод осуществляются сравнительно просто и быстро в силу компактности шестнадцатеричной системы. Например,

$$\begin{array}{r}
 42225 \overline{)16} \\
 \underline{-32} \phantom{0000} \\
 102 \phantom{0000} \\
 \underline{-96} \phantom{0000} \\
 62 \phantom{0000} \\
 \underline{-48} \phantom{0000} \\
 145 \phantom{0000} \\
 \underline{-144} \phantom{0000} \\
 1 \\
 \hline
 A4F1H
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 2639 \overline{)16} \\
 \underline{-16} \phantom{0000} \\
 103 \phantom{0000} \\
 \underline{-96} \phantom{0000} \\
 79 \phantom{0000} \\
 \underline{-64} \phantom{0000} \\
 15 \rightarrow F
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 0111 \phantom{0000} \\
 \times 10000 \\
 \hline
 1110000
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{r}
 1011 = 7H \\
 \phantom{0000} \\
 \times 1 \\
 \hline
 1011 = 7H = 11D
 \end{array}$$

В примере, расположенном слева, осуществляется последовательное деление числа 42225, записанного в десятичной системе счисления на 16. Получается результат в шестнадцатеричной записи A4F1.

Во втором примере шестнадцатеричное число 1111011 переводится в двоичную систему. Число записано в виде двух тетрад 0111 и 1011. Поскольку, как указывалось выше, вес разрядов в двоичной и в шестнадцатеричной системах является степенями цифры 2, имеем сразу без перевода двоичную запись. Проверим: умножим цифры тетрад на их шестнадцатеричный вес, записанный в двоичной форме. Младшая тетрада 1011 имеет вес  $16^0=1$ . Выполним умножение на 1. Старшая тетрада имеет вес  $16^1=16$  или в двоичной форме – 1 0000. Выполним умножение второй тетрады, т.е. 0111, на ее вес. Получаем 1110000. Число, в целом, определяется, как сумма, равная 1111011. Видим, что двоичная запись и исходная шестнадцатеричная запись – одинаковы.

Если операции над десятичными числами необходимо выполнить без затрат времени на перевод в двоичную систему, то их преобразуют к двоично-десятичному виду. Арифметические действия выполняют непосредственно над этими двоично-десятичными кодами (действия над двоично-десятичными кодами можно выполнить в двоичном сумматоре, используя программную коррекцию, или в аппаратно реализованном сумматоре двоично-десятичных кодов).

Преобразование из двоичной системы в десятичную можно осуществить, используя двоично-десятичную систему как промежуточную. В соответствии со сказанным ранее применяется деление (или умножение) преобразуемого числа на основание десятичной системы, записанное цифрами исходной двоичной системы. Полученные остатки и частное

(или, соответственно, целые части) дополняются слева нулями до четырех разрядов, образуя тетрады двоично-десятичного кода. Например,

$$\begin{array}{r}
 1111101 \overline{)1010} \\
 \underline{-1010} \quad 1100 \overline{)1010} \\
 1011 - \underline{1010} \quad \rightarrow 1 \\
 \underline{-1010} \quad 00 \rightarrow 10 \quad \leftarrow 000 \\
 0 \rightarrow 101
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{r}
 0,001 \\
 \times \quad 1010 \\
 \hline
 000 \rightarrow 1,010 \\
 \times \quad 1010 \\
 \hline
 00 \rightarrow 10,100 \\
 \times \quad 1010 \\
 \hline
 0 \rightarrow 101,000
 \end{array}$$

В рассмотренном примере после формирования тетрад получаются числа  $0001\ 0010\ 0101=125D$  и  $0,0001\ 0010\ 0101=0,125D$ .

#### 2.4. Коды для представления чисел в ЭВМ

Представление числовой информации в вычислительной машине, как правило, невозможно без погрешностей. Эти погрешности необходимо знать и учитывать. Величина ошибки зависит от формы представления чисел и длины разрядной сетки, принятой для данной ЭВМ. Кроме того, форма представления числа и длина разрядной сетки определяют диапазон значений чисел, обрабатываемых ЭВМ. Поскольку количество разрядов в числах (длина разрядной сетки) в вычислительных машинах всегда фиксировано, то это приводит к некоторым дополнительным действиям при вычислениях. Иначе говоря, «бумажная арифметика» и машинная арифметика имеют некоторые различия, связанные с конечным числом разрядов машинных кодов. В связи с этим машинную арифметику **называют арифметикой конечных чисел**.

При выполнении арифметических операций в ЭВМ необходимо учитывать знаки чисел. Чтобы избежать операции вычитания и упростить действия с отрицательными числами и, соответственно, упростить арифметико-логическое устройство, в ЭВМ применяются специальные коды. Если знак числа и мантиссу, представленную в виде правильной дроби, рассматривать, как единое число, то все положительные числа имеют вид  $0, X_1, X_2, \dots, X_{n-1}$  и лежат в интервале  $0 \leq X < 1$ , а отрицательные числа имеют вид  $1 X_1 X_2 \dots X_{n-1}$  и лежат в диапазоне  $1 \leq X < 2$ . Таким образом, отрицательному числу, находящемуся в интервале  $-1 < X \leq 0$ , сопоставлено положительное число  $[X]$ , находящееся в интервале  $1 \leq [X] \leq 1+X$ , если знак минус обозначен единицей. Путем записи единицы в знаковый разряд отрицательное число сдвигается по числовой оси в область положительных чисел.

Рассмотренный случай относится к правильным дробям. Читатель может сам показать, что для целых чисел диапазон будет соответственно  $0 \leq X < 2^n$ ,  $2^n \leq X < 2^{n+1} - 1$ .

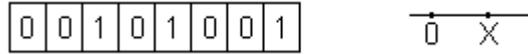


Рис. 2.1. Размещение числа в разрядной сетке и на числовой оси

Для кодирования отрицательных чисел и выполнения операций над ними применяют **дополнительный** и **обратный** коды. Положительные числа во всех кодах одинаковы. Исходное число,  $0, X_1, X_2, \dots, X_n$ , введенное в ЭВМ без преобразований, т.е., в коде, называемом прямым, получается по следующей формуле:

$$[X]_{\text{пр}} = \begin{cases} X, & \text{если } X \geq 0 \\ 1+X, & \text{если } X < 0 \end{cases}$$

Можно также записать формулу для прямого кода, используя вес знакового разряда. Обозначим вес знакового разряда  $S$ . Для дробей  $S=1$ , а для целых чисел  $S=2^n$ . Тогда:

$$[X]_{\text{пр}} = \begin{cases} X, & \text{если } X \geq 0 \\ S+X, & \text{если } X < 0 \end{cases}$$

Дополнительный код отрицательного числа получается, если в знаковый разряд поставить единицу и во всех разрядах мантиссы сменить цифры двоичного кода, к младшему разряду мантиссы добавить единицу и выполнить переносы, включая перенос в знаковый разряд. Другими словами, дополнительный код является дополнением мантиссы до единицы (в случае рассматриваемых здесь дробных мантисс).

Для

$$\begin{aligned} X = -0, X_1 X_2 \dots X_n, \quad [X]_{\text{доп}} &= 1, \bar{X}_1 \bar{X}_2 \dots \bar{X}_n + 0,00 \dots 1 \\ [X]_{\text{доп}} - X &= 1, \bar{X}_1 \bar{X}_2 \dots \bar{X}_n + 0,00 \dots 1 + 0, X_1 X_2 \dots X_n, = \\ &= 1, 11 \dots 1 + 0,00 \dots 1 = 10,0, \end{aligned} \quad (2.13)$$

т.е.  $[X]_{\text{доп}} = 10 + X$ ,  $[0]_{\text{доп}} = 0,00 \dots 0$ ;  $[-0]_{\text{доп}} = 10$ .

В последнем выражении в знаковом разряде 0, а 1 левее знакового разряда теряется. Иначе говоря,  $[0]_{\text{доп}} = [-0]_{\text{доп}} = 0$ . Таким образом, ноль в дополнительном коде имеет только одно представление.

Следовательно,

$$[X]_{\text{доп}} = \begin{cases} X, & \text{если } X \geq 0 \\ 10+X, & \text{если } X < 0 \end{cases},$$

где 10 является двоичной записью числа 2. Представление чисел в дополнительном коде позволяет при суммировании оперировать со знаковым разрядом как с разрядом целой части числа.

Обратный код отрицательного двоичного числа является единичным дополнением (поразрядным дополнением). Обратный код отрицательного двоичного числа получается, если в знаковый разряд поставить единицу и во всех разрядах мантииссы поменять цифры.

Для

$$X = -0, X_1 X_2 \dots X_n;$$

$$[X]_{\text{обр}} = 1, \overline{X_1} \overline{X_2} \dots \overline{X_n};$$

$$[X]_{\text{обр}} - X = 1, X_1 X_2 \dots X_n + (0, X_1 X_2 \dots X_n) = 1, 11 \dots 1;$$

$$[X]_{\text{обр}} = 1, 11 \dots 1 + X$$

(2.14)

$$[X]_{\text{обр}} = \begin{cases} X, & \text{если } X \geq 0 \\ 10+1 \times 10^{-n} + X, & \text{если } X < 0 \end{cases}$$

Последнее следует из того, что  $1, 11 \dots 1 = 10 \times 10^{-n}$ .

Таким образом, обратный код является дополнением до значения ближайшего старшего разряда, уменьшенного на единицу младшего разряда.

В процессе вычислений могут возникнуть «положительный» и «отрицательный» нули:

$$+0, 00 \dots 0 \text{ и } -0, 00 \dots 0.$$

Представление «положительного» нуля одинаково для прямого, обратного и дополнительного кодов:

$$(+0) = 0, 00 \dots 0.$$

Отрицательный ноль отобразится следующим образом:

$$- \text{ в прямом коде } (-0)_{\text{пр}} = 0, 00 \dots 0;$$

$$- \text{ в обратном коде } (-0)_{\text{обр}} = 1, 11 \dots 1;$$

- в дополнительном коде  $(-0)_{\text{доп}} = 1, 11 \dots 1 + 2^{-n} = 0, 000 \dots 0$ , поскольку перенос из знакового разряда теряется.

Из приведенных выше выражений следует, что в обратном коде ноль можно изобразить двояко:

$$[0]_{\text{обр}} = 0 \text{ и } [0]_{\text{обр}} = 10 - 1 \times 10^{-n} = 1, 11 \dots 1.$$

(2.15)

Рассмотрение кодов, проделанное выше, выполнено для правильных дробей. Несложно убедиться, что коды для целых чисел получаются по тем же правилам. При этом дополнение для обратного кода делается до  $2^n - 1$ , а для дополнительного кода – до  $2^n$ , где  $n$  количество разрядов числа. Коды целых чисел представлены в таблице 2.2.

Таблица 2.2.

## Коды целых чисел

Десятичное представление	Прямой код	Обратный код	Дополнительный код
+7	0111	0111	0111
+6	0110	0110	0110
+5	0101	0101	0101
+4	0100	0100	0100
+3	0011	0011	0011
+2	0010	0010	0010
+1	0001	0001	0001
+0	0000	0000	0000
-0	1000	1111	—
-1	1001	1110	1111
-2	1010	1101	1110
-3	1011	1100	1101
-4	1100	1011	1100
-5	1101	1010	1011
-6	1110	1001	1010
-7	1111	1000	1001
-8	—	—	1000

В этой таблице мантисса представлена тремя разрядами. Старший (четвертый) разряд отведен для знака.

Из таблицы 2.2 видно, что во всех случаях обратный код отрицательного числа отличается на единицу младшего разряда от дополнительного кода. Таблица 2.2 также дает представление о диапазоне чисел в рассматриваемых кодах.

Сложение обратных кодов чисел сопровождается переносом из старшего цифрового разряда в знаковый и переносом из знакового разряда в младший цифровой разряд. Такая цепочка переносов называется **циклическим переносом**.

При выполнении арифметических операций может возникнуть перенос из знакового разряда. Во избежание искажения кода числа это явление, называемое переполнением, необходимо обнаруживать. Переполнение разрядной сетки удобно обнаруживать в модифицированных кодах.

В модифицированном дополнительном коде для кода знака отводятся два разряда и знак минус обозначается двумя единицами. Знак плюс обозначается сочетанием 00. Циклический перенос не делается. Единица левее знаковых разрядов теряется. Сочетание значений 01 и 10 служат признаками переполнения.

В модифицированном обратном коде применяется такое же правило для знаков, как и в дополнительном. Сложение обратных кодов выполняется в сумматоре с циклическим переносом.

Обозначим слагаемые  $A$  и  $B$ , а сумму обозначим  $C$  и рассмотрим примеры сложения в прямом, обратном и дополнительном кодах для чисел, модуль которых меньше единицы, т.е. для правильных дробей. Такие числа, как сказано выше, можно записать следующим образом:

$$[A]_{\text{пр}} = \begin{cases} A, & \text{если } X \geq 0 \\ 1+A, & \text{если } A < 0 \end{cases}$$

При суммировании в прямом коде не делается перенос из старшего цифрового разряда в знаковый разряд:

$$\begin{array}{r} A = -0,00110 \quad 1,00110 = [A]_{\text{пр}} \qquad 0,10111 = [A]_{\text{пр}} \\ \qquad \qquad \qquad + \qquad \qquad \qquad + \\ B = -0,01010 \quad 1,01010 = [B]_{\text{пр}} \qquad 0,00101 = [B]_{\text{пр}} \\ \qquad \qquad \qquad \underline{\qquad \qquad \qquad} \qquad \underline{\qquad \qquad \qquad} \\ \qquad \qquad \qquad 1,10000 = [C]_{\text{пр}} \qquad 0,11100 = [C]_{\text{пр}} = C \\ C = -0,10000 \end{array}$$

Рассмотрим пример с переполнением при суммировании в прямом коде. Признак переполнения обозначим  $\phi$ .

$$\begin{array}{r} 0,10110 = [A]_{\text{пр}} \\ + \\ 0,01101 = [B]_{\text{пр}} \\ \hline \phi,00011 \end{array}$$

Произошло переполнение. Результат неверен.



Пример 5.

$$A = -0,10001\ 1,01111 = [A]_{\text{доп}}$$

+

$$B = -0,11010\ 1,00110 = [B]_{\text{доп}}$$

-----

$$10,10101 = [C]_{\text{доп}}$$

Произошел перенос из знакового разряда. Этот перенос в сумматоре, работающем в дополнительном коде, теряется. Получилось положительное число. Результат неверен.

Рассмотрим примеры сложения обратных кодов чисел. Сумма обратных кодов чисел есть обратный код результата:

Пример 6.

$$0,00100 = [A]_{\text{об}}$$

+

$$0,01100 = [B]_{\text{об}}$$

-----

$$0,10000 = [C]_{\text{об}}$$

Пример 7.

$$A = -0,01001\ 1,10110 = [A]_{\text{об}}$$

+

$$B = 0,01110\ 0,01110 = [B]_{\text{об}}$$

-----

$$\begin{array}{l} \boxed{1} \rightarrow 0,00100 \\ \rightarrow 0,00101 = [C]_{\text{об}} = [C]_{\text{пр}} \end{array}$$

Выполняется циклический перенос, что равноценно суммированию с 0,00001.

Пример 8.

$$A = -0,01100\ 1,10011 = [A]_{\text{об}}$$

+

$$B = 0,01001\ 0,01001 = [B]_{\text{об}}$$

-----

$$1,11100 = [C]_{\text{об}}, C = -0,00011$$

Пример 9.

$$A = -0,01100\ 1,10011 = [A]_{\text{об}}$$

+

$$B = -0,01001\ 1,10110 = [B]_{\text{об}}$$

-----

$$1,01001$$

—1→ Единица циклического переноса.

После циклического переноса получается  $1,01010 = [C]_{\text{об}}$ ,  $C = -0,10101$ .

Рассмотрим примеры операций с модифицированными кодами.

Модифицированный дополнительный код.

Пример 10.

$$A = 0,1010 [A]_{\text{доп. м.}} = 00,1010$$

+

$$B = -0,0101 [B]_{\text{доп. м.}} = 11,1011$$

---


$$100,0101$$

Единица, расположенная левее двух знаковых разрядов, отбрасывается, получаем  $[C]_{\text{доп. м.}} = [A+B]_{\text{доп. м.}} = 00,0101$ .

Пример 11.

$$A = -0,1010 [A]_{\text{доп. м.}} = 11,0110$$

+

$$B = -0,0101 [B]_{\text{доп. м.}} = 11,1011$$

---


$$111,0001$$

С учетом потери единицы левее знаковых разрядов получаем 11,0001.

Пример 12.

$$A = -0,1010 [A]_{\text{доп. м.}} = 11,0110$$

+

$$B = -0,1010 [B]_{\text{доп. м.}} = 11,0110$$

---


$$110,1100.$$

В результате отбрасывания левой единицы получаем 10,1100. Сочетание 10 в знаковых разрядах свидетельствует о переполнении разрядной сетки.

Пример 13.

$$A = 00,1001$$

+

$$B = 00,1001$$

---


$$01,0111$$

В этом примере сочетание 01 свидетельствует о переполнении разрядной сетки.

Модифицированный обратный код.

Пример 14.

$$A = 0,10001 [A]_{\text{об. м.}} = 00,10001$$

+

$$B = -0,00111 [B]_{\text{об. м.}} = 11,11000$$

---


$$\leftarrow 100,01001$$

$$\longrightarrow$$

В результате циклического переноса из старшего знакового разряда в младший разряд мантиссы получаем положительное число 00,01010.

Пример 15.

$$A = -0,10110 [A]_{\text{об. м.}} = 11,01001$$

+

$$B = -0,01011 [B]_{\text{об. м.}} = 11,10100$$

\_\_\_\_\_

$$\leftarrow 110,1110$$

→

В знаковых разрядах признак переполнения. В результате циклического переноса получается 10,11110.

Пример 16.

$$A = -0,10010 [A]_{\text{об. м.}} = 11,01101$$

+

$$B = -0,01011 [B]_{\text{об. м.}} = 11,10100$$

\_\_\_\_\_

$$\leftarrow 111,00001$$

→

$$11,00010$$

Результат верен  $C = -0,11101$ .

Пример 17.

$$A = 0,10011 [A]_{\text{об. м.}} = 00,10011$$

+

$$B = 0,11001 [B]_{\text{об. м.}} = 00,11001$$

\_\_\_\_\_

$$01,01100.$$

Результат неверен.

## 2.5. Выполнение операций над десятичными числами

Для выполнения операций над числами, представленными в десятичной системе счисления, применяют двоично-кодированные формы представления чисел (binary-coded decimal – BCD). Каждой десятичной цифре сопоставляются определенные комбинации двоичных цифр.

Система кодирования знаков некоторого алфавита, в том числе десятичных знаков, должна удовлетворять двум условиям:

а) в кодовом слове должна легко определяться граница между двумя рядом записанными знаками;

б) каждому знаку должна соответствовать одна единственная комбинация цифр двоичного алфавита.

Двоично-десятичные коды делятся на коды **взвешенные** и **невзвешенные**. Во взвешенных кодах каждому из четырех разрядов двоичного набора,  $a_{i+3}a_{i+2}a_{i+1}a_i$ , представляющего десятичную цифру, приписывается определенный вес  $g_i$ . Таким образом, значение десятичной цифры в двоичном представлении равно  $a_{i+3}g_{i+3}+a_{i+2}g_{i+2}+a_{i+1}g_{i+1}+a_i g_i$ . Использование взвешенных двоично-десятичных кодов облегчает перевод из одной системы счисления в другую. Для того чтобы было удобно выполнять операции над кодами и получился верный результат, двоично-десятичные коды должны обладать такими свойствами, как

– **единственность**, заключающаяся во взаимно однозначном соответствии десятичных цифр и кодирующих их наборов; для этого число разрядов двоичного числа должно быть не меньше, чем  $n=\log_2 k$ , где  $k$  – основание системы счисления (для десятичной системы  $k=4$ , а ближайшее целое  $n = 4$ );

– **аддитивность**, заключающаяся в том, что двоично-десятичный код суммы должен быть равен сумме двоично-десятичных кодов слагаемых;

– **упорядоченность**, необходимая для выполнения логических операций; упорядоченность заключается в выполнении для двоично-десятичных кодов  $0B, 1B, \dots, 9B$  десятичных цифр  $0, 1, \dots$ , следующих условий:  $0B < 1B < \dots < 9B$  или  $0B > \dots > 9B$ ;

– **четность**, необходимая для умножения, деления, округления, проявляющаяся в том, что четным десятичным цифрам соответствуют только четные, либо только нечетные двоичные коды;

– **дополнительность**, необходимая для обнаружения переноса в старший разряд и для формирования обратного и дополнительного кодов. Сущность дополненности заключается в том, что сумма двоичного кода любой десятичной цифры и ее обратного двоичного кода должна быть равна двоичному коду цифры 9.

Рассмотрим простейший код, называемый кодом "8-4-2-1". При его использовании десятичные числа записываются в двоичной позиционной системе с естественным порядком весов. Этот код не обладает свойством самодополненности, поэтому обнаружение переноса в старший разряд затруднено.

Примером самодополняющегося кода служит невзвешенный код с избытком 3. В силу самодополнительности этот код удобен для выполнения преобразований над десятичными числами. В этом коде легко обнаруживается перенос, так как сумма двух слагаемых, каждое из которых берется с избытком 3, получается (на первом шаге формирования суммы в каждом десятичном разряде) с избытком 6, что исключает лишние комбинации кодов (1010, 1011, 1100, 1101, 1110, 1111). Чтобы сохранить в двоично-десятичных тетрадах избыток, равный 3, в тех тетрадах, из которых не было переноса следует вычесть 3, а в тех тетрадах, где перенос осуществился, добавить 3. Перенос между тетрадами при этой коррекции игнорируется. Соответствие цифр десятичной системы и двоично-десятичных кодов легко устанавливается путём сложения двоичных тетрад, имеющих естественный порядок двоичного веса с кодом 0011B (3D).

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001
0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001	1010	1011	1100

Рассмотрим пример сложения чисел, представленных в коде с избытком 3

0100	0101	1000	= 125D
+0101	0110	1010	= 237D

1001	1100	←0010	(перенос из тетрады в тетраду указан стрелкой)
1101	1101	0011	(коррекция)

/0110	/1001	0101	= 326D
-------	-------	------	--------

Знаком / показано игнорирование переноса из тетрады.

В четвёртой строке примера вычитание цифры 3 делается путём сложения с её дополнительным кодом 1101 (шестнадцатеричное представление). Код с избытком 3 мало удобен для преобразования чисел из одной системы счисления в другую.

Рассмотрим взвешенный код, называемый кодом 2421. Этот код является самодополняющимся. В этом коде удобно получать обратный и дополнительный коды и формировать перенос. Этот код не аддитивен. В коде 2421 десятичные цифры кодируются следующим образом:

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0000	0001	0010	0011	0100	1011	1100	1101	1110	1111
(0101)	(0110)	(0111)							

---

в скобках указаны коды, которые запрещены для устранения неединственности.

Если необходимо обнаруживать ошибки, то в коды вводятся избыточные разряды. Одним из кодов, пригодных для обнаружения одиночной ошибки, является код, называемый "2 из 5". В этом коде каждой десятичной цифре ставится в соответствие пятиразрядный двоичный код.

Воспользовавшись кодом 8421, рассмотрим выполнение операций десятичной арифметики. Десятичные числа трактуются обычно, как целые числа со знаком. Отрицательные числа при использовании десятичной арифметики часто записываются в прямом коде. Но можно применять дополнительный или обратный код.

Двоично-десятичные коды можно записывать в упакованном формате. Упакованные двоично-десятичные коды хранятся по два двоично-десятичных кода (по 2 десятичные цифры) в одном байте в виде двух тетрад. При работе с указанным форматом необходимо обнаруживать перенос из третьего разряда каждого байта, то есть, из старшего разряда младшей тетрады.

Наряду с упакованными BCD числами применяют неупакованные числа. В этом случае байт содержит только одну десятичную цифру. В этом формате в старшие тетрады операндов записываются нули. Например, цифра 5D записывается как 0000 0101. Этот формат удобен для умножения и деления BCD чисел.

В двоичном сумматоре десятичные цифры от 0 до 9 записываются шестнадцатеричными тетрадами и имеют значения от 0000 до 1001, соответственно. Коды 1010, 1011, 1100, 1101, 1110 и 1111 не могут использоваться в качестве кодов десятичных цифр и отводятся для знаков. Например, знак минус обозначается 1011 или 1101.

Максимальное возможное значение суммы двух десятичных цифр  $S=A+B+C \leq 19D$ . Пусть  $A+B < 10D$ , например  $0101+0011=1000$ . Сумма верна, перенос формироваться не должен. Если  $A+B=10$ , например,  $0100+0110=1010$ ,  $B=10D$ , то перенос отсутствует, сумма в двоично-десятичном коде неверна. Если  $10 < A+B+C < 15$ , например,  $1001+0110=1111$ ,  $B=15D$ , то перенос отсутствует, сумма в двоично-десятичном коде неверна. Если  $A+B+C > 16$ , например,  $1001+1001=0001\ 0010$ , то сумма неверна и образовался перенос. Во втором и третьем случаях для образования переноса необходимо добавить 0110 (двоично-десятичный код 6), например,

$$0100+0110+\underline{0110}=1010+\underline{0110}=0001\ 0000.$$

В примере подчёркнут добавленный код цифры 6. Как видно при добавлении кода цифры 6 образовался перенос и получился правильный двоично-десятичный код суммы ( $6+4=10$ ),

Аналогично, в третьем случае

$$0110+1001+\underline{0110}=1111+\underline{0110}=0001 \underline{0101}.$$

Перенос из тетрады означает уменьшение содержимого тетрады на 16. В двоично-десятичном коде для получения правильного результата значение тетрады должно уменьшаться лишь на 10D. Разница (16–10) добавлена заранее. Если перенос из тетрады не произошел, то эту оставшуюся в тетраде избыточную шестёрку надо вычесть из содержимого этой тетрады. Для этого делается суммирование содержимого тетрады с дополнительным двоично-десятичным кодом шести, то есть, 1010. При этом перенос между тетрадами не осуществляется, так как каждая тетрада корректируется индивидуально.

Можно к полученной сумме добавлять не дополнительный, а обратный код цифры 6. В этом случае перенос не блокируется, а осуществляется циклический перенос. При работе с обратным кодом<sup>5</sup> при наличии переноса из тетрады для коррекции используется обратный код нуля, то есть 1111, а при отсутствии переноса – код 1001. Нижеприведённые примеры иллюстрируют оба способа.

0001 0010 0100	0110 0011 0001	слагаемое А
+	+	
<u>0110 0110 0110</u>	<u>0110 0110 0110</u>	код 6
0111 1000 1010	1100 1001 0111	
+	+	
<u>0010 0111 0101</u>	<u>0001 1000 0101</u>	слагаемое В
1001 1111 1111	1110<0001 1100	
+	+	
<u>1010 1010 1010</u>	┌1001 1111 1001	корректирующие коды
0011 1001 1001	└1000<0001<0101	
	└───────────────────> 0001	
	<u>1000 0001 0110</u>	

Так как вычислительные машины обрабатывают не только числовую информацию, но и текстовую, содержащую кроме букв и цифр знаки препинания, математические и другие символы, необходимо применять коды для записи такой информации. Такие коды называют алфавитно-цифровыми. Алфавитно-цифровая информация преимущественно

<sup>5</sup> При применении сумматора, работающего с обратным кодом.

представляется восьмиразрядным слогом, называемым *байтом*. Применение байтового формата позволяет записывать 256 различных символов. Полный алфавитно-цифровой код должен включать в себя 26 латинских строчных букв, 26 прописных латинских букв, 10 арабских цифр, 7 знаков пунктуации, от 20 до 40 других символов (+, \, /, % и т.п.). В вычислительной технике широко распространен Американский стандартный код для обмена информацией ASCII (American Standard Code for Information Interchange).

Алфавитно-цифровая информация может быть представлена кодами переменной длины, содержащими нужное число символов.

Для упрощения автоматизации обработки данных применяют весовой принцип кодирования символов. Весом символа называется двоичное число, соответствующее коду символа. При этом веса кодов букв возрастают в соответствии с алфавитным порядком. Например, код заглавной латинской буквы А равен 65Н, а код латинской буквы В – 66Н.

Если необходимо расположить список фамилий в алфавитном порядке, то при весовом принципе кодирования эта операция может быть выполнена машиной путем сравнения двоичных чисел, соответствующих кодовому описанию фамилий.

## 2.6. Формы представления чисел в ЭВМ

Требования точности, простоты масштабирования исходных данных, упрощения преобразований и повышения производительности ЭВМ противоречивы. Поэтому, как правило, не удается ограничиться одной формой машинных чисел. Наибольшее распространение получили формы представления чисел с запятой (точкой), положение которой фиксировано относительно некоторого разряда – *F формат* (после младшего разряда – целые числа, перед старшим – правильные дроби), и форма представления чисел с плавающей запятой – *E формат*, по-другому называемый полулогарифмической формой.

При представлении чисел в форме с фиксированной запятой (естественная форма представления чисел) один или два разряда отводятся для записи знака числа. Остальные разряды занимает мантисса числа. Если мантисса числа имеет  $n$  разрядов, то в такой разрядной сетке в случае запятой, фиксированной перед старшим разрядом числа, нельзя записать числа меньше  $2^{-n}$ . Меньшие числа образуют машинный нуль. В такой разрядной сетке не могут быть также представлены числа  $|X| \geq 1$ . Этот случай называется переполнением разрядной сетки. Диапазон чисел, представленных в этом формате, простирается от  $-(1-2^{-n})$  до  $-2^{-n}$  и от  $2^{-n}$  до  $2^n - 1$ .

Для целых чисел диапазон простирается от  $-(2^n-1)$  до  $2^n-1$ . Например, в микропроцессоре K580ИК80А (Intel8080) обрабатываются восьмиразрядные операнды. Такая разрядная сетка позволяет оперировать с числами от  $-128$  до  $+127$  (11111111...01111111). Двоичные числа без знака, применяемые в этом микропроцессоре наряду с числами со знаком, лежат в диапазоне от 0 до 255 (00000000...11111111). Упакованные десятичные числа (двоично-десятичные коды) без знака содержат по 2 десятичные цифры и лежат в диапазоне от 0 до 99.

Применение целых чисел позволяет более экономно использовать емкость оперативной памяти в сравнении с применением дробных чисел. Выравнивание чисел по младшим разрядам уменьшает вероятность переполнения. Десятичные числа в случае представления в целочисленном виде выравниваются по младшим тетрадам.

Применение в ЭВМ десятичной арифметики выгодно при малом объеме вычислений, осуществляемых над большими массивами исходных данных. Благодаря отсутствию перевода в двоичную систему счисления и обратно получается значительный выигрыш времени. Если машинное слово имеет  $n$  двоичных разрядов для записи двоичных тетрад, то диапазон значений двоично-десятичных чисел ограничивается следующими пределами:

$$0 \leq |X| \leq 10^{n/4} - 1. \quad (2.16)$$

При естественной форме представления чисел вес разрядов всегда фиксирован. Если обозначить машинное представление числа квадратными скобками  $[X]$ , то число  $X = [X]K_X$ , где  $K_X$  – коэффициент, определяемый формой представления числа в вычислительной машине.

В нормальной форме (с плавающей запятой) число  $X$  запишется в следующем виде:

$$X = \pm p, \pm m,$$

соответствующем записи

$$X = N^{\pm p} (\pm m),$$

где  $N$  – основание системы счисления,  $p$  – порядок числа, а  $m$  – мантисса числа. Основание системы счисления, возведенное в степень, равную порядку, называется характеристикой. Таким образом, значение числа равно произведению мантиссы на характеристику.

Обычно для удобства и для уменьшения погрешности вводят ограничения на диапазон изменения мантиссы:

$$q^{-1} \leq [m] < 1. \quad (2.17)$$



Диапазон представления нормализованных чисел лежит в пределах

$$-2^{-1}2^{2^n-1} \leq X \leq (1-2^{-m})2^{2^n-1}.$$

Общее возможное количество нормализованных чисел с плавающей запятой получается вычитанием из значения верхней границы значения, соответствующего нижней границе, с учетом знаков.

Для расширения диапазона представления чисел и для ускорения выполнения операций, содержащих сдвиги, можно применить основание системы счисления, равное степени цифры 2 ( $2^k = 4, 8, \dots; k = 2, 3, \dots$ ). При  $k = 4$  мантисса может рассматриваться как записанная двоичными тетрадами. В этом случае несложно выполнять ускоренные сдвиги мантиссы на число разрядов, кратное четырем. Каждый такой сдвиг мантиссы соответствует умножению или делению машинного числа на 16. Такое перемещение требует изменения порядка шестнадцатеричного числа на одну единицу (поскольку  $N = 16$ ).

В некоторых вычислительных машинах применяют смещенные порядки. При этом порядок числа представляется увеличенным на  $2^n$ . Порядок на числовой оси смещают в сторону положительных чисел.

Смещенный порядок:

$$P_{см} = P + 2^n.$$

Диапазон значений порядка в этом случае ограничивается пределами

$$0 \leq P_{см} \leq 2^n - 1 + 2^n = 2^{n+1} - 1.$$

Например, если цифры порядка располагаются в шести разрядах, а знак в седьмом, то наименьший порядок  $-64D$  изобразится как 1 000000, нулевой порядок  $+0$  изобразится как 0 000000, а наибольший  $63D$  как 0 111111. При использовании смещенного порядка наименьшее значение  $-64D + 64D$  изобразится как 0 000000, а наибольшее значение, равное  $+63D + 64D$ , изобразится как 1 111111. При таком изображении все порядки являются положительными числами. Это упрощает выполнение некоторых операций над порядками, так как отпадает необходимость в предварительном анализе их знаков.

При сложении чисел, представленных в форме с плавающей запятой, необходимо:

- уравнивать порядки слагаемых;
- сложить мантиссы;
- и нормализовать результат.

При перемножении чисел, представленных в форме с плавающей запятой, перемножают мантиссы, а значения порядков суммируют.

### Вопросы для самопроверки

1. Что называется системой счисления?
2. Какими свойствами должна обладать система счисления?
3. Какая система счисления называется позиционной?
4. Что называется основанием позиционной системы счисления?
5. Какие системы счисления называются символическими?
6. Какая система счисления называется однородной?
7. Какой способ изображения цифр называется непосредственным?
8. Какая система счисления называется смешанной?
9. Какой способ изображения цифр называется кодированным?
10. Как кодируются числа в системе остаточных классов?
11. Переведите в троичную систему число  $100D$ . Результат проверьте, осуществив обратный переход.
12. Переведите в двоичную систему число  $0,1245D$ .
13. Почему преобразование десятичных чисел в двоичную систему при вводе в ЦВМ осуществляется в два этапа?
14. Как строится дополнительный код отрицательного числа?
15. Как строится обратный код отрицательного числа?
16. Сложите, воспользовавшись обратным кодом, целые двоичные числа  $-10110$  и  $+100001$ .
17. Числа  $-10110$  и  $+100001$  сложите, воспользовавшись дополнительным кодом.
18. Какой код называется взвешенным?
19. Сложите числа  $22D$  и  $33D$ , представив их в двоично-десятичном коде.
20. Как записывается число в форме с фиксированной запятой?
21. Как записывается число в форме с плавающей запятой?
22. Запишите смешанное число  $-1011.011011$  в форме с плавающей запятой.
23. Как выполняется сложение чисел, записанных в форме с плавающей запятой?
24. Каков диапазон чисел, записанных в форме с фиксированной запятой, если запятая фиксирована правее младшего разряда?
25. Каков диапазон чисел, записанных в форме с плавающей запятой?
26. Как и для чего смещают порядок чисел, записанных в форме с плавающей запятой?

27. Каков диапазон двоичных восьмиразрядных чисел, представленных в дополнительном коде?

28. Каков диапазон восьмиразрядных двоичных чисел, представленных в обратном коде?

### 3. ЛОГИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЦВМ

#### 3.1. Алгебра логики

Для формального описания работы цифровых устройств применяют аппарат алгебры логики, являющейся частью математической логики. Основным понятием алгебры логики является **высказывание**. Высказыванием будем называть некоторое предложение, о котором можно утверждать, что оно истинно или ложно. Высказывания можно обозначать символами, принятыми в математике, например,  $X$ ,  $Y$ ,  $L$  и т.п. При этом, если высказывание истинное, то это обозначают единицей ( $X=1$ ). Ложное высказывание обозначают нулем ( $X=0$ ). В некоторых машинных программах применяют свои обозначения, например,  $T$  (True) или  $Y$  (Yes) вместо 1 и  $F$  (False) и  $N$  (No) вместо 0. **Логической переменной** будем называть такую величину, которая может принимать значение только из набора 0 и 1:  $X = (0,1)$ .

#### 3.2. Логические функции

**Логическая функция** – это функция  $f(X_1, X_2, \dots, X_n)$ , принимающая значение, равное 0 или 1 на наборе логических переменных  $X_1, X_2, \dots, X_n$ . **Набором** называют совокупность значений аргументов. Поскольку аргументы могут принимать только два значения, то область определения любой логической функции всегда конечна. Число наборов для любой функции от  $n$  двоичных аргументов равно  $2^n$  [6, 8, 9, 10].

Так как функция алгебры логики имеет только два возможных значения и определена на  $2^n$  наборах, то разных двоичных функций от  $n$  двоичных переменных существует  $2^{2^n}$ .

Так, функций одной переменной всего 4, так как число наборов равно 2. Для функций двух аргументов число наборов равно  $2^2$ , поэтому функций от двух двоичных аргументов всего  $4^2$ . Функции одного и двух аргументов представлены в таблицах 3.2.1 и 3.2.2.

## Функции одного аргумента

	0	1	Наименование функции
f0	0	0	Константа 0
f1	0	1	Тождественная функция (переменная X)
f2	1	0	Логическое отрицание (функция НЕ)
f3	1	1	Константа 1

Число наборов для функции трех аргументов равно 8, а количество разных двоичных функций трех двоичных аргументов равно 256.

Логическое отрицание принято обозначать чертой над переменной ( $\bar{X}$ ) или символом  $\neg$  перед переменной ( $\neg X$ ).

Для логических функций применяют табличную или аналитическую запись. Каждой функции в таблице ставится в соответствие двоичное число, как, например, в таблице 3.2.2 (колонки 2–5). Табличная форма записи функций алгебры логики наглядна. На основе таблицы можно сделать аналитическую запись.

Таблица 3.2.2

## Таблица функций двух переменных

Функция	X=0	0	1	1	Обозначение функции	Название функции
	Y=0	1	0	1		
1	2	3	4	5	6	7
f0	0	0	0	0	0	Константа 0
f1	0	0	0	1	$X \& Y, XY$	Конъюнкция, И
f2	0	0	1	0	$X \& \bar{Y}$	Запрет по Y, $X \uparrow \bar{Y}$
f3	0	0	1	1	X	Переменная X
f4	0	1	0	0	$Y \& \bar{X}$	Запрет по X, $Y \uparrow \bar{X}$
f5	0	1	0	1	Y	Переменная Y
f6	0	1	1	0	$X \oplus Y, X\bar{Y} + \bar{X}Y$	Сложение по модулю 2, отрицание равнозначности
f7	0	1	1	1	$X \vee Y, X+Y$	Дизъюнкция, ИЛИ
f8	1	0	0	0	$X \downarrow Y$	Стрелка Пирса, $\overline{X + Y}$
f9	1	0	0	1	$X \sim Y$	Эквивалентность, равнозначность, $X \equiv Y$
f10	1	0	1	0	$\bar{Y}$	Отрицание Y
f11	1	0	1	1	$Y \rightarrow X$	Импликация, вовлечение, $\bar{X} \& \bar{Y} + X \& \bar{Y} + X \& Y$

1	2	3	4	5	6	7
f12	1	1	0	0	$\bar{X}$	Отрицание X
f13	1	1	0	1	$X \rightarrow Y$	Импликация $\bar{X} \& \bar{Y} + X \& Y + X \& \bar{Y}$
f14	1	1	1	0	$X/Y$	Штрих Шеффера, $\overline{X \& Y}$
f15	1	1	1	1	1	Константа 1

Из таблиц 3.2.1 и 3.2.2, как и из других аналогичных таблиц, видно, на каких наборах функция истинна и на каких ложна. Например, функция f13 в таблице 3.2.2, называемая *функцией импликации от X к Y*, ложна тогда и только тогда, когда переменная X истинна, а переменная Y ложна. Следует отметить, что табличное представление логических функций отражает все свойства записанных в табличном виде функций и является удобным для перехода к записи в идее формулы.

### 3.3. Основные свойства логических функций

Рассмотрим основные свойства функций и законы алгебры логики. Воспользуемся в качестве аксиом следующими соотношениями:

$$X+0=X, X+1=1, X+X=X, \neg X+X=1$$

$$X0=0, X1=X, XX=X, \neg X X = X$$

$$\overline{\overline{X}} = X.$$

*Переместительный закон* (свойство коммутативности):

$$X+Y=Y+X, XY=YX.$$

*Сочетательный закон* (свойство ассоциативности):

$$X+(Y+Z) = (X+Y)+Z, X(YZ) = (XY)Z.$$

*Распределительный закон* (свойство дистрибутивности):

$$X(Y+Z) = XY+XZ, X+YZ = (X+Y)(X+Z).$$

Последнее выражение, на первый взгляд, неочевидно. Раскроем скобки:

$$(X+Y)(X+Z) = XX+XZ+XY+YZ.$$

Учитывая, что

$$XX = X,$$

Запишем:

$$X+XZ+XY+YZ = X(1+Z+Y)+YZ.$$

Далее, учитывая, что  $1+Z+Y=1$ ,

Запишем:

$$X1+YZ=X+YZ.$$

*Законы инверсии*, называемые часто законами де Моргана:

$$\overline{XY} = \bar{X} + \bar{Y}, \overline{X + Y} = \bar{X} \& \bar{Y}.$$

Законы де Моргана и следствия из них справедливы для любого числа переменных.

*Законы поглощения:*

$$X+XY = X, X(X+Y) = X. \quad (3.3.1)$$

Первое соотношение может быть переписано как

$$X(1+Y) = X1 = X.$$

Второе соотношение сводится к первому:  $X(X+Y) = XX+XY = X+XY$ .

*Формула склеивания* удобна при преобразовании выражений булевой алгебры:

$$XY + X\bar{Y} = X. \quad (3.3.2)$$

Следующая формула также удобна при преобразовании алгебраических выражений:

$$X + \bar{X}Y = X + Y.$$

Последнее выражение несложно проверить, приписав к левой его части выражение, равное нулю, т.е.  $X\bar{X}$ , и умножив  $X$  в левой части на выражение, равное единице, т.е.  $1+Y$ :

$$\begin{aligned} X + \bar{X}Y &= X1 + \bar{X}Y = X(1+Y) + \bar{X}Y = X + XY + \bar{X}Y = \\ &= XX + \bar{X}X + XY + \bar{X}Y = X(X + \bar{X}) + Y(X + \bar{X}) = \\ &= (X + Y)(X + \bar{X}) = X + Y \end{aligned}$$

Как указано выше, табличная форма записи булевых функций наглядна. В полной таблице записаны все возможные наборы аргументов и, соответственно, значения функции. В дальнейшем мы увидим, что по таблице можно получить аналитическую форму описания булевой функции.

Аналитическая форма записи удобна для преобразования и позволяет проанализировать свойства функции.

Рассмотрим аналитическое выражение функций алгебры логики. Пусть имеется функция  $\Phi(X_1, X_2, \dots, X_n)$ , равная 0 для одного из наборов аргументов и равная 1 для всех остальных наборов. Будем называть функцию  $\Phi$  *термом*. Терм, называемый дизъюнктивным, связывает все переменные, представленные в прямой или инверсной форме, знаком дизъюнкции, например,

$$\Phi = \bar{X}_1 + X_2 + X_3 + \bar{X}_4.$$

Конъюнктивный терм связывает переменные, представленные в прямой или инверсной форме, знаком конъюнкции, например,

$$F = X_1 \bar{X}_2 \bar{X}_3 X_4.$$

Любая таблично заданная функция алгебры логики может быть записана аналитически в виде дизъюнкции конъюнктивных термов. Запись логической функции в виде

$$f(X_1, X_2, \dots, X_n) = F_1 + F_2 + \dots + F_n \quad (3.3.3)$$

будем называть *объединением термов*.

Количество букв, входящих в терм, называется рангом терма [21]. Каждому набору аргументов, для которого  $f = 1$ , соответствует хотя бы один элемент  $F_i = 1$ , а наборам, на которых  $f = 0$ , не соответствует ни один элемент  $F_i = 1$ . Поэтому табличная форма представления логических функций однозначно отображается приведенной выше аналитической записью. Таким образом, заменяя каждую строку таблицы, в которой значение функции равно 1, конъюнктивным термом, соответствующим этой строке, и осуществляя объединение этих термов, получаем из табличного описания логической функции ее аналитическое выражение.

Рассмотрим таблицу 3.3.3, описывающую функцию алгебры логики.

Таблица 3.3.3

## Функция двух аргументов

	Первый аргумент	Второй аргумент	Значение функции
	A	B	F
Первый набор значений аргументов	0	0	1
Второй набор	0	1	0
Третий набор	1	0	1
Четвертый набор	1	1	0

В таблице представлена функция двух аргументов A и B. Соответственно наборов аргументов четыре и таблица содержит четыре строки с цифрами. Каждому набору (строке) соответствует значение функции, записанной в этой строке. Как видим, эта функция имеет только два набора аргументов, дающих значение функции, равное единице.

Подставим в (3.3.3) значения из строк, в которых  $F=1$ , т.е. из первой и третьей. Вместо нуля будем писать обозначение аргумента со знаком инверсии, а вместо единицы – без инверсии:

$$f(X_1, X_2, \dots, X_n) = F_1 + F_3 = \overline{A}B + A\overline{B}.$$

В таблице 3.3.3 имеются строка и столбец с пояснениями. Обычно эта строка и столбец отсутствуют, и таблица имеет более простой вид. Такая таблица называется *таблицей истинности* логической функции. Рассмотренная таблица содержит все наборы аргументов и поэтому называется *полной таблицей*.

Таблица 3.3.4.

Полная таблица истинности

A	B	F
0	0	1
0	1	0
1	0	1
1	1	0

### 3.4. Нормальные формы логических функций

Существуют формы логических функций, подчиняющихся некоторым правилам, позволяющим выделить их как класс так называемых *нормальных форм*. Дизъюнктивной нормальной формой – ДНФ, называется объединение термов, включающее конъюнктивные термы переменного ранга (различных рангов).

Количество термов, входящих в аналитическую запись функции, равно количеству единичных строк (столбцов) таблицы этой функции. Например (таб. 3.3.4):

Таблица 3.3.4

Таблица истинности функции трех аргументов

X	0	0	0	0	1	1	1	1
Y	0	0	1	1	0	0	1	1
Z	0	1	0	1	0	1	0	1
$f(X,Y,Z)$	1	0	0	1	1	0	0	0

Рассматривая столбцы этой таблицы, сделаем аналитическую запись функции  $f$ :

$$f(X,Y,Z)=F(0,0,0)+F(0,1,1)+F(1,0,0)=\bar{X}\bar{Y}\bar{Z} + \bar{X}YZ + X\bar{Y}\bar{Z}.$$

Это выражение записано в ДНФ.

Существует другая нормальная форма, называемая *конъюнктивной* – КНФ. Эта форма представляет собой объединение дизъюнктивных термов,

включающее в себя термы разных рангов. Если все термы равны единице, то функция равна единице. Если хотя бы один из термов равен нулю, то и функция равна нулю.

Нормальные формы не дают однозначного представления функции. Для однозначного представления пользуются совершенными нормальными формами. Рассмотрим одну из них, называемую **совершенной дизъюнктивной нормальной формой** – СДНФ. Она обладает следующими свойствами:

- в ее записи нет двух одинаковых термов;
- ни один терм не содержит двух одинаковых переменных;
- ни один терм не содержит вместе с переменной ее отрицание;
- СДНФ содержит термы только максимального ранга (каждый аргумент входит в терм только в прямом или только в инверсном представлении).

### 3.5. Полные системы логических функций

Одни логические функции можно выражать через другие логические функции. Новые логические функции конструируются из других с помощью **суперпозиции**. Суперпозиция состоит в подстановке вместо аргументов булевой функции других переменных и в перенумерации (переименовании) аргументов.

Существуют наборы булевых функций, из которых методом суперпозиции можно получить любую булеву функцию. Такие функции образуют так называемую **функционально полную** систему логических функций.

Система функций алгебры логики  $\{f_1, f_2, \dots, f_m\}$  называется полной в некотором классе функций, если любая функция  $W$ , принадлежащая этому классу, может быть представлена суперпозицией функций  $f_1, f_2, \dots, f_m$  [1].

Рассмотрим свойства функций, образующих функционально полную систему. Все функции, существующие на наборах, соответствующих заданному числу аргументов, образуют **замкнутый класс**. Например, замкнутый класс образуют функции, приведенные в таблице 3.2.2. Замкнутый класс может содержать, а может и не содержать полную систему функций<sup>6</sup>.

---

<sup>6</sup> Здесь не приводится доказательство теоремы о функциональной полноте, а дается только упрощенное описание.

Существует пять замкнутых классов особого вида, **называемые предполными классами**.

Предполные классы обладают следующим свойством: такой класс не совпадает с классом всех  $2^{2^n}$  функций, но если включить в него любую, не входящую в него функцию, то путем суперпозиции этой функции и функций предполного класса можно образовать новый класс, совпадающий с классом всех  $2^{2^n}$  функций.

Определение функционально полной системы часто дают в следующем виде: **чтобы система была функционально полной, необходимо, чтобы она содержала по одной функции, не принадлежащей к каждому предполному классу (по крайней мере, по одной не принадлежащей к каждому классу)**.

Определение функционально полной системы можно дать в виде теоремы Поста - Яблонского: **«Чтобы система функций  $\{f_1, f_2, \dots, f_m\}$  была полной, необходимо и достаточно, чтобы она содержала следующие функции: не сохраняющую константу ноль, не сохраняющую константу единица, не являющуюся самодвойственной, не являющуюся линейной, не являющуюся монотонной»** [1].

Классы функций обозначаются буквами  $K_0, K_1, S, L, M$ .

$K_0$  – класс функций, *сохраняющих константу «ноль»*. Для таких функций имеет место равенство  $f(0, 0, \dots, 0) = 0$ .

$K_1$  – класс функций, *сохраняющих константу «единица»*. Для таких функций имеет место равенство  $f(1, 1, \dots, 1) = 1$ .

$S$  – класс *самодвойственных функций*, т.е. таких, *которые совпадают с двойственной себе функцией*. Для таких функций имеет место равенство  $f(X_1, X_2, \dots, X_n) = \overline{f(\overline{X_1}, \overline{X_2}, \dots, \overline{X_n})}$ .

$M$  – класс монотонных функций. *Функция называется монотонной, если для любых двух наборов  $X_1$  и  $X_2$ , таких, что  $X_1 \leq X_2$ , имеет место равенство  $f(X_1) \leq f(X_2)$* .

$L$  – класс линейных функций. *Функция называется линейной, если она представима в следующем виде:*

$$f(X_1, X_2, \dots, X_n) = a_0 \oplus a_1 X_1 \oplus \dots \oplus a_n X_n,$$

где  $a_i$  – постоянные 0 или 1.

Для установления линейности функции необходимо воспользоваться алгеброй Жегалкина<sup>7</sup>. В этой алгебре используются операции конъюнкции

<sup>7</sup> Дополнительные сведения об алгебре Жегалкина см. в приложении 2.

$(XY)$ , суммы по модулю 2, обозначаемой  $X \oplus Y$ , константы 1 (не зависящей от аргументов).

Запись функции «стрелка Пирса» в виде полинома Жегалкина выглядит следующим образом:

$$\overline{(X + Y)} = 1 \oplus (X + Y) = 1 \oplus X \oplus Y \oplus XY.$$

Это выражение является полиномом второй степени, следовательно функция «стрелка Пирса» нелинейная.

Многие логические функции относятся одновременно к нескольким классам, поэтому в функционально полную систему может входить менее пяти функций. Принадлежность функции к определенным классам представлена в таблице свойств логических функций (см. приложение 3). Например, функции отрицания и конъюнкции  $\overline{X}$  и  $XY$ , из которых первая не сохраняет 0, не сохраняет 1 и не монотонна, а вторая нелинейна и несамоудовлетворительна, образуют функционально полную систему. Функции «штрих Шеффера» и «стрелка Пирса» каждая в отдельности образует функционально полную систему.

### ***3.6. Минимизация логических выражений***

Важной задачей является минимизация логических выражений. При минимизации (упрощении) логическую функцию, заданную в виде таблицы или формулы, приводят к простейшей формуле, соответствующей заданной функции. Под *простейшей* будем понимать формулу, содержащую наименьшее количество элементарных логических функций И, ИЛИ, НЕ (в базисе булевой алгебры). Не существует общих методов, позволяющих стандартными приемами определить вид этой простейшей формулы. Наиболее разработаны методы отыскания простейших формул в классе нормальных форм. К сожалению, получающаяся в результате преобразования формула не обязательно простейшая. Чтобы попытаться получить более простую запись, надо начать с исходной записи и применить другой порядок преобразований<sup>8</sup>.

Необходимость упрощающих преобразований следует из того, что ***формулы алгебры логики являются математическими моделями, на основе которых строятся узлы ЦВМ.***

---

<sup>8</sup> Получающиеся в результате преобразований логических выражений формулы называются тупиковыми формами.

Для дизъюнктивных нормальных форм под минимальными формами понимаются ДНФ, содержащие наименьшее суммарное число переменных во всех термах.

Одним из наиболее распространенных методов нахождения сокращенных ДНФ является метод Квайна. Для реализации этого метода функция представляется в виде СДНФ. Чтобы привести функцию к СДНФ, применяют *операцию разворачивания*, заключающуюся в умножении некоторых членов на выражение  $X + \bar{X}$ , равное 1. К парам термов применяют последовательно операции *склеивания* (3.3.2) и *элементарного поглощения* (3.3.1). В СДНФ проводят все возможные операции склеивания конъюнкций ранга  $n$  ( $n$  – число аргументов функции). Получаются конъюнкции  $n-1$  ранга. К ним применяются операции поглощения. Затем применяются все возможные операции склеивания конъюнкций  $n-1$  ранга и т. д.

Возникает вопрос о числе разных тупиковых форм, которые могут быть получены для конкретной функции. Поиск наименьшей тупиковой формы путем перебора может оказаться очень трудоемким.

Для облегчения преобразований пользуются таблицами различного вида, например, диаграммами Вейча. Диаграммы Вейча и другая разновидность диаграмм, называемая картами Карно, являются табличным средством для упрощения логических выражений или преобразования таблиц истинности в соответствующую логическую схему сравнительно простым и упорядоченным способом.

В таких таблицах число клеток равно числу всех возможных наборов аргументов. Так, таблица для функций трех аргументов содержит 8 клеток, а таблица для функций четырех аргументов – 16, как показано на рис. 3.1. Для каждого набора аргументов в таблице должна быть своя клетка. Столбцы и строки таблицы помечают наименованиями аргументов.

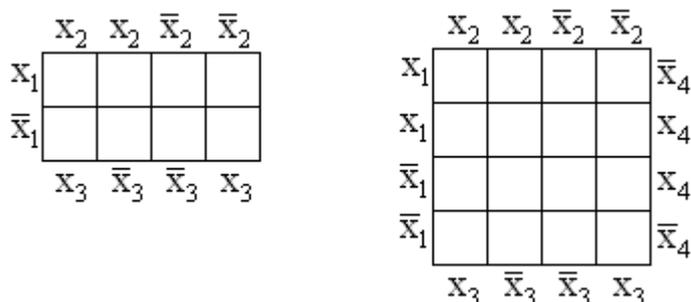


Рис. 3.1. Варианты диаграмм для минимизации функций

Для каждого набора аргументов в клетки диаграммы подставляются соответствующие значения функции, т.е. 0 или 1. Любая пара склеивающихся единичных термов располагается в соседних горизонтальных или вертикальных клетках. Для функции трех аргументов соседними являются также клетки, расположенные в первом и последнем столбцах. Для диаграммы функции трех аргументов возможно склеивание по 2 или по 4 клетки (по 2 или по 4 терма).

Для диаграммы функции четырех аргументов соседними считаются клетки не только первого и последнего столбцов, но и верхней и нижней строк. Для диаграммы функций четырех аргументов возможно склеивание по 2, 4 или 8 термов.

Процесс отыскания минимальной ДНФ заключается в том, чтобы всю совокупность единиц диаграммы Вейча накрыть наименьшим числом наиболее коротких произведений.

Заполненная диаграмма для функции трех аргументов,

$$f = X_1 X_2 X_3 + \bar{X}_1 \bar{X}_2 X_3 + X_1 X_2 \bar{X}_3 + \bar{X}_1 X_2 \bar{X}_3 + \bar{X}_1 \bar{X}_2 \bar{X}_3 + X_1 X_2 \bar{X}_3$$

приведена на рис. 3.2.

	$x_2$	$x_2$	$\bar{x}_2$	$\bar{x}_2$
$x_1$	1	1	0	0
$\bar{x}_1$	1	0	1	1
	$x_3$	$\bar{x}_3$	$\bar{x}_3$	$x_3$

Рис. 3.2. Пример заполненной диаграммы Вейча

Из диаграммы следует, что

$$f = \bar{X}_1 \bar{X}_2 + X_1 X_2 + X_2 X_3$$

Для упрощения процесса разметки столбцов и строк диаграммы можно использовать циклические коды<sup>9</sup>. Свойством циклического кода является то, что при каждой записи нового значения кода в сравнении с предыдущей записью изменяется значение только одного разряда. Примером циклического кода служит следующий двухразрядный двоичный код 00 01 11 10. Здесь записаны все 4 возможные значения, и далее код начнет повторяться, как показано на рис. 3.3.

<sup>9</sup> Циклический код может непрерывно повторяться, (например, код Грея).

	$x_1 x_2$	00	01	11	10
$x_3 x_4$	00				
	01				
	11				
	10				

Рис. 3.3. Диаграмма, столбцы и строки которой помечены с помощью циклического кода

При минимизации логических функций с помощью диаграмм следует придерживаться следующих общих правил [23]:

- следует стремиться к тому, чтобы число объединяемых ячеек было как можно больше. Чем больше ячеек объединено, тем проще выражение функции;
- число объединяемых ячеек кратно степени 2;
- объединяемые ячейки образуют прямоугольную область;
- группами должны быть охвачены все единицы. Если какая-то единица не может быть ни с чем объединена, соответствующий терм остается в исходном виде;
- одни и те же единицы могут многократно использоваться в разных группах;
- общее число групп ячеек должно быть как можно меньше.

Объединять можно либо единицы, либо нули, в зависимости от того, какой вариант проще. Далее, если не возникнет специальных случаев, будем ориентироваться на вариант с группировкой единиц.

### Вопросы для самопроверки

1. Какое понятие является основным в алгебре логики?
2. Чему равно число наборов для функции  $n$  двоичных аргументов?
3. Сколько существует двоичных функций  $n$  двоичных аргументов?
4. Запишите распределительный закон для логических функций.
5. Запишите законы инверсии.
6. Запишите законы поглощения.
7. Что называется нормальной дизъюнктивной формой логических функций?
8. Какие логические функции образуют функционально полную систему? Приведите примеры.

9. Какие функции называются линейными?

10. Перечислите к каким классам функций относится функция Стрелка Пирса?

11. Что понимается под простейшей формой логической функции?

12. Что понимают под простейшей формой ДНФ?

13. Минимизируйте аналитически выражение  $XY\bar{Z}+X\bar{Y}\bar{Z}+\bar{X}\bar{Y}Z$ .

14. Минимизируйте с помощью диаграммы Вейча выражение  $\bar{X}\bar{Y}Z+XYZ+\bar{X}\bar{Y}\bar{Z}+X\bar{Y}\bar{Z}+\bar{X}Y\bar{Z}+XY\bar{Z}$ .

15. Минимизируйте с помощью диаграммы Вейча выражение  $\bar{X}Y\bar{Z}V+\bar{X}YZ\bar{V}+XYZ\bar{V}+\bar{X}YZV$ .

16. Является ли функционально полной система функций  $F=XY, G=\bar{X}$ ?

17. Является ли функционально полной система функций  $F=1, G=X\bar{Y}+\bar{X}Y$ ?

## 4. ЭЛЕМЕНТНАЯ БАЗА ЦВМ

### 4.1. Комбинационные схемы

Значение логической функции определяется набором (комбинацией) значений аргументов. Можно построить устройство, сигнал на выходе которого будет связан с входными сигналами так же, как значение логической функции со значениями ее аргументов. Такое устройство называется комбинационной схемой, рис. 4.1.

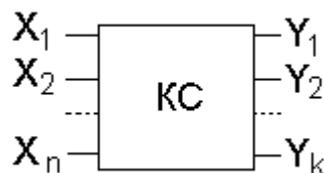


Рис. 4.1. Условное графическое обозначение комбинационной схемы

Комбинационную (логическую) схему можно описать таблицей истинности или булевым выражением. Для рассмотрения физики работы комбинационных схем нужно перейти на уровень принципиальных электрических схем. Предварительно рассмотрим математическое описание схемы [1, 16].

На рис. 4.1 входы обозначены  $X_1, \dots, X_n$ . Выходы обозначены  $Y_1, \dots, Y_k$ . Входные сигналы обозначим  $P$ . В соответствии с рисунком будем

рассматривать устройство с  $n$  входами и  $k$  выходами. Каждый из входных сигналов может принимать значение из набора символов, образующих входной алфавит:

$$P = \{P_1, P_2, \dots, P_l\}. \quad (4.1)$$

Выходные сигналы могут принимать значения из конечного набора символов, составляющих выходной алфавит:

$$S = \{S_1, S_2, \dots, S_m\}. \quad (4.2)$$

В качестве символов этих алфавитов будем использовать двоичные цифры.

В комбинационных схемах совокупность выходных сигналов (выходное слово  $Y$ ) в дискретный момент времени  $t_i$  однозначно определяется входными сигналами (входным словом  $X$ ), поступившими на входы в дискретный момент времени  $t_i$ .

Результат с точностью до задержки распространения сигнала в схеме и времени переключения, вырабатывается сразу после подачи сигналов на вход. Другими словами, закон функционирования комбинационной схемы определяется соответствием между словами ее входного и выходного алфавитов. В (4.3) показана аналитическая форма задания соответствия.

$$Y_1 = f_1(X_1, X_2, \dots, X_n). \quad (4.3)$$

## 4.2. Цифровые автоматы

**Цифровой автомат**, в отличие от комбинационной схемы, имеет конечное число различных внутренних состояний. Внутренние состояния характеризуются значениями токов (или напряжений) электронных компонентов, образующих цифровой автомат [17, 18, 20, 21]. Набор различных состояний конечен и может быть описан. Обозначим конечный алфавит состояний:

$$Q = \{q_0, q_1, \dots, q_r\}.$$

Под воздействием входного слова (входного кода) цифровой автомат переходит из одного состояния в другое<sup>10</sup> и выдает выходное слово [3].

В цифровых автоматах реализуется накапливающий принцип обработки информации, при котором информация накапливается в течение нескольких тактов работы. В каждом отдельном такте вырабатывается и запоминается в виде соответствующего состояния автомата

---

<sup>10</sup> Возможно, что входное слово оставляет состояние автомата без изменений.

промежуточный результат. Наконец в последнем такте запоминается окончательный результат переработки информации.

Выходное слово цифрового автомата (сочетание сигналов на выходных контактах) в дискретный момент времени  $t_i$  определяется входным словом, поступившим в этот момент времени, и внутренним состоянием автомата, которое является результатом воздействия на автомат входных слов в предыдущие моменты времени. Комбинация входного слова и текущего состояния автомата в данном такте определяет не только выходное слово, но и то состояние, в которое перейдет автомат к началу следующего такта.

Цифровой автомат обязательно содержит запоминающие элементы, фиксирующие состояние, в котором автомат находится. Кроме запоминающих элементов, цифровой автомат содержит комбинационные схемы (рис. 4.2).

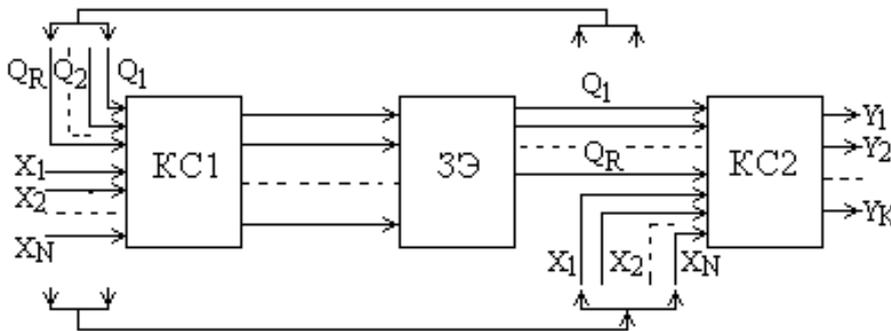


Рис. 4.2. Структура цифрового автомата

На рисунке (4.2) представлены две комбинационные схемы: КС1 и КС2. Входные сигналы после прохождения через комбинационную схему КС2, переводят автомат (запоминающие элементы автомата) в новое состояние. Аргументами для КС1 служат символы входного слова и состояния запоминающих элементов.

Комбинационная схема КС2 формирует входное слово. Аргументами для нее служат символы входного слова и состояния запоминающих элементов.

Для задания (описания работы) цифрового автомата необходимо указать:

- алфавит входных сигналов –  $P=(P_1, P_2, \dots, P_l)$ ;
- алфавит выходных сигналов –  $S=(S_1, S_2, \dots, S_m)$ ;
- алфавит состояний –  $Q=(q_0, q_1, \dots, q_p)$ ;
- начальное состояние автомата –  $q_0$ ;

- функции переходов –  $A(q, X)$ ;
- функции выходов –  $B(q, X)$ .

Входной сигнал  $X$  принимает значения из своего алфавита  $P$ , выходной сигнал  $Y$  принимает значения из алфавита  $S$ . Функция перехода описывает, в какое состояние перейдет автомат, находящийся в состоянии  $q_i$ , если подан сигнал  $X_j$ . Функция выходов описывает сигнал на выходных контактах в зависимости от состояния  $q_i$  и входного сигнала  $X_j$ .

Алфавиты  $P$ ,  $S$  и  $Q$  и функции  $A$  и  $B$  однозначно определяют зависимость состояния автомата  $q(t+1)$ <sup>11</sup> и выходного сигнала  $Y(t)$  от состояния автомата  $q(t)$  и входного сигнала  $X(t)$  в момент дискретного времени  $t$ . Рассмотренный автомат, называемый автоматом Мили, отличается сложностью функционирования. Широкое применение в вычислительной технике находят более простые автоматы, называемые автоматами Мура.

Действие автомата Мура описывается уравнениями для состояния

$$Q(t+1) = A[q(t), X(t)]$$

и сигнала  $Y(t) = B[q(t)]$ .

Выходной сигнал для автомата Мура  $Y(t)$  в момент дискретного времени  $t$  зависит только от состояния автомата  $q(t)$  в этот момент времени и не зависит от входного сигнала  $X(t)$ .

Функции переходов и функции выходов могут быть заданы таблицей переходов и таблицей выходов (рис. 4.3). В этих таблицах столбцы соответствуют всем состояниям (каждый столбец одному состоянию), а строки – всем сигналам из соответствующего алфавита. На пересечении строки входного сигнала  $P_i$  и столбца состояния  $q_j$  записывается состояние, в которое перейдет автомат из состояния  $q_j$  под действием входного сигнала  $P_i$ , а в таблице выходов записывается выдаваемый при этом сигнал.

В двоичном автомате на каждый вход  $X_i$  может поступать сигнал  $P_i$ , равный 0 или 1. Сигнал, не воздействующий на вход, можно не отмечать, т.е. не выделять для него строку. Сигнал 1, поданный на вход  $X_1$ , отмечаем как  $X_1$  (вместо того, чтобы писать «значение  $P_i$  на входе  $X_i$  равно единице»). Для выходов единицу, например на  $S_1$ , будем обозначать просто  $S_1$ . Нули в таблицу записывать не будем,  $S_0 := S_0 = 1$ ,  $S_1 := S_1 = 1$  и т.д.

---

<sup>11</sup> Эта запись означает «состояние в момент времени  $t+1$ ».

	$q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$X_1$	$q_1$	$q_2$	$q_3$	$q_0$
$X_2$	$q_0$	$q_0$	$q_0$	$q_0$
$X_3$	$q_3$	$q_0$	$q_1$	$q_2$
$X_4$	$q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$

	$q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$X_1$	$S_1$	$S_2$	$S_3$	$S_0$
$X_2$	$S_0$	$S_0$	$S_0$	$S_0$
$X_3$	$S_3$	$S_0$	$S_1$	$S_2$
$X_4$	$S_0$	$S_1$	$S_2$	$S_3$

Рис. 4.3. Таблицы переходов и выходов цифрового автомата

Для автомата Мура таблицу переходов и таблицу выходов можно свести в одну таблицу. Эту таблицу называют *отмеченной* таблицей переходов (рис 4.4). Она содержит дополнительную строку, в которой каждое состояние автомата отмечается соответствующим выходным сигналом.

Значения входного сигнала X	Значения выходного сигнала Y			
	$S_0$	$S_1$	$S_2$	$S_3$
	Состояния			
	$q_0$	$q_1$	$q_2$	$q_3$
$X_1$	$q_1$	$q_2$	$q_3$	$q_0$
$X_2$	$q_0$	$q_0$	$q_0$	$q_0$

Рис. 4.4. Отмеченная таблица переходов

Таблицы переходов и выходов полностью задают автомат. В них наряду с функциями переходов и выходов указываются алфавит состояний, входной и выходной алфавиты и начальное состояние.

При построении узлов ЦВМ, являющихся цифровыми автоматами, в качестве элементов памяти используются элементарные автоматы. Элементарными автоматами служат автоматы Мура с двумя состояниями, двумя различными выходными сигналами, обладающие полными системами переходов.

Автоматом с полной системой переходов называется автомат, который для любых состояний  $q_i$  и  $q_j$  имеет выходной сигнал, переводящий автомат из состояния  $q_i$  в состояние  $q_j$ . Другое, часто применяемое название автоматов с памятью, – *последовательностные схемы*.

Наглядно задать закон функционирования автомата с памятью можно с помощью направленного графа. Для автомата Мура в узлах графа записывают состояния автомата, а около узлов значения выходных сигналов. Переходы между состояниями (узлами) обозначаются ветвями (ребрами). Ветви отмечают входными сигналами.

Например, сохранение состояния  $Z_j$  изображается, как показано на рис. 4.5. Если под действием сигнала  $X_i$  происходит переход автомата из состояния  $Z_j$  в состояние  $Z_k$ , то этот обозначается, как показано на рис. 4.6.

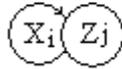


Рис. 4.5. Сохранение состояния

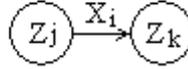


Рис. 4.6. Граф перехода

Граф автомата Мура изображен на рис. 4.7. Такой граф является наглядной диаграммой состояний.

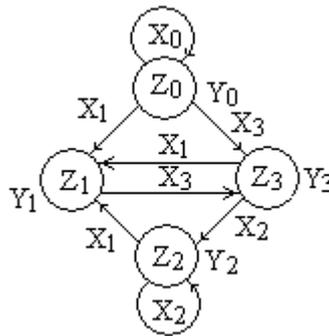


Рис. 4.7. Граф автомата Мура

При малом числе состояний графическое изображение закона функционирования является удобным. При большом числе состояний более удобна табличная форма описания.

### 4.3. Способы физического представления информации

Непеременным требованием к физическим аналогам символов цифрового алфавита является возможность надежного распознавания двух различных значений сигнала. Известны три способа физического представления информации: **потенциальный, импульсный и динамический**.

Значение сигнала изменяется во времени. Время, протекающее между двумя сменами сигнала, называется длительностью такта (периода) представления информации.

Потенциальный сигнал сохраняет постоянный уровень в течение всего такта представления информации. Значение потенциального сигнала в переходные моменты (на границах тактов) не является определенным.

При импульсном способе представления информации единичное и нулевое значение двоичной переменной изображаются или положительными и отрицательными электрическими импульсами, или наличием и отсутствием импульсов в соответствующей точке схемы. Импульсные сигналы должны появляться в заданные моменты дискретного времени.

При динамическом способе представления информации двум возможным значениям переменной соответствуют наличие или отсутствие серии импульсов или синусоидальных колебаний, заполняющих весь период представления.

В перечисленных способах представления информации наряду с амплитудой в качестве информационного параметра могут быть использованы и используются фаза и частота сигнала.

Рассмотрим импульсный и потенциальный сигналы.

Импульсный сигнал характеризуется следующими параметрами:

- Амплитудой  $U_m$ ;
- Временем нарастания (фронта),  $\tau_{\phi 0}$ ;
- Длительностью среза (спада),  $\tau_{c0}$ ;
- Длительностью импульса (по основанию),  $\tau_{и0}$ ;
- Величиной спада вершины импульса  $\Delta U$ ;
- Активной длительностью импульса  $\tau_n$ , измеряемой на уровне  $0,5U_m$ .

При наблюдении импульсов на экране осциллографа удобно оперировать активными длительностями нарастания и спада, измеряемыми по моментам пересечения уровней  $0,1U_m$  и  $0,9U_m$ . При этом  $\tau_{\phi} = t_{0,9} - t_{0,1}$  и  $t_c = t_{0,1} - t_{0,9}$ , как показано на рис. 4.8.

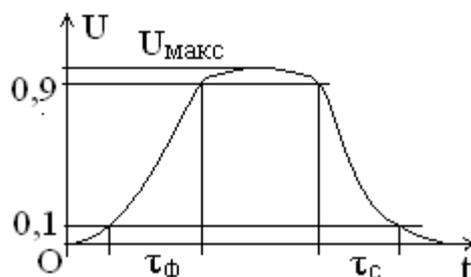


Рис. 4.8. Основные параметры импульсного сигнала

Эти же параметры относятся и к потенциальному сигналу. Кроме того, потенциальный сигнал характеризуется разностью верхнего и

нижнего уровня напряжения  $U_c$ . Поскольку возможны отклонения от заданных верхнего и нижнего уровней сигнала, то обычно ограничивают две зоны. Зону единичного сигнала ограничивают снизу величиной  $U_{1\text{мин}}$ , минимальным допустимым значением. Зону нулевого сигнала ограничивают сверху величиной  $U_{0\text{макс}}$ , максимальным допустимым значением. Между этими значениями лежит зона неопределенности, рис.4.9.

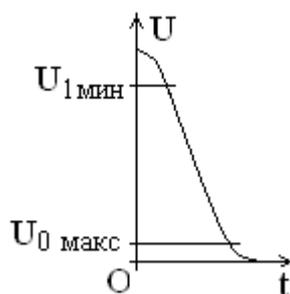


Рис. 4.9. Дополнительные параметры потенциального сигнала

В соответствии с типом используемых сигналов цифровые устройства могут быть построены на динамических, импульсных, потенциальных или импульсно-потенциальных компонентах. В современных цифровых вычислительных машинах широко применяются интегральные микросхемы потенциального типа.

#### 4.4. Технические аналоги функций алгебры логики

В вычислительной технике нашли применение наиболее просто реализуемые устройства, воспроизводящие функции алгебры логики. При необходимости другие более сложные устройства строятся путем композиции из простых логических схем.

На схемах логические элементы обозначают прямоугольниками. Входные контакты (входы) указываются слева, а выходы – справа. Инверсия выходного сигнала обозначается кружком со стороны выхода схемы. Внутри прямоугольника указывается название схемы или выполняемая ею функция. Название схемы обозначается условными символами или аббревиатурой.

Число входов логического элемента равно числу аргументов воспроизводимой им логической функции.

Рассмотрим основные логические функции.

Схема, реализующая операцию дизъюнкции, называется *логической схемой ИЛИ*. Логическое выражение, описывающее ее работу, приведено

ранее в таблице логических функций. Условное обозначение двухвходовой схемы ИЛИ приведено на рис. 4.10.

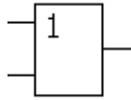


Рис. 4.10. Условное обозначение схемы ИЛИ

Двухвходовая диодная схема ИЛИ для положительных потенциальных и импульсных сигналов приведена на рис. 4.11.

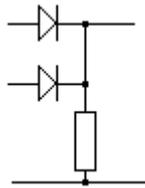


Рис. 4.11. Двухвходовая диодная схема ИЛИ

Для рассмотрения свойств схемы выпишем часть таблицы 3.2.2 для функции  $f_7$  в ином виде. Высокий потенциал обозначим буквой В, а низкий (нулевой) – буквой Н. Из таблицы видно, что рассматриваемая схема для высокого потенциала реализует функцию дизъюнкции, а для низкого – функцию конъюнкции.

Как видно из рис.4.11 схема ИЛИ не имеет подключения к источнику питания. Выходной сигнал формируется за счёт источника входного сигнала. Величина сигнала на выходе зависит непосредственно от величины сигнала на входе схемы. Соответствие входных и выходных сигналов для функции ИЛИ приведена в таблице 4.1.

Таблица 4.1.

Соответствие входных и выходных сигналов для функции ИЛИ

X	Y	F
Н	Н	Н
Н	В	В
В	Н	В
В	В	В

Резистор нагрузки  $R$  часто в явном виде в схеме не присутствует. Его роль играет входное сопротивление следующего каскада схемы. Поэтому при рассмотрении схемы ИЛИ в составе некоторого устройства в виде деталей остаются только диоды (рис.4.12).

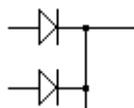


Рис. 4.12. Вид диодной схемы ИЛИ без неявных сопротивлений

Схема, реализующая операцию конъюнкции, называется *схемой И* или *схемой совпадений*. Она обозначается, как показано на рис. 4.13. В таблице логических функций двух аргументов (таб. 3.2.2) она обозначена  $f_1$ .

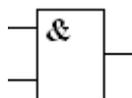


Рис. 4.13. Условное изображение схемы совпадений

Составим, пользуясь обозначениями Н и В, таблицу для логической функции  $f_1$  (таб. 4.2):

Таблица 4.2.

Зависимость значения функции  $f_1$  от значения ее аргументов

X	Y	F
Н	Н	Н
Н	В	Н
В	Н	Н
В	В	В

Из таблицы видно, что схема конъюнкции также меняет свою функцию в зависимости от того, какой сигнал является действующим Н или В. Это свойство взаимозаменяемости схем И и ИЛИ называется *дуальностью* (двойственностью).

Электрическая схема для реализации функции  $f_1$  (И) представлена на рис. 4.14.

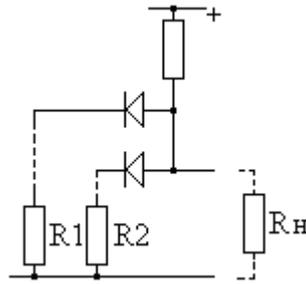


Рис. 4.14. Диодная схема совпадений для положительных сигналов

В потенциальной системе элементов сопротивления  $R_1$  и  $R_2$  являются обычно элементами устройства, служащего источником сигнала для схемы И, а  $R_н$  – элементом схемы нагрузки. Поэтому в сложных схемах схема совпадения имеет физический вид, представленный на рис. 4.15.

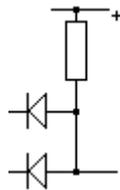


Рис. 4.15. Реальная схема совпадений

Свойство дуальности схем И и ИЛИ позволяет в ряде случаев уменьшить число инверторов в многокаскадных схемах.

Инвертором называется устройство, реализующее операцию инверсии – НЕ. Эта схема обозначается, как показано на рис. 4.16.

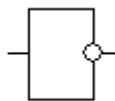


Рис. 4.16. Условное обозначение инвертора.

Схема инвертора реализуется на одном транзисторе, работающем в ключевом режиме. Величины сопротивлений резисторов  $R_1$  и  $R_2$  и потенциала смещения базы  $E_{см}$  выбираются таким образом, чтобы при нулевом уровне сигнала на входе потенциал базы был ниже уровня эмиттера на величину приблизительно 0,1 – 0,3 В. При единичном уровне сигнала на входе ток базы должен быть равен току базы насыщения  $I_{бн}$ .

Как видно из рисунка 4.17, в случае применения биполярного транзистора, он включается по схеме с общим эмиттером.

В интегральной микросхемотехнике инвертор применяется как в составе схем И-НЕ (например, микросхемы К555ЛА3 и К1533ЛА3), так и в виде отдельных инверторов, например, микросхема К555ЛН1 (6 инверторов).

Из рассмотренных логических схем синтезируются более сложные логические устройства. Последовательное соединение логических схем соответствует суперпозиции логических функций. В качестве базового элемента микросхем ТТЛ часто применяется схема, реализующая функцию «штрих Шеффера». Эта схема получается путем последовательного включения схем И и НЕ. В интегральных микросхемах, изготавливаемых по технологии биполярных транзисторов, схема И выполняется на много-эмиттерном транзисторе. В качестве примера рассмотрим 1/4 часть микросхемы К155ЛА3 (рис. 4.18).

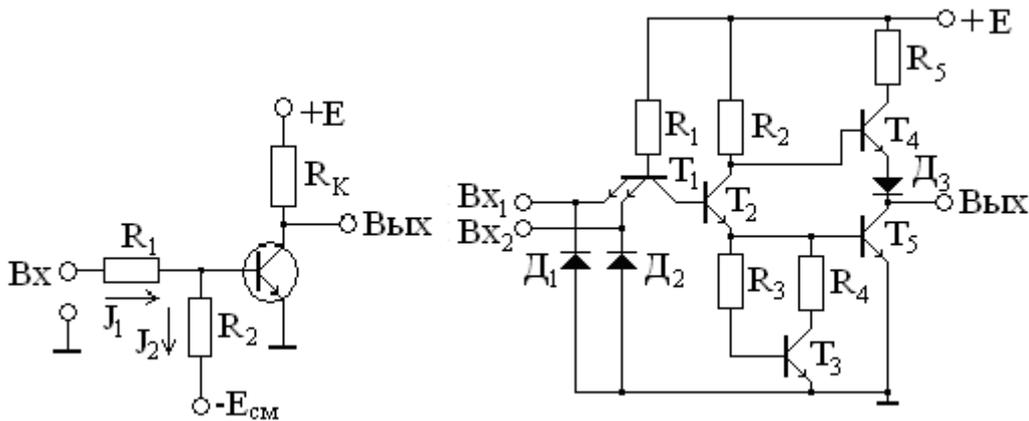


Рис. 4.17. Инвертор Рис.

4.18. Микросхема К155ЛА3

При последовательном соединении выходной сигнал одного элемента является входным для следующего элемента.

При рассмотрении многокаскадных элементов из-за большого числа элементов схемы представление на уровне принципиальных электрических схем неудобно. Поэтому далее сложные схемы будем рассматривать на логическом уровне.

Обратимся к рис. 4.19. Выходной сигнал  $G$  получен как функция промежуточных сигналов  $E$  и  $F$  и как функция входных сигналов  $A$ ,  $B$ ,  $C$  и  $D$ :

$$G = \overline{E + F} = \overline{AB + CD}$$

Двухкаскадные схемы принято обозначать прямоугольниками, разделенными на две части вертикальной чертой. Эти части соответствуют первой и второй ступеням, как показано на рис. 4.20.

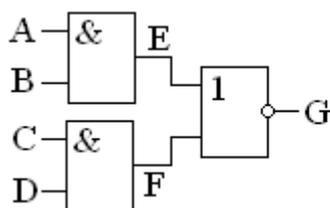


Рис. 4.19. Двухкаскадная логическая схема

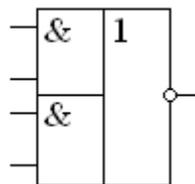


Рис. 4.20. Условное обозначение двухкаскадной логической схемы

Более подробно двухкаскадное соединение логических элементов рассматривается при изучении регистров и счётчиков.

#### **4.5. Передача информации между элементами цифровой вычислительной машины**

Соединение логических элементов осуществляется с помощью электрических цепей. Для передачи бита информации используется одна электрическая линия. Передача информации осуществляется при протекании электрического тока. Поэтому цепь, состоящая из передатчика и приемника, должна быть замкнута (рис 4.21).

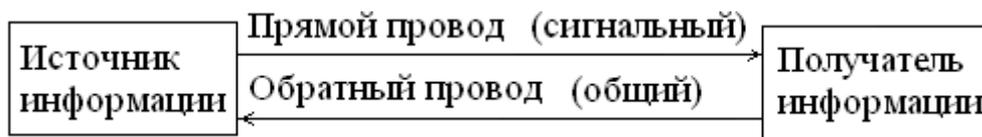


Рис. 4.21. Соединение источника и получателя информации.

Обратный провод может также называться нулевым или землей. Если говорят «одна электрическая линия» или «однопроводная цепь», это не означает, что проводник действительно один. Эти термины говорят о том, что имеется одна замкнутая цепь для протекания тока. Эти термины относятся к представлению устройств на уровне логических схем, которые на рисунке (только на рисунке) соединяются одной линией, показывающей направление передачи информации.

Однопроводная цепь, по которой передается сигнал, представляющая прямое или обратное представление двоичной переменной называется

*однофазной* (рис. 4.22). Двухпроводная цепь, по которой одновременно передаются оба сигнала, представляющие прямое и обратное значения двоичной переменной, называется парафазной<sup>12</sup> (рис. 4.23).

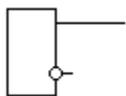


Рис. 4.22. Условное обозначение однофазной цепи

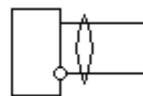


Рис.4.23. Двухфазная цепь

Совокупность электрически независимых цепей, предназначенных для передачи слова (поля, байта), называется *шиной* (рис. 4.24). Для управления процессом передачи информации (передачи или блокирования передачи) в цепи передачи включаются *вентили* (схемы И) (рис. 4.25), возбуждаемые сигналами управления операциям (микрооперациями) передачи.

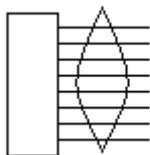


Рис. 4.24. Шина



Рис. 4.25. Схема И в качестве вентиля

#### **4.6. Последовательный и параллельный способы представления и передачи информации**

Машинное слово может быть представлено последовательным или параллельным кодом. При последовательном способе представления информации каждый временной такт предназначается для представления одного разряда слова. Номер разряда при этом отображается номером такта и отсчитывается от некоторого нулевого положения, совпадающего с началом представления слова. Возможны два способа представления информации: младшими разрядами вперед и старшими разрядами вперед. При последовательном способе представления информации все разряды слова фиксируются по очереди одним и тем же элементом и проходят по одному каналу передачи информации.

При параллельном способе представления информации все разряды слова обрабатываются в одном временном такте, фиксируются

<sup>12</sup>

Парафазная цепь физически имеет обратный проводник для сигнала каждой фазы или один общий проводник для обеих фаз.

отдельными элементами и проходят через отдельные каналы, каждый из которых служит для представления и передачи только одного разряда слова. Устройства параллельного действия требуют большего количества аппаратуры в сравнении с последовательными устройствами, но работают значительно быстрее, чем последовательные устройства.

Из-за несовпадения продолжительности переходных процессов в различных цепях не может быть обеспечена одновременность появления новых сигналов на всех входах принимающих эти сигналы устройств.

Если схемы не содержат запоминающих устройств, т.е. являются комбинационными схемами, в них может быть реализован только асинхронный способ передачи информации.

В устройствах, содержащих запоминающие элементы (которые могут сохранять значения битов информации), могут быть использованы как асинхронный, так и синхронный способы передачи информации. При синхронном способе передача информации осуществляется управляемым способом под воздействием специальных синхронизирующих сигналов. Для синхронизации информации могут быть использованы элементы задержки. Условное обозначение элемента задержки на схемах приведено на рис 4.26. Синхронная передача сигналов, осуществляемая с помощью элементов задержки, является одноканальной.

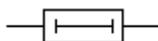


Рис. 4.26. Условное обозначение элемента задержки

Новый такт начинается лишь после того, как в предыдущем такте завершится выработка комбинационной схемой выходного слова и его запоминание путем установки запоминающих элементов в соответствующие устойчивые состояния.

С помощью синхронизирующих сигналов обеспечивается передача полученной в предыдущем такте информации с запоминающих элементов на входы комбинационных схем одновременно с сигналами, поступающими на их входы от других устройств.

Синхронная передача сигналов осуществляется также с помощью промежуточных запоминающих элементов. При этом нужны дополнительные синхронизирующие сигналы. В устройствах с промежуточными запоминающими устройствами, построенных на основе потенциальной системы элементов, применяют, как правило, двухтактную передачу сигналов. При этом применяют две последовательности синхронизирующих сигналов или фронт и срез синхронизирующих

импульсов одной последовательности. Если последовательностей синхронизирующих сигналов две, то импульсы разных последовательностей сдвинуты один относительно другого. Длительность синхронизирующих сигналов должна быть больше, чем время переходных процессов элементов устройства.

Принцип одноктактной передачи информации проиллюстрирован на рис. 4.27.

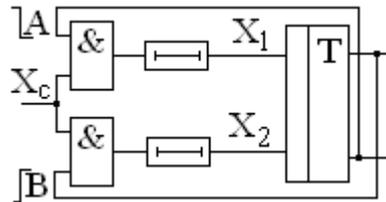


Рис. 4.27. Устройство с одноктактной передачей сигналов

В устройстве, показанном на рис. 4.27, осуществляется одноктактная передача сигнала, поступающего по цепи обратной связи. Элемент задержки задерживает сигнал на время, большее длительности входного сигнала  $U_c$ , исключая ложное срабатывание. Поэтому в течение длительности сигнала  $U_c$  информация на входах А и В не успевает смениться.

Принцип двухтактной передачи сигналов пояснен на рис. 4.28.

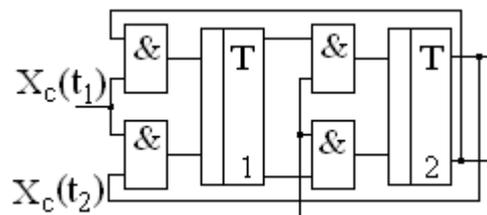


Рис. 4. 28. Устройство с двухтактной передачей сигнала

В устройстве, изображенном на рис. 4.28, сигнал переписи информации из элемента  $T_1$  в элемент  $T_2$  должен быть подан после окончания переходного процесса в  $T_1$ .

#### 4.7. Системы логических элементов

Наборы логических элементов, электрические характеристики которых согласованы таким образом, чтобы их можно было соединять, создавая более сложные устройства, образуют *системы логических*

*элементов*. Для системы логических элементов так же, как и для логических функций вводится понятие **функциональной полноты**.

Система логических элементов обладает функциональной полнотой, если при помощи конечного числа элементов можно построить произвольную комбинационную схему с любым законом функционирования.

Для построения цифровых автоматов система элементов, кроме функциональной полноты для комбинационных схем, должна еще содержать запоминающий элемент (элементарный автомат с двумя устойчивыми состояниями).

Для удобства проектирования цифровых устройств системы элементов чаще всего делают избыточными.

К основным характеристикам логических элементов и систем логических элементов относятся:

- значения питающих напряжений и сигналов для представления логического нуля и логической единицы;
- коэффициенты объединения по входам И и ИЛИ ( $m, 1$ );
- нагрузочная способность (коэффициент разветвления);
- рассеиваемая мощность;
- быстродействие, характеризуемое средним временем задержки распространения сигнала и
- помехоустойчивость.

Коэффициент объединения показывает число входов, имеющих у данной логической схемы. Коэффициент разветвления показывает, сколько входов одностипных элементов можно подключить к выходу данного логического элемента. Среднее время задержки распространения сигнала определяется как суммарное время задержки сигнала в последовательной цепочке логических элементов, поделенное на число элементов в этой цепочке.

Логические элементы должны обладать устойчивостью к действию помех. Помехоустойчивость определяется величиной дополнительного сигнала, который может быть добавлен к входному сигналу логического элемента прежде чем выходное напряжение этого логического элемента станет выше максимального уровня логического нуля или ниже минимального уровня логической единицы.

#### **4.8. Триггерные устройства ЦВМ**

В качестве запоминающих элементов в наборах элементов применяют элементарные автоматы с двумя устойчивыми состояниями,

однозначно определяющими выходной сигнал. Будем далее для таких цифровых автоматов сигнал на выходе и внутреннее состояние обозначать одним символом  $Q$ . Применяемые в вычислительной технике элементарные автоматы называются триггерами.

Если автомат имеет  $n$  входов, на которые могут быть поданы сигналы 0 и 1, а на его выходе возможны 5 состояний 0, 1,  $\bar{Z}(S)$ ,  $Z(S)$  и неопределенное, то можно задать  $5^{2^n}$  различных законов функционирования автомата. При  $n=1$  можно задать 25 различных элементарных автоматов, а при  $n=2$  число таких автоматов равно 625. Многие из этих автоматов не находят применения, а другие тривиальны.

Рассмотрим триггеры, имеющие от одного до трех независимых входных зажимов и два выходных. Из возможного многообразия таких устройств широкое применение нашли триггеры типов RS, T, JK, D и DV, имеющие один или два информационных выхода.

#### 4.9. RS-триггер

Триггером типа RS называется триггер с установочными входами. Он применяется в качестве запоминающего элемента. Этот триггер построен таким образом, что при подаче на его входы определенной комбинации сигналов можно принудительно приводить его в необходимые состояния. Триггер называется в соответствии с назначением его входов, которое обозначается буквами S (Set – установка) и R (Reset – сброс). На вход S подается сигнал, обеспечивающий установку триггера в состояние, принятое за единицу, а на вход R подается сигнал, устанавливающий триггер в исходное (нулевое) состояние.

Структурная схема RS-триггера, выполненного на логических элементах ИЛИ-НЕ, и его условное обозначение приведены на рис. 4.29. Вертикальной чертой разделяются поля для обозначения входов R и S и для обозначения триггера – T.

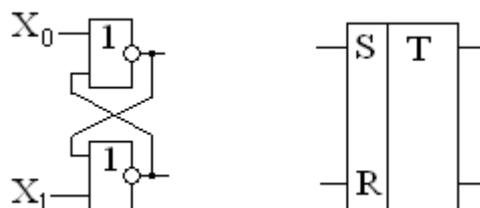


Рис. 4.29. Структурная схема асинхронного триггера на элементах ИЛИ-НЕ и условное графическое обозначение триггера на схемах

Под воздействием сигнала  $X_0 = 1$  триггер устанавливается в нулевое состояние, обозначаемое  $Q = 0$ . Под воздействием сигнала  $X_1 = 1$  триггер типа RS устанавливается в состояние  $Q = 1$ . Сочетание сигналов  $X_0 = 1$  и  $X_1 = 1$  является запрещенным. После такого воздействия состояние триггера однозначно не определяется. При подаче сигналов  $X_0 = 0$  и  $X_1 = 0$  одновременно триггер устанавливается в состояние хранения информации, т.е. его состояние не изменяется.

Ниже приведена полная таблица переходов RS триггера (таблица 4.3). Сигналы и состояния в  $n$ -м такте обозначены буквой  $n$ , а состояние, в которое устройство переходит в следующем такте работы, соответственно, отмечено  $n+1$ . Запрещенные состояния обозначены буквой  $x$ .

На основе таблицы дадим аналитическое описание работы RS-триггера в виде дизъюнктивной нормальной формы, записывая термы как конъюнкции строк, в которых  $Q_{n+1}=1$ .

Таблица 4.3.

Таблица переходов RS-триггера

$t_n$			$t_{n+1}$
$Q_n$	$R_n$	$S_n$	$Q_{n+1}$
0	0	0	0
0	0	1	1
0	1	0	0
0	1	1	X
1	0	0	1
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	X

При записи формулы опустим индексы у символов S и R:

$$Q_{n+1} = \bar{Q}_n \bar{R} S + Q_n \bar{R} S + Q_n \bar{R} \bar{S} = \bar{R} S + \bar{R} Q_n = \bar{R}(S + Q_n). \quad (4.9.1)$$

Чтобы избежать неопределенности, устройства, содержащие RS-триггеры, выполненные на элементах ИЛИ-НЕ, строят таким образом, чтобы на входах R и S исключалась комбинация сигналов  $RS=1$ . С учетом этой оговорки функционирование триггера описывается равенствами (4.9.1) и (4.9.2).

$$R_n S_n = 0 \text{ или } \bar{S}_n + \bar{R}_n = 1. \quad (4.9.2)$$

Выражение (4.9.2) указывает на то, что, на любом шаге сигнал либо на входе  $R$ , либо на входе  $S$ , либо на обоих входах должен быть равен нулю.

Рассматриваемый RS-триггер является статическим асинхронным устройством и реагирует на сигнал, имеющий уровень логической единицы.

Триггер, изображенный на рис. 4.29, часто называют *защелкой* [20].

Закон функционирования, как указывалось выше, можно описывать с помощью графов. Граф функционирования рассматриваемого RS-триггера изображен на рис. 4.30.

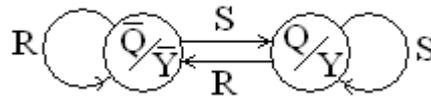


Рис. 4.30. Граф асинхронного RS-триггера

Ветви графа помечены символами входных сигналов, а узлы символами состояний и выходных сигналов. На рис. 4.30 выходные сигналы обозначены  $Y$  и  $\bar{Y}$ .

Если на обозначении триггера входные контакты помечены кружочками, как показано на рис. 4.31, то это означает, что действующим сигналом является логический 0. Такой триггер может быть реализован на логических элементах, осуществляющих операции И и НЕ, что соответствует функции  $F14^{13}$ . Схема такого триггера показана также на рис. 4.31.

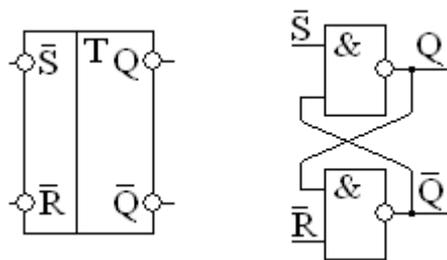


Рис. 4.31. Условное обозначение и логическая схема RS-триггера, для которого активным входным уровнем является 0

Запишем сокращенную таблицу переходов для этого триггера:

<sup>13</sup> Смотрите выше таблицу булевых функций двух переменных.

$\bar{R}_n$	$\bar{S}_n$	$Q_{n+1}$	
0	0	X	Запрещено
0	1	0	Установка 0
1	0	1	Установка 1
1	1	$Q_n$	Хранение

Как указывалось выше, описание вычислительной машины и ее узлов можно делать разной степени детальности. Описание RS-триггера на уровне принципиальной электрической схемы будет приведено далее в разделе, посвященном оперативной памяти. Условное обозначение асинхронного RS-триггера, схема, составленная из логических элементов, таблица переходов и направленный граф приведены в этом разделе.

В дополнение к этим способам рассмотрим диаграмму состояний для асинхронного RS-триггера, выполненного на элементах И-НЕ (рис. 4.32).

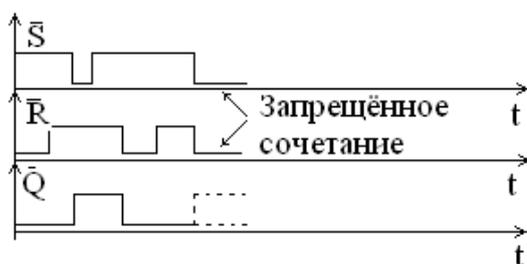


Рис. 4.32. Временная диаграмма входных и выходного сигналов для RS триггера, выполненного на элементах И-НЕ

Цифровые системы могут работать в асинхронном или синхронном режимах. В асинхронных системах состояния на выходах могут изменяться в любое время, когда меняется входной сигнал.

В синхронных устройствах дополнительно применяют специальные сигналы, которые точно задают момент времени выходного сигнала. Такие сигналы называют сигналами синхронизации или тактовыми.

Тактовые сигналы обычно представляют собой последовательность прямоугольных<sup>14</sup> импульсов. Большая часть устройств в системе изменяет свое состояние в момент поступления одного из фронтов тактовых импульсов. В соответствии с моментом времени формирования фронты называют передними и задними. Задний фронт часто называют срезом, а передний – просто фронтом. Большинство синхронных импульсных устройств синхронизируется фронтом.

<sup>14</sup> Не следует забывать, что импульсы на самом деле имеют *приблизительно* прямоугольную форму.

Ранее были рассмотрены триггеры-защелки, не имеющие входа для синхронизирующего импульса. Триггеры, являющиеся синхронными, имеют специальный вход для подачи сигнала синхронизации. В целом синхронный триггер может иметь управляющие (информационные) входы синхронные, входы установки асинхронные и вход для сигналов синхронизации.

Если триггер переключается в момент поступления фронта синхроимпульса, то вход сигнала синхронизации помечается треугольником, как показано на рис. 4.33.

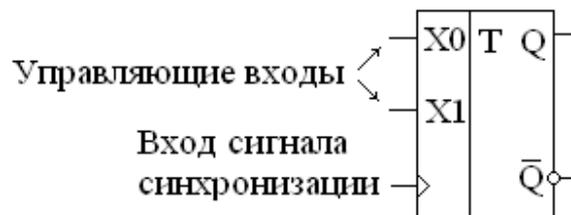


Рис. 4.33. Входы синхронного триггера.

Треугольник означает синхронизацию фронтом

Неидеальность формы импульсов, разброс параметров триггеров, а также время, в течение которого заряжается входная емкость триггера, требуют соблюдения некоторых временных соотношений между моментом подачи сигнала на синхронный управляющий вход и вход сигнала синхронизации. Рассмотрим *время установки* триггера и *время удержания* триггера.

**Время установки** (предустановки [4, 24]) – это интервал времени, предшествующий управляющему фронту синхронизирующего сигнала. В течение этого времени сигнал на информационном входе не должен изменяться (рис 4.34). Другими словами, синхронизирующий сигнал не должен поступить слишком рано.

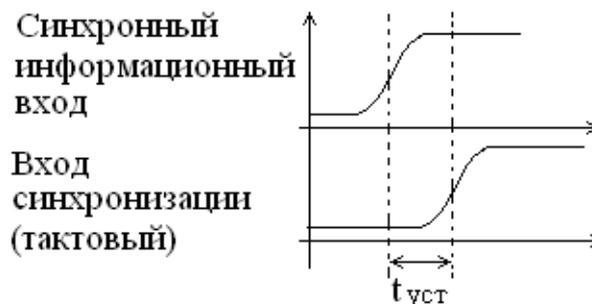


Рис. 4.34. Время установки синхронного триггера

**Время удержания** (выдержки [4, 24]) – это интервал времени после поступления управляющего фронта тактового сигнала. В течение этого времени информационный вход должен оставаться в одном и том же состоянии, т.е. сигнал на этом входе не должен меняться.

Диаграмма для времени удержания синхронного триггера показана на рис. 4.35.

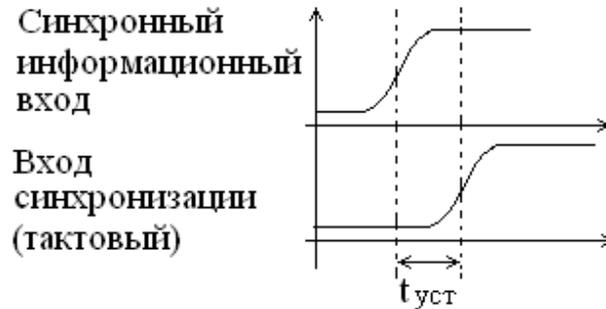


Рис. 4.35. Время удержания синхронного триггера

При осциллографических измерениях эти интервалы измеряются до достижения тактовым импульсом 50% своей амплитуды.

Таким образом, чтобы синхронный триггер правильно реагировал на сигнал в момент прихода тактового импульса, управляющие входы должны оставаться в стабильном состоянии (не изменять уровень потенциала), по крайней мере, в течение интервала времени, равного  $t_{уст\ мин}$ , до прихода нужного фронта тактового импульса и, как минимум, в продолжение интервала времени, равного  $t_{уд\ мин}$ , после прихода нужного фронта [5].

#### 4.10. Триггер типа T

Триггером типа T называют триггер со счетным входом. Этот триггер изменяет свое состояние каждый раз при подаче на вход единичного сигнала. При подаче на вход периодической последовательности импульсов осуществляется деление частоты в два раза. Условное графическое обозначение T-триггера приведено на рис. 4.36.



Рис. 4.36. Обозначение T-триггера в схемах. Слева синхронный T-триггер, справа синхронный T-триггер с входами установки и сброса

С учетом начального состояния описание работы Т-триггера дается таблицей 4.4, где  $Q(t)$  – состояние триггера в момент времени  $t$ ,  $X(t)$  – входной сигнал,  $Q(t+1)$  – состояние, в которое переходит триггер под действием этого сигнала.

Таблица 4.4

Таблица переключений Т-триггера

$Q(t)$	$X(t)$	$Q(t+1)$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Из таблицы 4.4 следует, что Т-триггер осуществляет суммирование исходного состояния и входного сигнала по модулю 2 (функция f6 в таблице 3.2.2):

$$Q(t+1) = \overline{X(t)}Q(t) + X(t)\overline{Q(t)}.$$

Простая структура Т-триггера приведена на рис. 4.37. В этом триггере используются два одноканальных синхронных RS-триггера. В схеме имеются два канала для распространения информации.

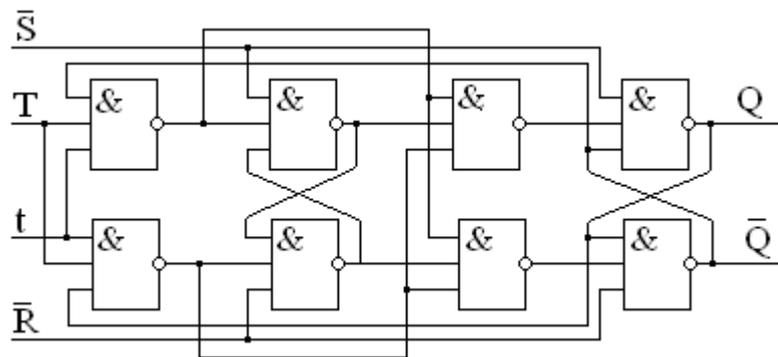


Рис. 4.37. Структура двухтактного Т-триггера

Сигнал с выхода  $Q$  по цепи обратной связи подается в другой канал. Соответственно сигнал с выхода  $\bar{Q}$  подается в первый канал. Поэтому при каждом воздействии на входы триггер изменяет свое состояние. Инверсные входы  $\bar{S}$  и  $\bar{R}$  служат для асинхронной установки в заданное состояние. Для этих входов одновременная подача нулевых сигналов на оба входа запрещена. Триггер работает в синхронном режиме, когда на оба

асинхронных входа поданы сигналы, имеющие уровень логической единицы. В первый триггер информация записывается при  $t = 1$ . Перенос информации во второй триггер происходит при  $t = 0$ . Поэтому передача информации между триггерами должна осуществляться с задержкой сигналов синхронизации. Во время переходного процесса в триггере входные сигналы должны быть неизменными. Общее время задержки распространения сигнала для этого триггера составляет  $6t_3$ .

Триггер, схема которого приведена на рис. 4.37, может применяться в асинхронном режиме. Для этого на вход  $T$  надо подать уровень логической единицы, а информационный сигнал подать на вход  $t$ .

#### 4.11. D-триггер

Триггер типа D называют элементом задержки. Этот цифровой автомат функционирует таким образом, что его состояние и выходной сигнал в момент времени  $t+1$  повторяет значение сигнала в момент времени  $t$ ,  $Q(t+1) = X(t)$ . Выходное состояние зависит только от сигнала на входе и не зависит от предыдущего состояния.

Триггерные устройства D типа в интегральной схемотехнике применяются для построения одноклапчатых счетчиков, сдвигающих регистров, распределительных устройств. При построении D-триггеров применяются преимущественно две схемы: схема типа «M-S» и схема трех триггеров.

Рассмотрим вариант со схемой на трех триггерах (микросхема K155TM2), представленный на рис. 4.40.

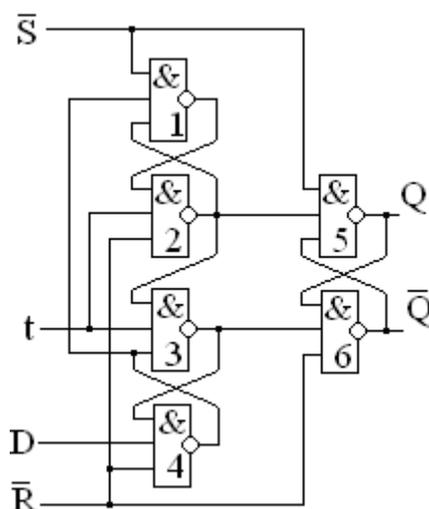


Рис. 4. 40. Структура микросхемы K155TM2

Этот триггер является триггером, синхронизируемым по фронту тактового сигнала. Элементы 5 и 6 образуют основной триггер, элементы 1, 2 и 3, 4, верхний и нижний коммутирующие триггеры. Как видно из рисунка 4.40, схема является несимметричной.

Триггер, выполненный на элементах 1 и 2, служит для записи 1 в основной триггер. Триггер, выполненный на элементах 3 и 4, – для записи нуля. Запись информации во вспомогательные триггеры происходит при переходе синхронизирующего сигнала от уровня «0» к уровню «1».

Синхронизирующий импульс, поданный после смены уровня на входе D, т.е. в  $i+1$  такте, устанавливает триггер в новое состояние. Естественная задержка в элементах схемы составляет  $4t_3$ . Если у такого триггера соединить выход  $\bar{Q}$  с входом D, то он будет работать, как асинхронный триггер со счетным входом (рис. 4.41).

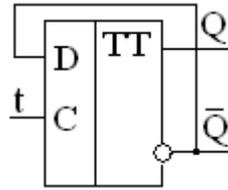


Рис. 4.41. Включение триггера типа D в режиме счётного триггера

При использовании схемы, приведенной на рис. 4.40, в синхронном режиме на входах  $\bar{R}$  и  $\bar{S}$  следует установить сигнал «Лог. 1». При асинхронной установке триггера в заданное состояние на один из асинхронных входов подается сигнал с уровнем «Лог.0».

В качестве D - триггера можно применить синхронный двухтактный RS-триггер. Для этого к входу R необходимо подключить инвертор, как показано на рис. 4.42.

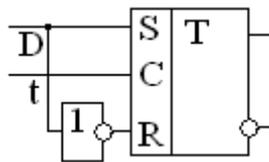


Рис. 4.42. Построение D-триггера на основе RS-триггера

Развернем подробнее эту схему (рис. 4.43) и дополнительно рассмотрим действие входа C.

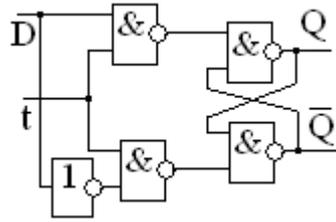


Рис. 4.43. Логическая схема D-триггера, выполненного на основе RS-триггера

Подав на вход t через некоторое время после того, как на вход D был подан информационный сигнал, сигнал, имеющий уровень логического нуля, мы отключаем триггер от входа D. Принято говорить, что триггер блокируется сигналом нулевого уровня по входу t. При сигнале на входе t, равном «Лог.1», триггер прозрачен для сигнала, подаваемого на вход D. Такой триггер принято называть *триггер-защелка*.

#### 4.12. JK-триггер

Универсальный триггер, способный работать как в режиме RS-триггера, так и в режиме T-триггера, называется JK-триггером. В качестве примера рассмотрим схему K155ТВ1 (рис. 4.44а). По входам J и K микросхема содержит пятиходовые схемы совпадения, что позволяет объединять на входах сигналы от разных источников. Три входа из каждой пяти соединены с внешними контактами микросхемы. Входы J и K синхронные. Для асинхронной установки триггера имеются входы  $\bar{R}$  и  $\bar{S}$ . Сигналы, подаваемые на эти входы, действуют непосредственно на элементы 4 и 8 выходной ступени. Чтобы устройство могло работать в режиме триггера типа T, в нем имеются перекрестные обратные связи с выхода Q на вход K и с выхода  $\bar{Q}$  на вход J.

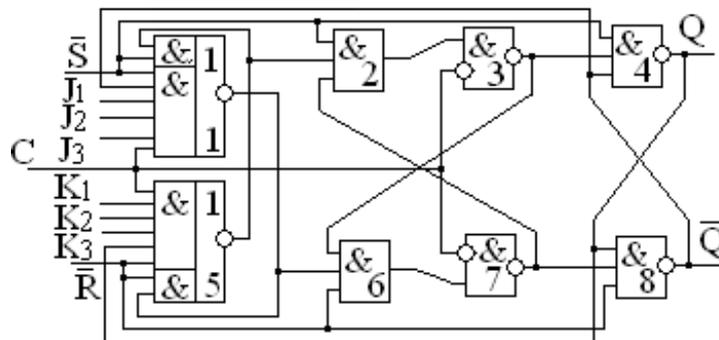


Рис. 4.44.а. Структура и обозначение JK-триггера (микросхема K155ТВ1)

Упрощенный вариант схемы JK-триггера приведен на рис. 4.44.б.

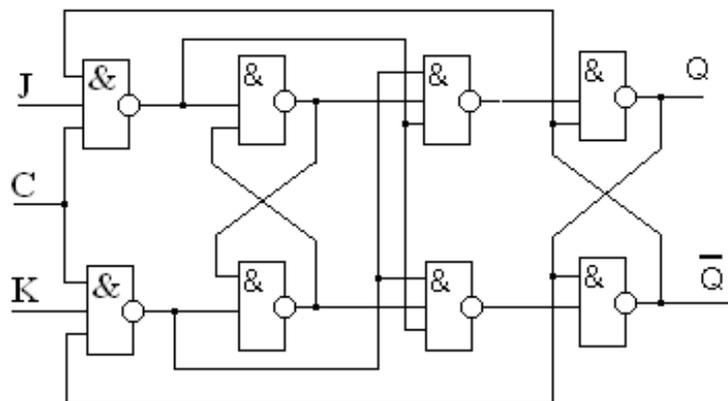


Рис. 4.44.б. Упрощенная структура JK-триггера

Работа триггера, изображенного на рис. 4.44.а, описывается синхронной и асинхронной таблицами.

Синхронная таблица

T		T+1	Состояние
J	K	$Q_{n+1}$	
0	0	$Q_n(t)$	Хранение
0	1	0	Установка 0
1	0	1	Установка 1
1	1	$\overline{Q_n(t)}$	Инверсия

Асинхронная таблица

R1	S1	Q	Состояние
0	0	X	Запрещено
0	1	0	Установка 0
1	0	1	Установка 1
1	1		Синхронная таблица

По входам  $\bar{R}_1$ ,  $\bar{S}_1$  триггер реагирует на нулевой уровень. При  $R_1 = S_1 = 1$  сигнал на входе J устанавливает триггер в единичное состояние. Сигнал 1 на входе K устанавливает триггер в нулевое состояние независимо от предыдущего состояния. Таким образом, входы J и K соответствуют входам S и R триггера типа RS. В этом триггере можно одновременно подавать единицы на входы J и K. При этом JK-триггер будет функционировать, как триггер со счетным входом.

На основании таблицы переходов JK триггера его функционирование (функцию переходов) можно представить в виде логической функции от переменных, соответствующих состоянию и входным сигналам для одного и того же момента времени t:

$$\begin{aligned}
 Q(t+1) &= \bar{J}(t)\bar{K}(t)Q(t) + J(t)\bar{K}(t) + J(t)K(t)\bar{Q}(t) = \\
 &= J(t)\bar{K}(t) + J(t)Q(t) + \bar{K}(t)Q(t)
 \end{aligned}$$

Триггер типа JK функционирует, как RS-триггер, если наложить ограничение  $JK=0$ . Для построения D-триггера надо сигнал на вход K подать через инвертор, как показано на рис 4.45. Схема синхронного T-триггера, построенного на основе JK триггера, изображена на рис. 4.46.

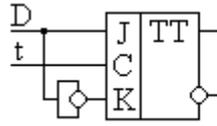


Рис. 4.45. Триггер типа D

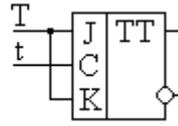


Рис. 4.46. Триггер типа T

### 4.13 DV-триггер

Еще одним универсальным триггером является DV-триггер. Этот триггер имеет дополнительный вход V и, соответственно, дополнительный клапан в сравнении с D-триггером. Если на вход V подан сигнал, соответствующий логической единице, то DV-триггер работает в соответствии с таблицей переходов для D-триггера.

Если  $V = 0$ , то триггер сохраняет свое текущее состояние. Если нет входного сигнала на входе D ( $D=0$ ), то «лог 1» на входе V устанавливает DV-триггер в нулевое состояние. В отличие от JK триггера комбинация входных сигналов  $V=D=1$  не переводит DV-триггер в противоположное состояние, а устанавливает его в состояние 1. Схема DV-триггера приведена на рис. 4.47.

В таблице переходов DV-триггера две последние строки описывают его работу в режиме D-триггера. Условное обозначение DV-триггера приведено на рис. 4.48.

Кроме D-триггера с помощью DV-триггера можно реализовать синхронный и асинхронный варианты T-триггера.

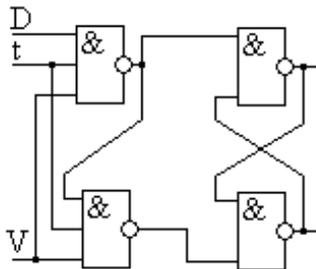


Рис. 4.47. Структура DV-триггера

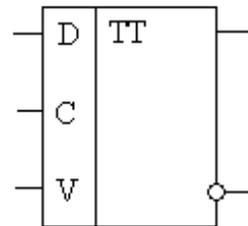


Рис.4.48. Условное обозначение

Таблица переходов для DV-триггера

t		t+1	
V	D	Q(t)	Режим
0	0	Q(n)	Хранение
0	1	Qt)	Хранение
1	0	0	Установка 0
1	1	1	Установка 1

Асинхронный Т триггер, построенный на основе DV триггера, изображен на рис. 4.49.

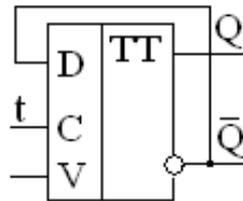


Рис. 4.49. Построение асинхронного Т-триггера на основе DV триггера

### Вопросы для самопроверки

1. Что называется комбинационной схемой?
2. В чем отличие цифрового автомата от комбинационной схемы?
3. Как строится отмеченная таблица переходов цифрового автомата.
4. Какой автомат называется автоматом с полной системой переходов?
5. Составьте произвольную отмеченную таблицу переходов автомата, обладающего тремя состояниями. Постройте граф работы этого автомата.
6. Нарисуйте условное обозначение схемы совпадений.
7. Нарисуйте диодную логическую схему "И" для отрицательных сигналов.
8. Нарисуйте диодную логическую схему "ИЛИ" для положительных сигналов.
9. Нарисуйте схему инвертора для отрицательных сигналов.
10. Какую логическую функцию будет осуществлять двухступенчатая схема, в первой ступени которой применены две двухвходовые схемы «ИЛИ-НЕ», а во второй – двухвходовая схема «И-НЕ»?

11. Почему необходима синхронизация при передаче информации из одних устройств в другие?
12. Что характеризует коэффициент разветвления логических схем?
13. Что характеризует коэффициент объединения логических схем?
14. Начертите условное графическое обозначение RS-триггера.
15. Начертите схему асинхронного RS-триггера, выполненного на логических элементах, реализующих функцию «ИЛИ-НЕ».
16. Нарисуйте схему синхронного одноклаптного RS-триггера, выполненного на элементах, реализующих функцию «И-НЕ».
17. Начертите схему D-триггера.
18. Начертите схему DV-триггера.
19. Начертите схему двухклаптного RS-триггера.
20. Начертите граф, описывающий работу асинхронного RS-триггера.

## 5. РЕГИСТРЫ

Регистр является устройством, предназначенным для запоминания и хранения информации. Цифровой код в регистре может храниться сколько угодно долго до прихода нового кода. Если разряд числа выражается цифрой двоичной системы, то для хранения значения этого разряда необходим элемент с двумя устойчивыми состояниями. В современных микросхемах регистров применяют полупроводниковые статические или динамические триггеры. Поэтому при выключении питания хранящаяся в регистре информация пропадает [22, 23, 25].

Триггеры регистров могут быть выполнены на полевых или биполярных транзисторах. Регистры выполняют на RS, JK- и D-триггерах. Триггеры типов RS и JK имеют отдельные входы для управления установкой в каждое из устойчивых состояний. Во многих случаях триггеры имеют несколько вспомогательных устройств, позволяющих выполнять следующие дополнительные операции:

- сброс (установку регистра в нулевое состояние);
- прием кода из другого устройства;
- передачу кода в другое устройство;
- преобразование кода числа;
- сдвиг кода числа вправо, влево, реверсируемый сдвиг;
- преобразование последовательного кода в параллельный;
- преобразование параллельного кода в последовательный.

При приеме информации в регистр могут выполняться поразрядные (логические) операции, такие как:

- логическое сложение;
- логическое умножение;
- суммирование по модулю 2.



Рис. 5.1. Условное обозначение регистров

На рис. 5.1 приведено условное обозначение регистра на электрических схемах. Стрелка указывает направление сдвига. Регистр, в котором возможно переключение направления сдвига (реверсивный), отмечен двунаправленной стрелкой.

В регистрах применяют RS-триггеры, JK- и D-триггеры.

Если информация, поступающая в регистр, записывается по однопроводной схеме, то перед занесением информации необходимо осуществить предварительное гашение (сброс) регистра, так как сигнал лог0 при подаче на вход S (вход установки в единичное состояние) не сбрасывает ранее записанную единицу. Сброс делается по асинхронному входу установки в ноль, обозначаемому R.

На рис. 5.2 изображен трехразрядный регистр, выполненный на асинхронных RS триггерах с шиной сброса. Из рисунка видно, что простейший многоразрядный регистр состоит из отдельных одноразрядных устройств хранения информации, не связанных между собой информационными шинами.

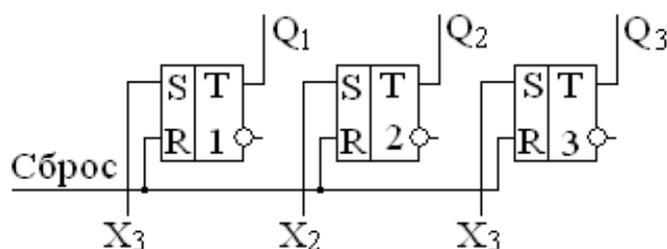


Рис. 5.2. Три разряда регистра с шиной сброса

Информация в такой схеме подается параллельно (одновременно) на входы  $S$  всех триггеров. Для безошибочного приема информации сигналы  $X_1$ ,  $X_2$  и  $X_3$  необходимо задерживать по отношению к сигналу «Сброс» на время установления триггеров.

В большинстве практических случаев реализуются не все возможные функции регистров. На рис. 5.3 приведена схема регистра, выполненного на синхронных (синхронизируемых) триггерах, в которой прием информации осуществляется после предварительной установки в 0 при подаче синхронизирующего (тактового) сигнала «Запись».

Для получения на выходе регистра по выбору прямого или обратного кода к выходам триггеров присоединяются логические схемы И и ИЛИ, как показано на рис. 5.4.

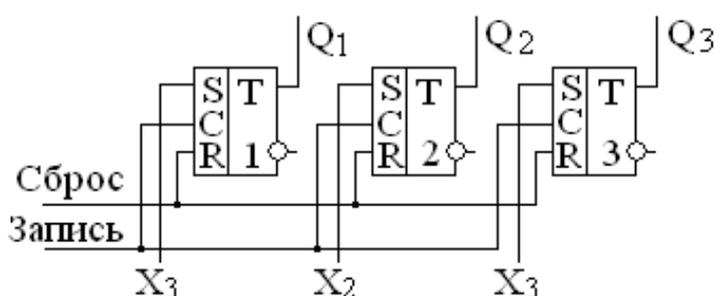


Рис. 5.3. Схема тактируемого регистра

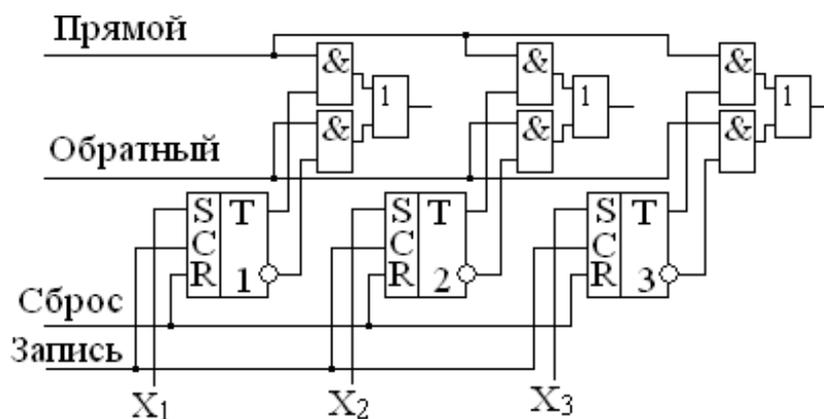


Рис. 5.4. Схема регистра с выдачей прямого или инверсного сигнала

В этом регистре нельзя одновременно подавать логические единицы на входы «Прямой» и «Обратный», так как в этом случае на выходе будет код «все единицы». При подаче логического нуля на оба входа выдача кода блокируется, и на всех выходах будут нули.

При передаче информации по двухпроводной схеме на выходах регистра получают парафазный код. На рис. 5.5 показаны разряды регистра, информация с которого снимается в прямом парафазном коде.

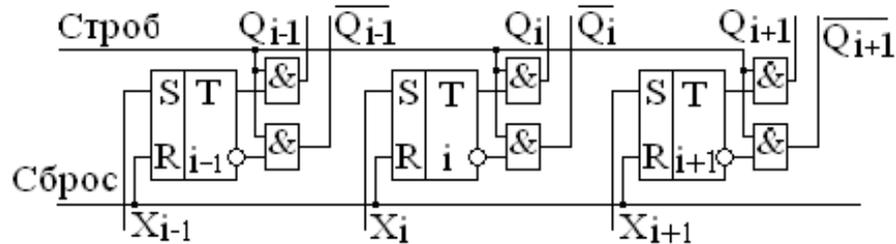


Рис. 5.5. Часть разрядов регистра с парафазной выдачей информации

Чтение информации осуществляется в то время, когда сигнал «Строб» равен единице. Если задание момента чтения не нужно, то схемы совпадения и сигнал «Строб» можно исключить и снимать парафазный код непосредственно с выходов триггеров.

При применении синхронных триггеров, для осуществления передачи из регистра в регистр парафазным кодом, достаточно непосредственно соединить выходы передающего регистра с входами регистра приемника информации, как показано на рис. 5.6.

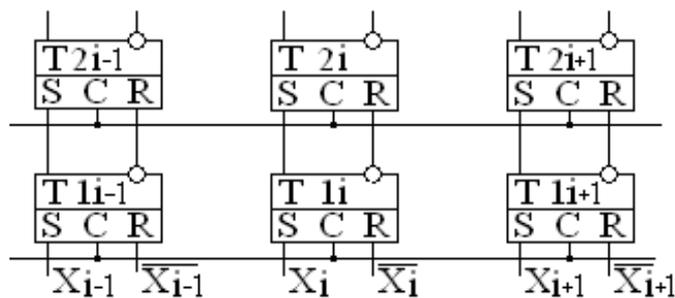


Рис. 5.6. Непосредственная передача парафазного кода из регистра в регистр

Для передачи кода во второй регистр необходимо на триггеры второго регистра подать сигнал синхронизации. В это время сигнал синхронизации на входы первого регистра подаваться не должен.

Интегральные микросхемы регистров имеют в каждом разряде только один выходной контакт. Информация на выходе представляется в прямом однофазном коде. При необходимости получения обратного или парафазного кодов необходимо к выходам регистров подключать дополнительные инверторы.

Осуществление сдвига информации в регистре поясняется с помощью рис. 5.7, на котором изображен сдвигающий регистр, выполненный на одноктактных RS-триггерах. В каждом разряде такого регистра необходимо применить два триггера, а сдвиг осуществлять посредством подачи двух синхронизирующих сигналов. На рис. 5.7 верхние триггеры являются основными.

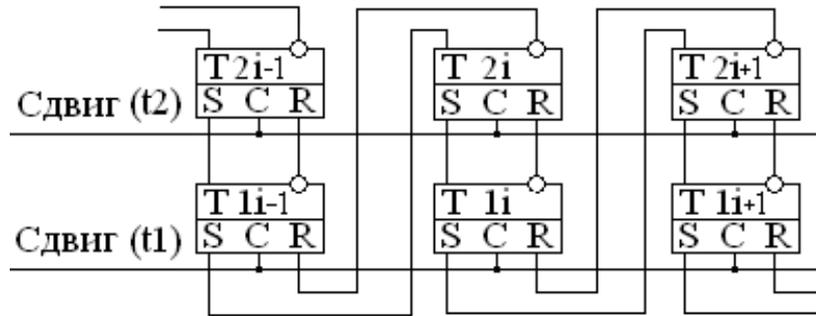


Рис. 5.7. Сдвигающий регистр на парах одноктактных RS-триггеров

При сдвиге сначала подается импульс, разрешающий прием информации в нижние (по рисунку) триггеры, а затем, после завершения переходных процессов, подается сигнал записи в основные триггеры. Таким образом, код сдвигается на один разряд влево.

Сдвигающие регистры, кроме сдвига кодов, позволяют выполнять преобразование из последовательного кода в параллельный и наоборот. В первом случае код при сдвиге снимается с выхода последнего триггера разряд за разрядом. Во втором случае последовательный код подается на вход первого разряда и сдвигается. При таком последовательно-параллельном преобразовании информация снимается одновременно с выходов всех разрядов.

В зависимости от типа триггеров и способа связи между ними может быть построено несколько различных вариантов сдвигающих регистров. Информацию в последовательном коде можно вводить в регистр старшими или младшими разрядами вперед. Вывод из регистра последовательного кода можно также осуществить старшими или младшими разрядами вперед.

При рассмотрении рис. 5.7 видно, что построение сдвигающего регистра предпочтительнее делать на RS-триггерах двухтактного типа, содержащих основной и вспомогательный триггеры<sup>15</sup>. В этой схеме при

<sup>15</sup> См. также рис. 4.36.

воздействии фронта синхроимпульса код записывается во вспомогательные триггеры, а при воздействии среза синхронизирующего импульса – в основные. Каждый триггер является двухтактным и состоит из двух одноктактных триггеров, о чем говорит обозначение ТТ.

Схема такого регистра приведена на рис. 5.8.

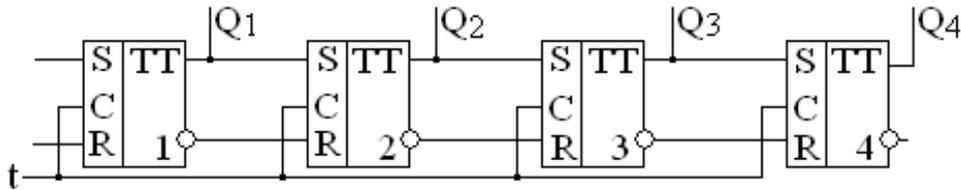


Рис. 5.8. Сдвигающий регистр на двухтактных RS-триггерах

По такой же схеме составляется сдвигающий регистр на триггерах типа JK. Двухтактный сдвигающий регистр, построенный на JK-триггерах, приведен на рис. 5.9.

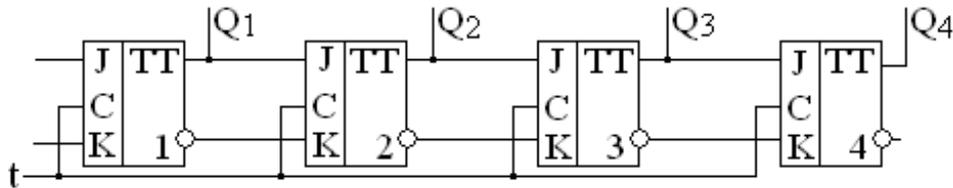


Рис. 5.9. Двухтактный сдвигающий регистр, выполненный на триггерах типа JK

Так как триггеры типа D имеют один управляющий (информационный) вход, сдвигающий регистр на таких триггерах получается проще. Схема такого регистра приведена на рис. 5.10.

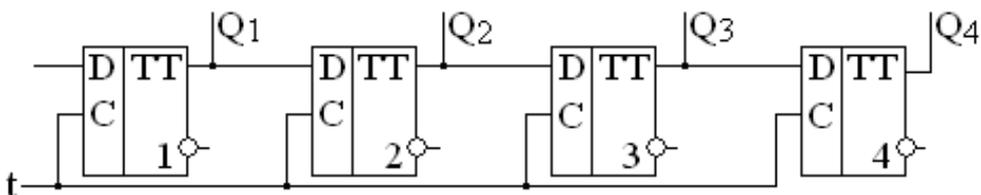


Рис. 5.10 Сдвигающий регистр на D-триггерах

Наряду с регистрами, в которых сдвиг кода осуществляется в одном направлении, применяются регистры, в которых предусмотрено изменение направления сдвига. Такие регистры называют реверсивными. Для обеспечения возможности переключения между разрядами регистра добавляются логические схемы, как показано на рис. 5.11.

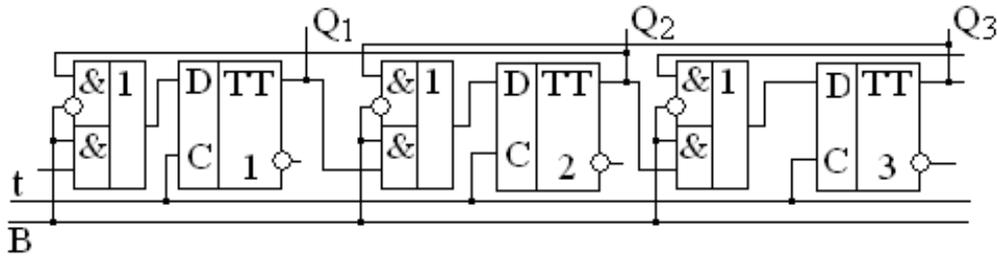


Рис. 5.11. Три разряда реверсивного сдвигающего регистра, выполненного на D триггерах

Направление сдвига задается сигналом, подаваемым на вход управления этих логических схем. В реверсивном регистре сигнал на вход  $D_i$  переписывается или из соседнего младшего, или из соседнего старшего разряда в зависимости от значения логического уровня на входе управления

$$D_i = Q_{i-1}B + Q_{i+1}\bar{B}.$$

В этом регистре при  $B=1$  открыты нижние (по рисунку 5.11) схемы совпадения и происходит сдвиг кода вправо. При  $B=0$  открыты верхние схемы совпадения и производится сдвиг кода влево.

Управлять направлением сдвига можно по двум линиям, например, сигналами с выходов разных устройств. На рис. 5.12 приведена схема реверсивного сдвигающего регистра на JK триггерах, в которой применены отдельные входы для подачи управляющих сигналов, определяющих направление сдвига кода.

При подаче сигналов  $R=1, L=0$  информация сдвигается вправо, а при подаче сигналов  $R=0, L=1$  информация сдвигается влево. Если сигналы  $R$  и  $L$  оба равны нулю, сдвиг кода невозможен. Одновременная подача единиц на оба входа управления недопустима, поскольку происходит сбой кода.

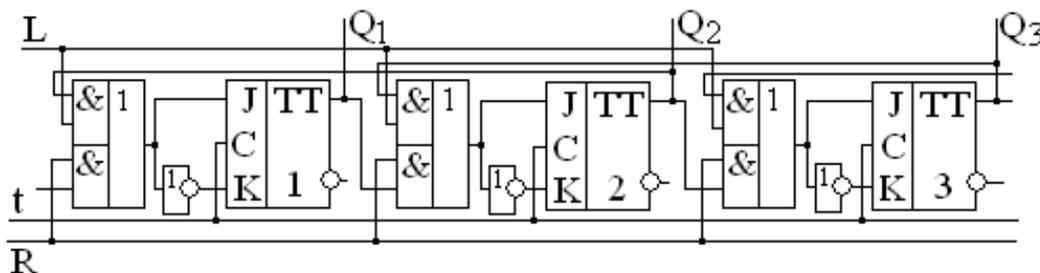


Рис.5.12. Реверсивный сдвигающий регистр с отдельными входами управления направлением сдвига кода

При соединении последовательного выхода сдвигающего регистра с его последовательным входом получается циклический регистр сдвига,

иначе называемый кольцевым счетчиком или кодовым кольцом. Простейшая схема кодового кольца приведена на рис. 5.13. Это кодовое кольцо называется счетчик Джонсона, а циркулирующий в кольце код – кодом Джонсона.

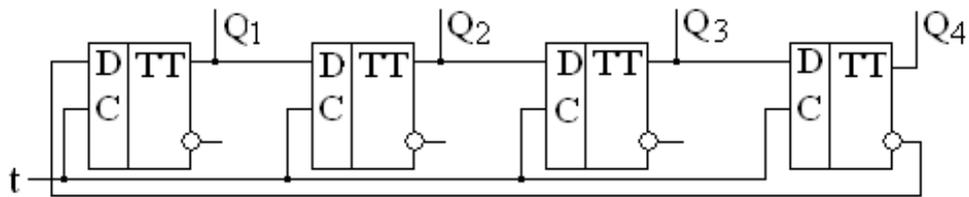


Рис. 5.13. Кольцевой счетчик, работающий в коде Джонсона

Такой счетчик (кодовое кольцо) производит пересчет по модулю  $2N$ , где  $N$  – число разрядов счетчика. Последовательность смены состояний разрядов этого кодового кольца приведена в таблице 5.1 (см. ниже).

Сдвиг информации в кодовом кольце происходит под воздействием каждого сигнала  $X_{сч}$ .

Кодовое кольцо может быть построено таким образом, что по кольцу будет продвигаться только одна единица. Схема такого кольцевого счетчика изображена на рис. 5.14.

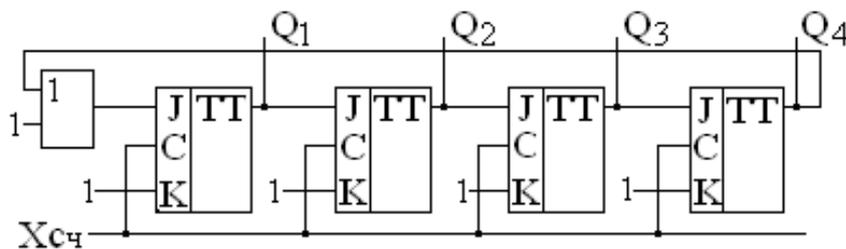


Рис. 5.14. Кодовое кольцо с предварительным занесением единицы

Смена состояний такого кольцевого счетчика приведена в таблице 5.2.

В этом счетчике один из триггеров всегда находится в состоянии 1, а остальные в состоянии 0. Единица должна быть записана в счетчик предварительно с помощью схемы ИЛИ. На входе триггера, следующего за триггером, находящимся в состоянии 1, действуют сигналы  $J = 1$ ,  $K = 1$ . Поэтому при подаче импульса на вход синхронизации он переходит из нулевого состояния в единичное. На входах других триггеров действуют сигналы  $J = 0$ ,  $K = 1$ , и триггеры переходят в состояние 0 (или остаются в состоянии 0).

Таблица 5.1.

Хсч	Q4	Q3	Q2	Q1
0	0	0	0	0
1	0	0	0	1
2	0	0	1	1
3	0	1	1	1
4	1	1	1	1
5	1	1	1	0
6	1	1	0	0
7	1	0	0	0

Таблица 5.2.

Хсч	Q4	Q3	Q2	Q1
0	0	0	0	1
1	0	0	1	0
2	0	1	0	0
3	1	0	0	0
4	0	0	0	1

На выходе каждого из триггеров единица появляется один раз за четыре такта. При сбое единицы или появлении лишних единиц искаженная информация будет циркулировать по кольцу. Поэтому в кольцевых счетчиках принимают меры по устранению сбоев.

Одним из способов коррекции является добавление, как показано на рис. 5.15, логической схемы, разрешающей перепись единицы из последнего триггера в первый, только при условии, что все остальные находятся в состоянии 0. В этой схеме на входе первого триггера сохраняется нулевой сигнал, пока хотя бы один из триггеров  $T1...Tn$  находится в единичном состоянии. Единица на входе первого триггера появляется тогда, когда все остальные триггеры установятся в нулевое состояние.

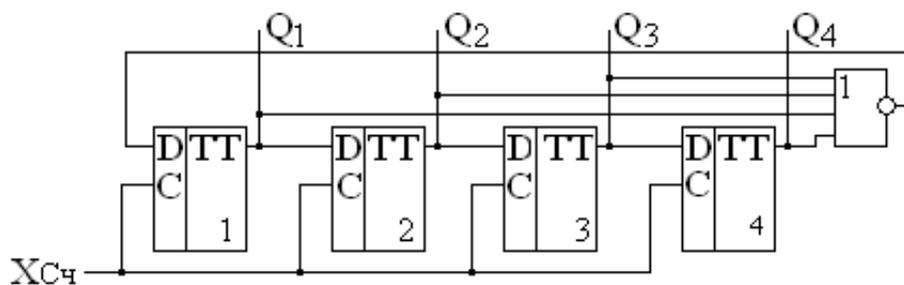


Рис. 5.15. Кодовое кольцо со схемой коррекции

Порядок смены состояний для схемы на рис. 5.15 приведен в таблице 5.3. Из таблицы видно, что благодаря дополнительной логической схеме кодовое кольцо стало иметь 5 различных состояний, включая состояние 0000, и осуществлять пересчет на 5.

Состояния кодового кольца со схемой коррекции

$X_{Cч}$	Q4	Q2	Q3	Q1	ИЛИ-НЕ
0	0	0	0	0	1
1	0	0	0	1	0
2	0	0	0	0	1
3	0	0	0	1	0
4	0	0	1	0	0
5	0	1	0	0	0

Передача информации из регистра в регистр может сопровождаться выполнением логических операций. Логические операции выполняются поразрядно, поэтому достаточно рассмотреть один разряд в регистре-передатчике и один разряд в регистре-приемнике. Пример записи сложения содержимого регистров  $RG_1$  и  $RG_2$  показан в (5.1):

$$[RG_1]+[RG_2]\rightarrow RG_2. \quad (5.1)$$

Обратите внимание на синтаксис записи операции. В скобках записано содержимое регистров. Знаком + отмечено логическое сложение. Стрелка означает: «результат операции помещается в...».

Схема, осуществляющая логическое сложение при передаче кода из регистра в регистр, приведена на рис. 5.16.

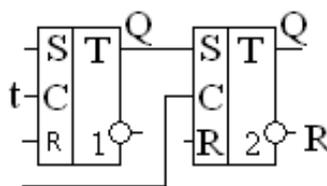


Рис. 5.16. Выполнение логического сложения при передаче кода из регистра в регистр

Информация из  $RG_1$  передается в  $RG_2$  прямым кодом. Предварительный сброс  $RG_2$  в 0 не делается. Схема, приведенная на рис. 5.16, выполнена на синхронных RS триггерах.

Если применяются асинхронные триггеры, то необходимо ввести в цепи связи схемы совпадения (ключи), как показано на рис. 5.17. Операция при этом выполняется при подаче 1 на управляющий вход ключа.

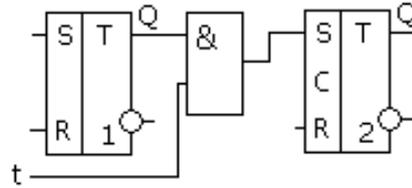


Рис. 5.17. Реализация логического сложения при обмене информацией в асинхронных регистрах

Содержимое регистров при выполнении этой операции приведено в таблице 5.4. В этой таблице  $[RG_{2n}]$  означает содержимое второго регистра в  $n$ -м такте, а  $[RG_{2n+1}]$  – содержимое второго регистра в следующем такте.

Таблица 5.4

Логическое сложение

$[RG_1]$	$[RG_{2n}]$	$[RG_{2n+1}]$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

При осуществлении логического умножения содержимое первого регистра необходимо передать в  $RG_2$  в обратном коде без предварительного гашения  $RG_2$ :

$$\overline{[RG_1]} \& [RG_2] \rightarrow RG_2. \tag{5.3}$$

Схема такой передачи приведена на рис. 5.18. Ее функционирование описано в таблице 5.5.

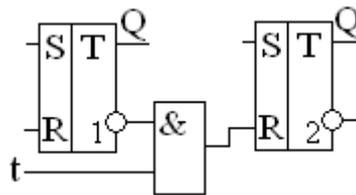


Рис. 5.18. Схема логического умножения

Для осуществления сложения по модулю 2 триггеры принимающего регистра должны иметь счетный вход, как показано на рис. 5.19. Функционирует эта схема в соответствии с выражением

$$[RG_1] \oplus [RG_2] \rightarrow RG_2 \tag{5.4}$$

и таблицей 5.6:

Таблица 5.5

[RG1]	[RG2n]	[RG2n+1]	[RG1]	[RG2n]	[RG2n+1]
0	0	0	0	0	0
0	1	0	0	1	1
1	0	0	1	0	1
1	1	1	1	1	0

Таблица 5.6

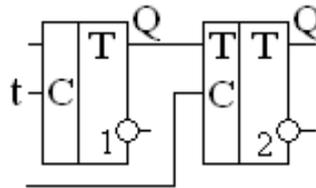


Рис. 5.19. Реализация двоичного (арифметического) сложения

Прямой код из  $RG_1$  подается на счетный вход  $RG_2$  без предварительного гашения  $RG_2$ .

Входные и выходные цепи рассмотренных выше регистров содержат логические схемы, служащие для управления направлением и моментом времени передачи сигнала. Наиболее удобно такие цепи выполнять на элементах “логическое И”. Однако в некоторых сериях микросхем логические элементы содержат инверторы. При использовании таких схем для получения нужного уровня сигнала приходится применять двухкаскадное соединение элементов И-НЕ (ИЛИ – НЕ).

Работа таких схем может быть записана в табличном виде. В первых четырех равенствах такой таблицы даются выражения для логических функций в случае, когда 1 представлена высокими уровнями входного и выходного сигналов.

В таблице 5.7. описана работа этих схем.

Таблица 5.7.

Выражение логических функций для случаев представления единицы высокими и низкими уровнями сигналов

$Y=X_1X_2+X_3X_4$	$Y=X_1X_2X_3X_4$	$Y=(X_1+X_2)(X_3+X_4)$
$Y=X_1+X_2+X_3+X_4$		
$Y=(X_1+X_2)(X_3+X_4)$	$Y=X_1+X_2+X_3+X_4$	$Y=X_1X_2+X_3X_4$
$Y=X_1X_2X_3X_4$		

Если для этих схем единице сопоставить низкий уровень напряжения, а нулю – высокий, то действие двухкаскадных схем будет описываться выражениями во второй и третьей колонках таблицы 5.7. Соответствующие схемы представлены на рис. 5.20.

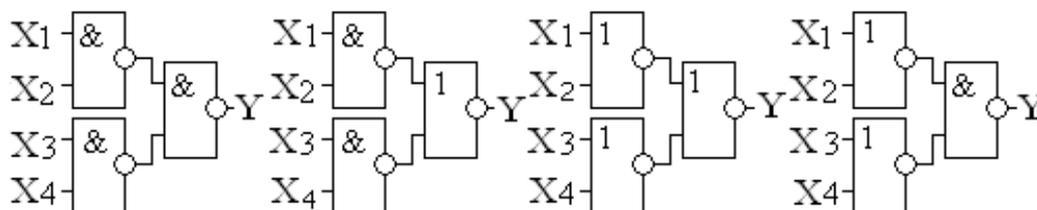


Рис. 5.20. Соединение логических элементов с инверсией на выходе в соответствии с таблицей 5.7

В качестве примера схемы регистра рассмотрим микросхему К155ИР1. Ее условное обозначение приведено на рис. 5.21.

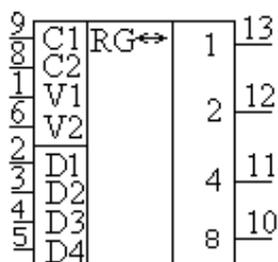


Рис. 5.21. Условное графическое изображение (УГО) регистра типа ИР1

Функциональное назначение микросхем ИР1 – четырехразрядный универсальный сдвигающий регистр. Микросхема имеет следующие входы и выходы: V1 – вход для ввода информации в последовательном коде; D1, D2, D3 и D4 – входы разрядов регистра для ввода информации в параллельном коде; V2 – вход выбора режима (подачей сигнала на этот вход задаются направление сдвига и способ ввода кода); C1 – вход синхронизации для сдвига в сторону младших разрядов; контакты 13 (Q1), 12 (Q2), 11 (Q3) и 10 (Q4) – выходы разрядов регистра. Код можно вводить параллельным или последовательным способом.

Если сигнал на входе V2 равен нулю, то под действием сигналов, подаваемых на вход C1, осуществляется ввод последовательного кода, подаваемого на вход V1, и сдвиг этого кода в сторону старших разрядов регистра. Если сигнал на входе V2 равен единице, то под действием

сигналов, подаваемых на вход С2, осуществляется ввод параллельного кода через входы D1 – D4. В этом режиме можно осуществить сдвиг кода в сторону младших разрядов, если с помощью внешних перемычек соединить выход Q2 с входом D1, Q3 с D2 и Q4 с D3.

Длительность сигналов, подаваемых на входы С1 и С2, должна быть меньше длительности сигналов, подаваемых на входы V1 и D2 – D4, так как нельзя изменять значения сигналов на информационных входах во время действия синхросигналов. Логическая структура микросхемы К155ИР1 приведена на рис 5.22.

Соединяя эти микросхемы последовательно можно построить регистр с большим числом разрядов. При этом выход 10 первой микросхемы соединяется с входом 1 следующей.

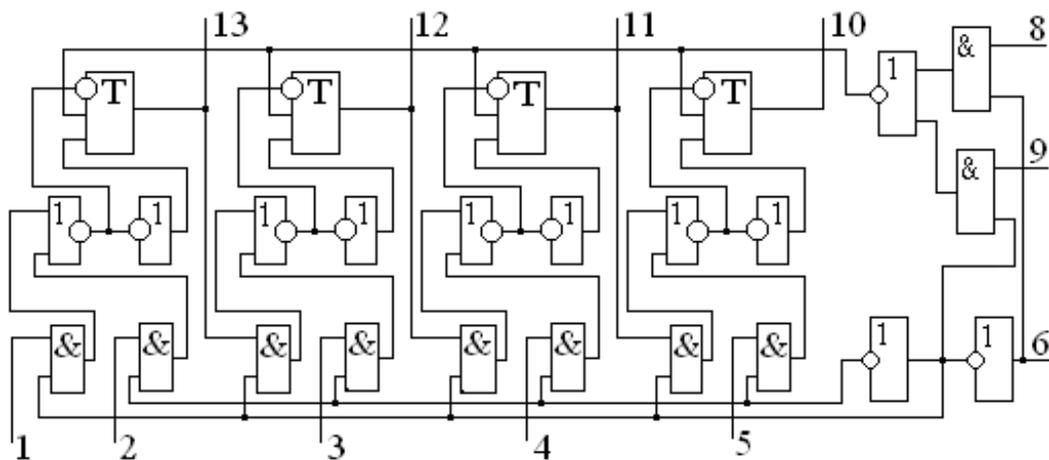


Рис. 5.22. Структура регистра К155ИР1

### Вопросы для самопроверки

1. Возможно ли с помощью регистра преобразовать последовательный код в параллельный?
2. Почему в сдвигающих регистрах применяется двухтактный способ сдвига информации?
3. Можно ли в реверсивном сдвигающем регистре одновременно осуществить сдвиг кода в обе стороны?
4. Какой коэффициент пересчета имеет простейшее кодовое кольцо, в котором вход первого триггера соединяется с инверсным выходом последнего триггера?
5. Можно ли реализовать регистр на RS триггерах?
6. Можно ли реализовать регистр на D триггерах?
7. Можно ли реализовать регистр на JK триггерах?

## 6. СЧЕТЧИКИ

Счетчиком называется цифровой автомат, выполняющий подсчет единичных сигналов, подаваемых на его вход. При этом в счетчике формируется и запоминается двоичный код числа поступивших сигналов. Таким образом, счетчик осуществляет преобразование число-импульсного кода в двоичный код. Некоторые разновидности счетчиков могут также выполнять функции приема и выдачи параллельного кода.

Счетчики применяются в ЦВМ для образования последовательности адресов оперативной памяти, для счета количества циклов выполнения операций и как делители частоты. Счетчики применяются в системе синхронизации и в составе таймеров. По направлению переходов счетчики принято подразделять на *суммирующие* и *вычитающие*. Счетчик, в котором реализуется микрооперация счета вида  $C := C + 1$ , называется суммирующим. Вычитающим называется счетчик, реализующий микрооперацию  $C := C - 1$ . Счетчик, в котором можно реализовать обе эти операции, называется *реверсивным* [24, 26, 27].

Счет может быть организован асинхронным или синхронным способом.

Рассмотрим суммирующие счетчики. Примером асинхронного суммирующего счетчика является счетчик на JK-триггерах, схема которого приведена на рис. 6.1.

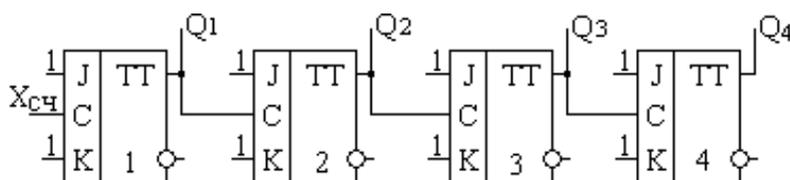


Рис.6.1. Структура асинхронного суммирующего счетчика

Первым триггером счетчика является триггер младшего разряда, четвертый – старшего. Таблица состояний 4-разрядного счетчика имеет 16 строк в соответствии с количеством состояний этого автомата.

На входы J и K триггеров подаются сигналы, имеющие уровень логической единицы. Сигнал с выхода Q подается на вход синхронизации следующего триггера. Триггер  $i$ -го разряда переходит из нулевого состояния в единичное, если подан входной сигнал и все триггеры с номерами меньше  $i$  находятся в состоянии 1, то есть выполняется условие

$$X_{сч} \& Q_1 \& Q_2 \& \dots \& Q_{i-1} = 1. \quad (6.1)$$

Временная диаграмма работы счетчика приведена на рис. 6.2. Нетрудно видеть, что каждый разряд счетчика понижает частоту сигнала в два раза. Рассматриваемый счетчик является счетчиком с последовательным переносом.

В асинхронном счетчике длительность переходного процесса зависит от количества разрядов. Так как каждый триггер задерживает сигнал на некоторое конечное время, то с увеличением числа разрядов счетчика будет возрастать задержка появления сигнала на выходе по отношению к моменту времени поступления сигнала на первый триггер.

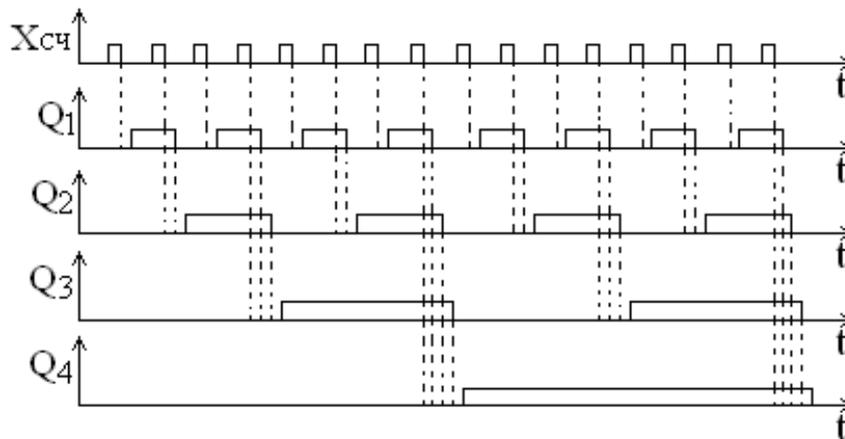


Рис. 6.2. Диаграмма, показывающая нарастание времени задержки переключения по мере увеличения числа разрядов

При большом числе разрядов и высокой частоте следования входных сигналов работа такого счетчика на дешифрирующие схемы осложняется, так как управляющий сигнал "строб дешифрации" должен задерживаться относительно момента поступления очередного импульса на время, не меньшее максимальной длительности переходного процесса для всего счетчика.

На временной диаграмме штриховыми линиями отмечено запаздывание изменения состояния триггеров относительно моментов изменения состояния триггеров младших разрядов и относительно входного сигнала.

Время включения  $N$  разрядов последовательного счетчика

$$\Theta_{Nn} = \Theta + N\Theta_T, \quad (6.2)$$

где  $\Theta$  – время переключения сигнала,  $\Theta_T$  – время переключения триггера.

Последовательность смены состояний двоичного суммирующего счетчика приведена в таблице 6.1.

Для сокращения времени переходного процесса в счетчиках добавляют специальные цепи для сигналов переноса. На рис. 6.3 приведены схемы синхронных двоичных счетчиков, имеющие схемы переноса, называемого сквозным. В таких счетчиках распространение переноса, наряду с цепочкой триггеров, происходит и по обходным логически цепям, время задержки распространения сигнала в которых меньше, чем через триггеры.

Таблица 6.1

Состояния двоичного суммирующего счётчика

Xсч	Q4	Q3	Q2	Q1
0	0	0	0	0
1	0	0	0	1
2	0	0	1	0
3	0	0	1	1
4	0	1	0	0
5	0	1	0	1
6	0	1	1	0
7	1	1	1	1
8	1	0	0	0
9	1	0	0	1
10	1	0	1	0
11	1	0	1	1
12	1	1	0	0
13	1	1	0	1
14	1	1	1	0
15	1	1	1	1

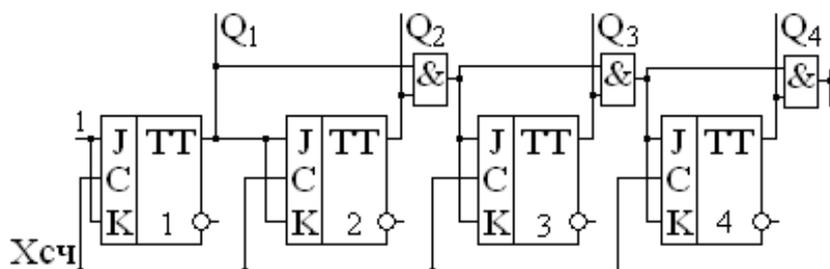


Рис. 6.3. Синхронный двоичный счетчик со сквозным переносом на JK-триггерах

Переключение каждого триггера (рис. 6.3) возможно, если на его информационных входах J и K имеется сигнал 1. На входы первого

триггера подан сигнал «константа 1». Поэтому триггер первого разряда работает как асинхронный.

Схема синхронного счетчика со сквозным переносом, выполненным на Т триггерах, показана на рис. 6.4.

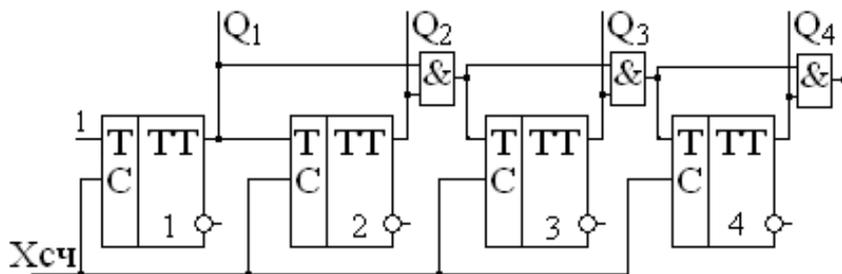


Рис. 6.4. Синхронный счетчик со сквозным переносом, выполненный на триггерах типа Т

При переключении триггеров из состояния 1 в состояние 0 соответствующая схема И закрывается. Соответственно, при переключении триггера в состояние 1 открывается. Этот сигнал, задерживаясь на каждом клапане И, распространяется по цепи переноса.

Длительность переходного процесса определяется временем задержки сигнала в клапанах И цепей переноса. Для распространения сигнала переноса после момента подачи сигнала необходимо время

$$\Theta_{\text{Нс}} = \Theta + \Theta_{\text{T}}(N - 1)t_3, \quad (6.3)$$

где  $t_3$  – время задержки сигнала на схеме И.

Время, определяемое по формуле (6.3) меньше, чем время для последовательного счетчика (6.2) на величину

$$(N - 1) \cdot (\Theta_{\text{T}} - t_3). \quad (6.4)$$

В счетчиках со сквозным переносом при распространении сигналов по параллельным цепям (через триггеры и через клапаны И) возможно появление ложных сигналов на выходах. Такой процесс называется *гонками* или *состязаниями*. Состязания приводят к ограничению числа разрядов, охваченных цепями сквозного переноса. Характер распространения сигнала в рассматриваемом счетчике остается последовательным. Сигнал переноса проходит последовательно через все обходные цепи переноса. Выигрыш во времени получается за счет того, что задержка в клапане И в несколько раз меньше, чем в триггере.

Для схем, изображенных на рис. 6.3 и 6.4, условие переноса на вход второго разряда:

$$P_2 = Q_1, \quad (6.5)$$

где  $Q_1$  – состояние (и выходной сигнал) триггера первого разряда счетчика.

Условие появления сигнала переноса на входе третьего разряда счетчика:

$$P_3 = Q_1 Q_2. \quad (6.6)$$

Значение  $Q_2$ , равное единице, разрешает распространение переноса по обходным цепям. Это условие называется условием *транзита*. Обозначим транзит мимо второго разряда  $T_2$  и учитывая, что

$$T_2 = Q_2 = 1 \quad (6.7)$$

запишем:

$$P_3 = P_2 T_2.$$

Запишем условие поступления переноса на вход четвертого разряда:

$$P_4 = P_3 T_3 = P_2 T_2 T_3 = Q_1 Q_2 Q_3, \quad (6.8)$$

Для произвольного номера триггера условие поступления сигнала на его вход (формирование сигнала на выходе предыдущего каскада) запишется как:

$$P_{i+1} = P_i T_i = P_2 T_2 T_3 \dots T_i. \quad (6.9)$$

Таким образом,  $P_{i+1}$  есть конъюнкция выходных сигналов всех предыдущих разрядов.

Если последнее выражение переписать в виде

$$P_{i+1} = (\dots((P_2 T_2) T_3) \dots) T_i, \quad (6.10)$$

то перенос реализуется с помощью двухвходовых схем совпадения, как показано на рис. 6.3 и 6.4. Логическую схему переноса можно синтезировать непосредственно по выражению (6.9). В этом случае перенос в счетчике осуществляется параллельным (одновременным) способом. При этом на входах клапанов И, управляющих переносом, действуют одновременно сигналы всех предыдущих разрядов.

Счетчики с такой организацией переноса называются счетчиками с одновременным (параллельным) переносом (рис. 6.5).

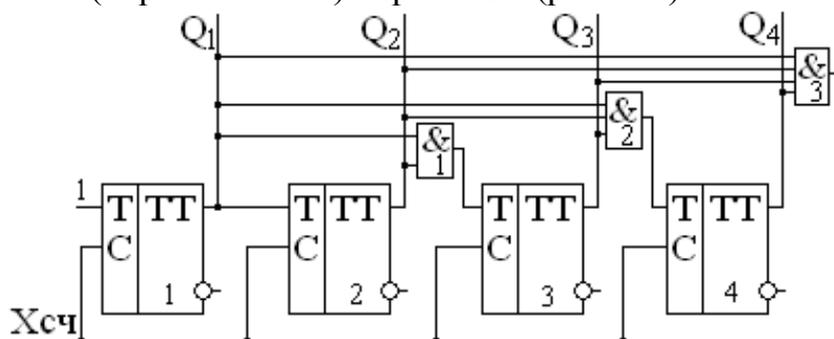


Рис. 6.5. Счетчик с одновременным переносом на Т-триггерах

Схема с одновременным переносом имеет наиболее высокое быстродействие. Длительность переходного процесса в счетчике с одновременным переносом равна длительности переходного процесса в одном разряде счетчика:

$$\Theta_{\text{Нсч}} = \Theta + \Theta_{\text{T}}$$

Счетчик с одновременным переносом может быть реализован на многовыходных JK-триггерах. Схема такого счетчика приведена на рис. 6.6. В этой схеме выходы всех разрядов с номерами от 1 до  $i-1$  соединяются с J и K входами разряда с номером  $i$ .

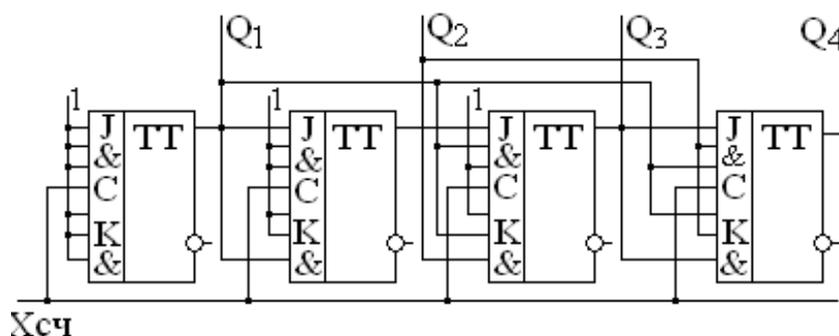


Рис. 6.6. Счетчик с одновременным переносом на JK-триггерах, имеющих схемы И на J и K входах

Если в счетчике, изображенном на рис. 6.6, используются триггеры без функции конъюнкции на входах J и K, то цепи переноса надо выполнить, как показано на рис. 6.5, с помощью отдельных схем совпадения.

Так как число входов схем И (или входов J и входов K в JK-триггерах) и нагрузочная способность триггеров ограничены, то разрядность счетчиков с параллельным переносом невелика.

При числе разрядов счетчика более чем на один превышающем максимальное число входов J и K, счетчик разделяют на группы разрядов. Внутри групп осуществляется одновременный перенос. Перенос между группами возможно осуществить любым способом, в зависимости от требуемого быстродействия счетчика. Такая организация переноса<sup>16</sup> называется групповой. На рис 6.7 изображена схема счетчика, в котором между группами осуществляется сквозной перенос.

<sup>16</sup> Кроме этого раздела перенос рассматривается при изучении сумматоров.

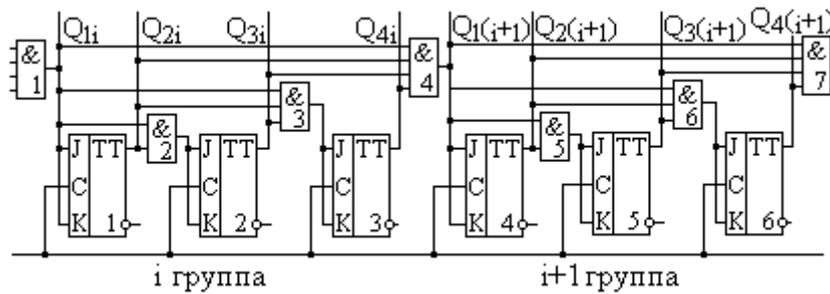


Рис. 6.7. Счетчик с групповым переносом (между группами сквозной перенос)

Наряду со счетчиками, имеющими коэффициент пересчета, равный степени цифры 2, находят применение счетчики с другими коэффициентами пересчета. Если необходимо создать счетчик по модулю  $M$  для  $M$ , не являющегося степенью цифры 2, то есть

$$2^{n-1} < M < 2^n,$$

то такой счетчик должен содержать не менее  $n$  разрядов. При этом  $m = 2^n - M$  состояний счетчика будут "лишними" (запрещенными) для счетчика по модулю  $M$ . Поэтому счетчик должен быть разработан таким образом, чтобы в процессе работы не могли возникнуть запрещенные состояния.

При разработке схем счетчиков можно использовать методику структурного синтеза конечных автоматов. Структурный синтез подразумевает составление структурной схемы автомата на основе функций автомата, которые необходимо реализовать.

Структурный синтез заключается в выборе типов элементарных автоматов, составлении функций возбуждения каждого автомата и функций кодирования выходов заданного автомата.

Для исключения избыточных состояний можно воспользоваться введением обратных связей. Второй способ построения счетчиков с модулем счета  $M \neq 2^n$  заключается в использовании в качестве строительных кирпичиков счетчиков по модулю  $2^{n+1}$ . Эти счетчики позволяют увеличивать модуль счета на единицу. Третьим способом является проектирование счетчиков на основе таблиц переходов. Если имеются микросхемы счетчиков с входами сброса, то можно синтезировать счетчик, в котором исключение избыточных состояний достигается подачей выходных сигналов на вход сброса.

При необходимости работать с десятичными числами, т.е., получения коэффициента деления счетчика, кратного 10, применяют десятичные (двоично-десятичные) счетчики. Каскады таких десятичных

счетчиков выполняют на двоичных элементах. Поскольку двоично-десятичный код составляется из четырех двоичных цифр, то разряд десятичного счетчика содержит 4 триггера. Счетчик, выполненный на четырех триггерах, имеет 16 состояний. При десятичном счете состояния А, В, С, D, Е и F являются избыточными. Поэтому в десятичные счетчики вводят цепи, исключаяющие эти 6 избыточных состояний (метод введения обратных связей и управляющих вентилях). Исключение избыточных состояний выполняется с помощью цепи обратной связи, охватывающей три старших разряда. Сигнал обратной связи снимается с инверсного выхода счетчика.

На рис. 6.8 изображен один десятичный разряд суммирующего синхронного двоично-десятичного счетчика, работающего в коде 8421.

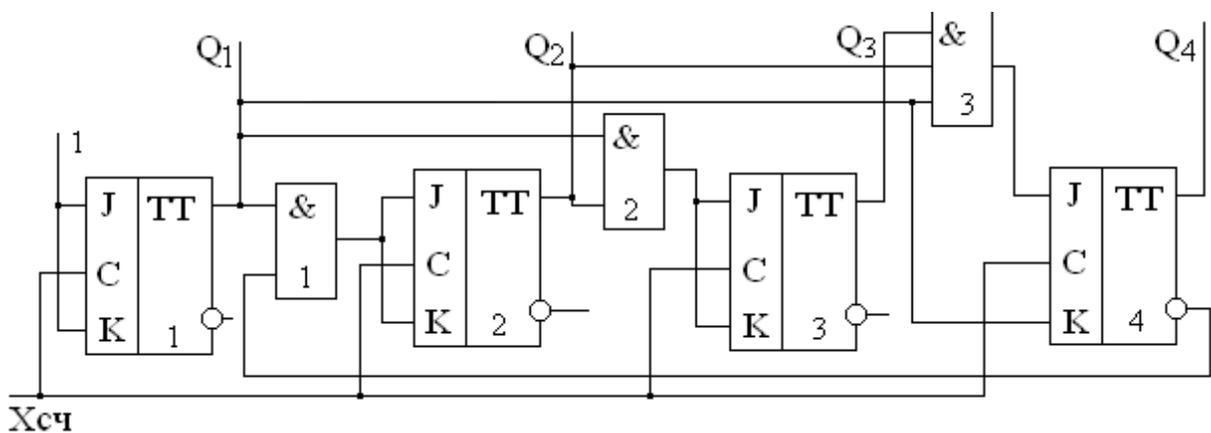


Рис. 6.8. Двоично-десятичный счетчик.

В этом счетчике счет первых восьми импульсов происходит как в счетчиках, рассмотренных выше, так как четвертый триггер находится в состоянии 0 и сигнал с его инверсного выхода поддерживает первую схему совпадений в открытом состоянии. Когда в счетчике записан код 111 на входы J и K четвертого триггера поданы единичные сигналы. Поэтому при подаче восьмого  $X_{сч}$  четвертый триггер переключается в состояние 1. Так как переключение четвертого триггера происходит под действием сигнала  $X_{сч}$ , то он переключается до того, как сбрасываются первые три триггера. После сброса первых трех триггеров счетчик находится в состоянии 1000. В этом случае сигнал с инверсного выхода четвертого триггера не поддерживает первую схему совпадений в открытом состоянии и переключение второго и третьего триггеров становится невозможным. При состоянии счетчика 1000 на обоих входах четвертого триггера присутствуют нулевые сигналы, и он находится в режиме хранения. Поэтому девятый импульс  $X_{сч}$  не изменяет состояние четвертого триггера,



Последовательность смены состояний вычитающего счётчика

Хсч	Q4	Q3	Q2	Q1
0	0	0	0	0
1	1	1	1	1
2	1	1	1	0
3	1	1	0	1
4	1	1	0	0
5	1	0	1	1
6	1	0	1	0
7	1	0	0	1

Хсч	Q4	Q3	Q2	Q1
8	1	0	0	0
9	0	1	1	1
10	0	1	1	0
11	0	1	0	1
12	0	1	0	0
13	0	0	1	1
14	0	0	1	0
15	0	0	0	1
16	0	0	0	0

В вычитающем счетчике при переходе  $i$ -го триггера из состояния 0 в состояние 1 триггер с номером  $i+1$  устанавливается в 0, если он находился в состоянии 1 (строка таблицы 6.2, соответствующая третьему импульсу  $X_{сч}$ ). Таким образом, код в счетчике уменьшается на единицу.

Реверсивный счетчик имеет цепи управления, служащие для переключения направления счета. Представленный на рис 6.10 счетчик является двоичным реверсивным асинхронным счетчиком. Каждый триггер счетчика имеет входы предварительной установки – S, предназначенные для приема параллельного кода. Выбор операции (суммирование – вычитание) определяется значениями сигналов на входах «С – 1» и «С + 1». При сочетании «С – 1» = 1, «С + 1» = 0 инверсный сигнал с  $i$ -го триггера подается на вход синхронизации  $i+1$ -го триггера. Это режим вычитающего счетчика.

Схема управления направлением счёта представляет собой простейший мультиплексор, образованный последовательным включением схем И и ИЛИ. Из двух схем ИЛИ при допустимых сигналах управления только одна формирует сигнал логической 1. Схема ИЛИ передаёт этот сигнал на вход следующего разряда счётчика. Такая схема управления имеется на входе каждого разряда кроме первого. Подсчитываемые сигналы подаются на вход синхронизации первого разряда. На входы J и K постоянно подано напряжение, соответствующее уровню логической единицы.

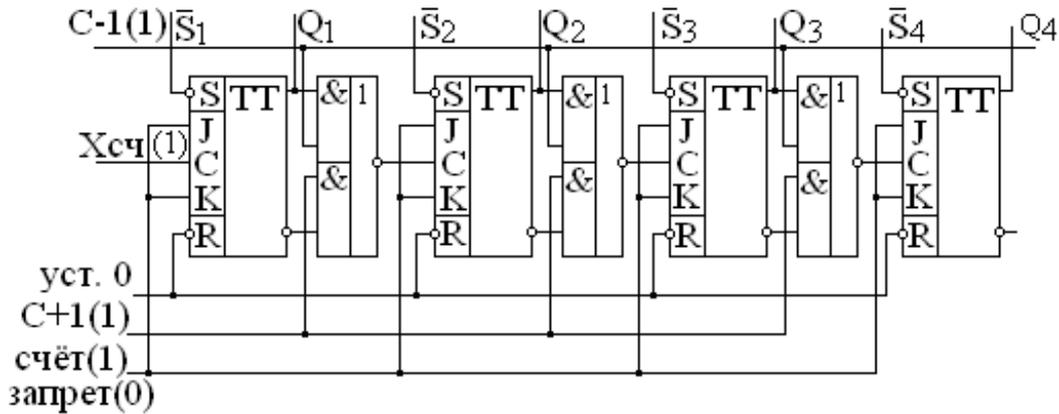


Рис. 6.10. Схема реверсивного счетчика

В виде интегральных микросхем выпускаются счетчики различного назначения и производительности. На рис. 6.11 и 6.12 приведены схема и условное обозначение микросхемы К155ИЕ5.

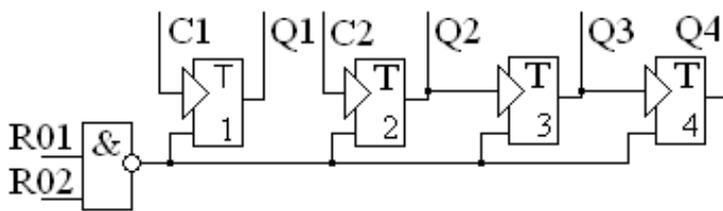


Рис. 6.11. Структурная схема счетчика К155ИЕ5

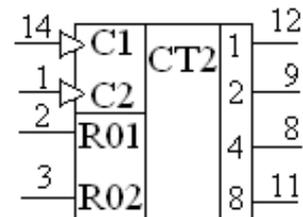


Рис. 6.12. Условное обозначение счетчика К155ИЕ5

У этого счетчика выход триггера младшего разряда не соединен с входом следующего (второго) разряда. Вход второго триггера соединен с внешним контактом. Кроме того, имеется общая цепь установки триггеров в 0, управляемая двухвходовой схемой И-НЕ.

Наличие отдельного триггера позволяет с помощью внешних соединений создавать как четырехразрядный счетчик, так и отдельно одноразрядный и трехразрядный счетчики. Двухвходовая цепь сброса обеспечивает получение различных коэффициентов деления. Сброс триггеров осуществляется сигналом, имеющим уровень логического нуля на входе схемы И-НЕ. Таким образом, сочетания сигналов 00, 01 и 10 на входах  $R_{01}$  и  $R_{02}$  не устанавливают разряды счетчика в 0.

Рассмотрим несколько примеров получения различных коэффициентов деления. Соединим выход  $Q_1$  с входом второго триггера, замыкая контакты 12 и 1 ( $Q_1$  и  $C_2$ ). При этом получается схема, приведенная на рис. 6.1, позволяющая получить на выходах 12, 9, 8 и 11 частоты следования импульсов, соответственно, в 2, 4, 8 и 16 раз более

низкие, чем на контакте 14. Такой же результат будет получен, если соединить контакты 11 и 14. Указанные выше соотношения частот будут наблюдаться на контактах 9, 8, 11 и 12.

Для деления частоты в три раза необходимо выполнить соединения в соответствии с рис. 6.13.

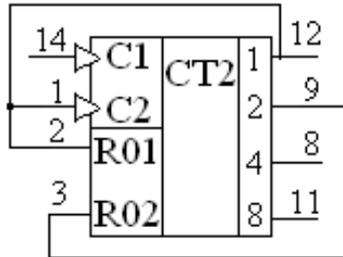


Рис. 6.13. Делитель с коэффициентом, равным 3

Временная диаграмма работы этой схемы представлена на рис. 6.14. Для составления такой диаграммы необходимо знать, по фронту или по срезу импульса изменяют свое состояние триггеры, применяемые в счетчике. В рассматриваемом счетчике (К155ИЕ5) изменение состояния триггера происходит в момент среза входного импульса. На рис. 6.14 на эюре входных импульсов проставлены их порядковые номера. На приводимых на рисунке эюрах с помощью нулей и единиц отмечены состояния счетчика (см. таблицу 6.1). На этом рисунке и двух следующих диаграммах проставлены номера контактов, на которых наблюдаются эти сигналы.

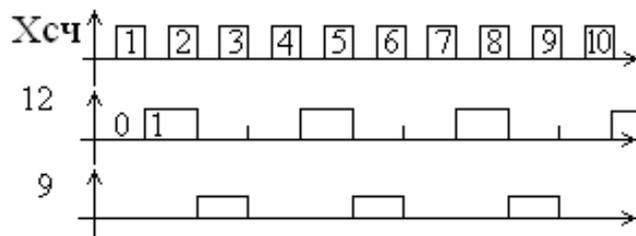


Рис. 6.14. Диаграмма работы делителя на 3

Из рис. 6.1 и рис. 6.14 следует, что в исходном состоянии на входах  $R_{01}$  и  $R_{02}$  нулевой уровень. При поступлении первого импульса счетчик устанавливается в состояние «1» (0001) и на входах  $C_2$  и  $R_{01}$  устанавливается уровень «1». При поступлении второго импульса  $X_{сч}$  первый триггер изменяет свое состояние, что приводит к изменению состояния второго триггера. Счетчик устанавливается в состояние 2 (0010), на входах  $C_2$  и  $R_{01}$  устанавливается уровень «0», на входе  $R_{02}$  – уровень

«1». Поступление третьего импульса  $X_{сч}$  переключает первый триггер, и на входе  $R_{01}$  с задержкой относительно среза входного импульса появляется сигнал «1». Таким образом на входах схемы И-НЕ одновременно наблюдаются единичные сигналы, что приводит к установлению разрядов счетчика в «0» через время, равное задержке распространения сигнала через схему И-НЕ и время сброса триггеров. Для микросхем, выполненных на транзисторно-транзисторных элементах, время задержки распространения сигнала  $t_3$  приблизительно 10 нс, время включения триггера  $t_{вк} = 40$  нс, а время выключения (сброса)  $t_{сб}$  составляет 25 нс. В итоге счетчик устанавливается в 0 через 75 нс после среза входного импульса, а сигнал на контакте 9 существует не более 35 нс. При наблюдении входных импульсов с помощью осциллографа этот сигнал может быть не обнаружен из-за своей малой длительности. На приведенных диаграммах он обозначен штрихом. Из диаграммы видно, что частота импульсов, наблюдаемых на контактах 9 и 12, в три раза ниже, чем частота импульсов на входе. Длительность выходных импульсов равна периоду следования входных импульсов –  $T$ , а импульсы на выходе  $Q_2$  сдвинуты на время  $T$  относительно импульсов на выходе  $Q_1$ . Аналогичным образом, соединяя выходные зажимы с входами  $R_{01}$  и  $R_{02}$  в других сочетаниях, можно осуществить деление на 5, 6, 9, 10 и 12. Используя первый триггер отдельно, можно только с помощью триггеров 2, 3 и 4 получить деление в 3, 5 и 6 раз.

Для осуществления деления на 7 необходимо 12-й контакт соединить с 1-ым и, кроме того, сигналы с выходов 12, 9 и 8 подать на входы 2 и 3 ( $R_{01}$ ,  $R_{02}$ ). Так как схема совпадения в цепи сброса имеет только два входа, непосредственное соединение указанных контактов невозможно. Можно воспользоваться двухвходовой схемой И-НЕ. Пример счетчика-делителя на 7 приведен на рис. 6.15, а диаграмма его работы на рис. 6.16. Аналогичным образом реализуются схемы для деления на 11, 13 и 14. Используя первый триггер отдельно, можно с помощью триггеров 2, 3 и 4 также получить деление на 7.

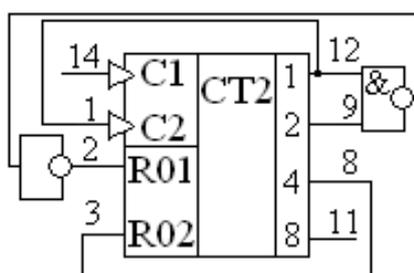


Рис. 6.15. Пример схемы соединений для деления на 7

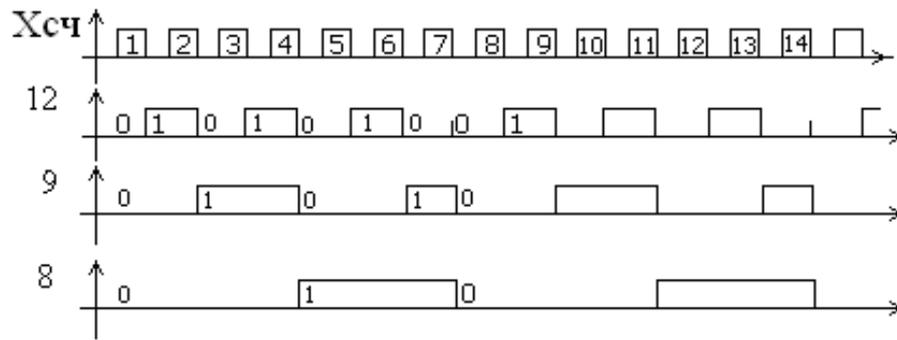


Рис. 6.16. Диаграмма состояний счетчика при делении на 7

Для того чтобы построить счетчик с коэффициентом деления - 15, необходимо использовать сигналы со всех четырех выходов счетчика. Схема счетчика-делителя на 15 приведена на рис. 6.17. В этом случае придется использовать 4 схемы И-НЕ.

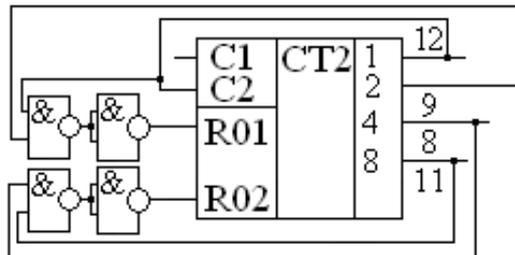


Рис. 6.17. Счетчик с коэффициентом деления, равным 15

Временные диаграммы счетчика-делителя на 15 приведены на рис. 6.18.

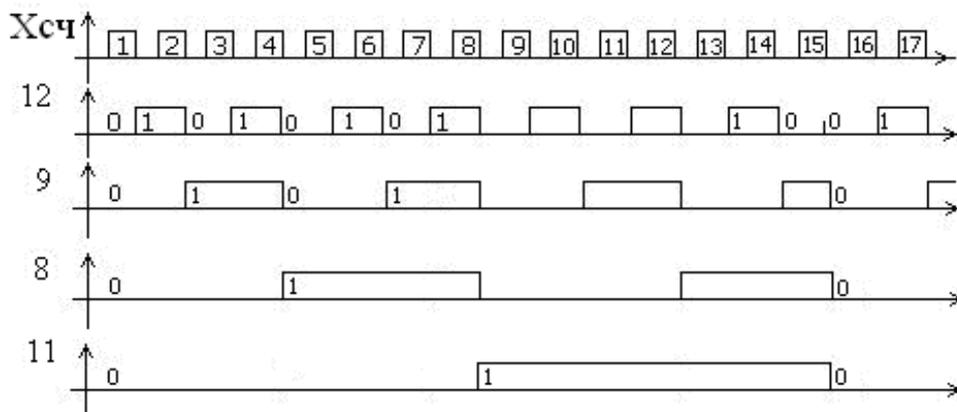


Рис. 6.18. Диаграмма состояний счетчика по модулю 15

Если четырехразрядный счетчик образован соединением 11 и 14 контактов, то можно получить еще 11 вариантов построения счетчиков с различными коэффициентами пересчета.

Принципиальных отличий от рассмотренных ранее вариантов они не имеют, однако могут оказаться иногда более целесообразными с точки зрения расположения проводников печатного монтажа.

Вместо двухвходовых схем И-НЕ могут быть применены с незначительными отличиями трех- и четырех-входовые схемы И-НЕ, либо схемы совпадения<sup>17</sup>.

Оба входа  $R_{01}$  и  $R_{02}$  можно подключить к выходу одной логической схемы. Если эти входы не используются, их необходимо соединить (для микросхем транзисторно-транзисторной логики) с общим проводом.

## 7. СУММАТОРЫ

При суммировании кодов многоразрядных чисел в каждом разряде, кроме младшего, происходит суммирование трех цифр: цифры первого слагаемого, цифры второго слагаемого и единицы переноса, поступившей из соседнего младшего разряда числа. В результате сложения этих цифр на выходе разряда получается цифра суммы  $S_i$  и, при некоторых сочетаниях слагаемых, единица переноса  $P_{i+1}$  в соседний старший  $i+1$ -й разряд. Обозначим цифры слагаемых в  $i$ -м разряде  $a_i$  и  $b_i$ . Перенос, возникающий за счет сложения  $a_i$  и  $b_i$ , обозначим  $c_i$ . Так как перенос возникает при сложении двух единиц, то  $c_i = a_i \& b_i$ . Этот перенос называют *собственным*. Кроме собственного переноса перенос образуется при поступлении единицы переноса из младшего  $i-1$ -го разряда в  $i$ -й разряд и наличия хотя бы одного слагаемого ( $a_i$  или  $b_i$ ), равного единице [3,16]. Перенос, поступающий на вход  $i$ -го разряда из  $i-1$ -го, обозначим  $p_i$ . Условие распространения переноса через  $i$ -й разряд обозначают  $T_i$  и называют условием *транзита*:

$$T_i = a_i + b_i.$$

Перенос из  $i$ -го разряда в  $i+1$  разряд составляется из собственного и транзитного переносов:

$$P_{i+1} = c_i + p_i T_i = a_i b_i + p_i (a_i + b_i).$$

Соответствие выходных и входных значений для одного разряда двоичного сумматора приведено в таблице 7.1 (таблица истинности).

<sup>17</sup> Читателям рекомендуется самостоятельно проделать эксперименты с получением различных коэффициента пересчета.

Таблица 7.1

Таблица истинности для одного разряда двоичного сумматора

$p_i$	$a_i$	$b_i$	$S_i$	$P_{i+1}$	$c_i$	$T_i$
0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1
0	1	1	0	1	1	1
1	0	0	1	0	0	0
1	0	1	0	1	0	1
1	1	0	0	1	0	1
1	1	1	1	1	1	1

В этой таблице введены два дополнительных столбца для указания того, что выполнен собственный перенос  $c_i$  и для указания того, что выполнено условие транзита  $T_i$ . На основе таблицы запишем логические формулы, описывающие образование суммы и переноса. Формулы, записываемые на основе полной таблицы истинности, получаются в совершенной дизъюнктивной нормальной форме. Для суммы следует взять те строки, где сумма равна 1, т.е. строки 1, 2, 5 и 8. Для переноса воспользуемся строками 4, 6, 7 и 8. Для простоты записи опустим в формулах индексы при переменных:

$$\begin{aligned}
 S_i &= \bar{a}\bar{b}p + a\bar{b}\bar{p} + \bar{a}b\bar{p} + abp \\
 P_{i+1} &= ab\bar{p} + a\bar{b}p + \bar{a}b\bar{p} + abp.
 \end{aligned}
 \tag{7.2}$$

Дважды добавляя во второе выражение произведение  $abp$ , упростим формулу для переноса (7.2a):

$$\begin{aligned}
 S_i &= \bar{a}\bar{b}p + a\bar{b}\bar{p} + \bar{a}b\bar{p} + abp \\
 P_{i+1} &= ab + ap + bp.
 \end{aligned}
 \tag{7.2 a}$$

В соответствие с (7.2a) для синтеза сумматора необходимы логические схемы И - ИЛИ. Для работы сумматора, построенного по (7.2 a), на его входы необходимо подавать прямые и инверсные значения переменных. Вариант схемы сумматора приведен на рис. 7.1.



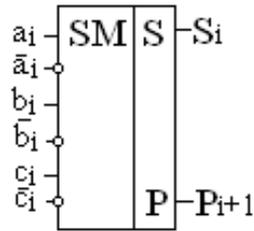


Рис. 7.2. Условное обозначение одноразрядного сумматора

Как следует из выражений 7.2 и рис.7.1, значения суммы и переноса формируются независимо друг от друга.

Так как сумматор является важнейшим узлом вычислительных машин, рассмотрим другие варианты и возможности построения сумматоров. Так, если в серии интегральных микросхем имеются только элементы инверсной логики, то, преобразуя выражения для суммы и переноса (7.2а) к виду

$$\begin{aligned}
 S_i &= \overline{\overline{a}b} + \overline{\overline{a}p} + \overline{\overline{a}bp} + \overline{\overline{a}bp} = \overline{\overline{a}b \& \overline{\overline{a}p} \& \overline{\overline{a}bp} \& \overline{\overline{a}bp}} \\
 P_{i+1} &= ab + ap + bp = \overline{\overline{a}b \& \overline{\overline{a}p} \& \overline{\overline{a}bp}}
 \end{aligned}
 \tag{7.3}$$

получаем схему, изображенную на рис. 7.3:

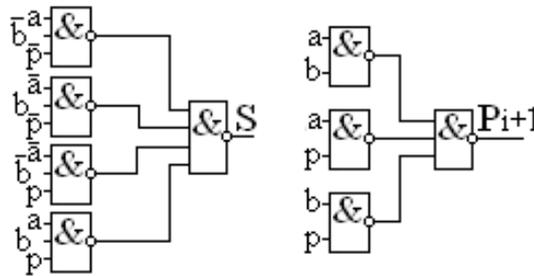


Рис. 7.3. Один разряд двоичного комбинационного сумматора, построенный на элементах инверсной логики

Преобразуя выражения (7.2), можно получить различные исходные соотношения для построения одноразрядного комбинационного сумматора. Эти выражения можно, например, переписать в конъюнктивной форме:

$$\begin{aligned}
 S_i &= (a+b+p)(a+\overline{b}+\overline{p})(\overline{a}+b+\overline{p})(\overline{a}+\overline{b}+p), \\
 P_{i+1} &= (a+b)(a+p)(b+p).
 \end{aligned}
 \tag{7.4}$$

В этом случае первая ступень сумматора строится на схемах ИЛИ, а вторая – схемах И, как показано на рис. 7.4.

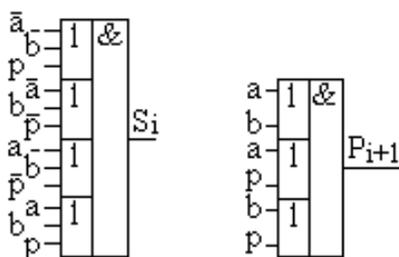


Рис. 7.4. Один разряд комбинационного двоичного сумматора на схемах ИЛИ-И

Рассмотрим возможности преобразования цепей переноса. На основе использования цепей собственного и транзитного переноса, в соответствии с выражением  $P_{i+1} = c_i + p_i T_i = a_i b_i + p_i(a_i + b_i)$ , построена схема, приведенная на рис.7.5.



Рис. 7.5. Схема переноса с цепями транзита и собственного переноса

В схеме на рис. 7.5. общее число входов всех элементов равно 8, а в схемах, представленных на рис. 7.1 – 7.4, элементы цепей переноса имеют по 9 входов. Сигнал переноса, формирующийся в случае выполнения условия транзита, задерживается по отношению к моменту поступления входных сигналов на  $3t_3$ .

Схемы на рис.7.1, рис. 7.3 и рис. 7.4 содержат по пять трехвходовых схем, по три двухвходовых и по одной четырехвходовой. Общее число входов равно 25. Если для синтеза сумматора воспользоваться выражениями для суммы и для переноса, преобразованными к такому виду, чтобы в них появились одинаковые слагаемые, то можно и для формирования суммы и для формирования переноса частично применить одни и те же узлы.

Запишем и преобразуем выражение для инверсии переноса:

$$\bar{p}_{i+1} = \overline{ab + ap + bp} = \bar{a}\bar{b} + \bar{a}\bar{p} + \bar{b}\bar{p}. \quad (7.5)$$

К такому же виду можно привести выражение для переноса, частично совпадающее с выражением для суммы:

$$\begin{aligned} \overline{abp} + \overline{ab}\overline{p} + \overline{b}p &= \overline{abp} + \overline{ab}\overline{p} + \overline{b}p + +\overline{b}p = \overline{b}(\overline{ap} + \overline{p}) + \overline{p}(\overline{ab} + \overline{b}) = \\ &= \overline{ab} + \overline{b}\overline{p} + \overline{a}\overline{p} + \overline{b}p = \overline{ab} + \overline{b}\overline{p} + \overline{a}\overline{p}. \end{aligned} \quad (7.6)$$

Поэтому в качестве правила для получения инверсии переноса воспользуемся выражением:

$$\overline{p}_{i+1} = \overline{ab}\overline{p} + \overline{a}\overline{b}\overline{p} + \overline{b}p. \quad (7.7)$$

Схема, синтезированная по последнему выражению и по выражению для суммы (формула 7.2), изображена на рис. 7.6. Она содержит одну двухвходовую логическую схему, пять трехвходовых, одну четырехвходовую и один инвертор. Общее число входов равно 22.

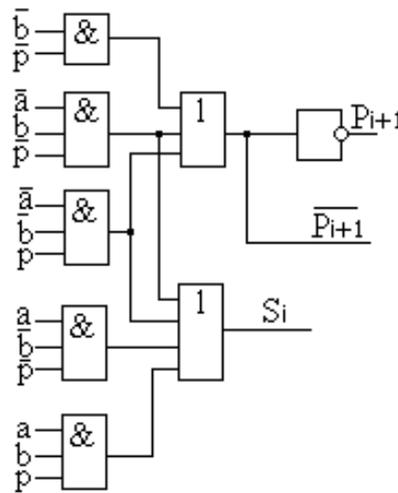


Рис.7.6. Схема сумматора с 22 входами

Если в выражении для суммы два сомножителя в третьем слагаемом заключить в скобки, то число входов уменьшится еще на единицу, как показано на рис. 7.7. Обратите внимание на особенности соединения элементов на рис. 7.7.

$$S_i = \overline{ab}\overline{p} + \overline{a}\overline{b}\overline{p} + a(\overline{b}\overline{p}) + abp. \quad (7.8)$$

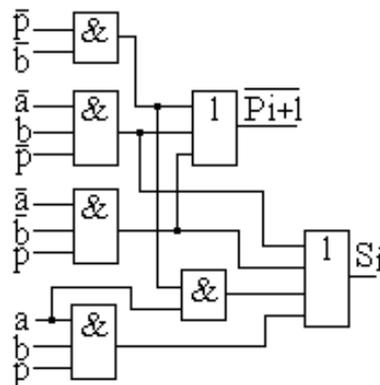


Рис. 7.7. Схема сумматора с 21 входом

Для получения суммы можно воспользоваться частью схемы, формирующей перенос. Чтобы убедиться в этом, в выражении для суммы выделим группу слагаемых, совпадающих с выражением для переноса.

Для этого к каждой из первых трех конъюнкций добавим конъюнктивные слагаемые, равные нулю и содержащие соответствующую входную переменную без знака инверсии (7.9):

$$\begin{aligned}
 S_i &= \overline{\overline{a}}\overline{b}p + \overline{a}\overline{b}\overline{p} + \overline{a}b\overline{p} + abp = (\overline{\overline{a}}\overline{b}p + \overline{a}p\overline{p} + \overline{b}p\overline{p}) + (\overline{a}\overline{b}\overline{p} + \overline{a}\overline{b}b + \overline{p}b\overline{b}) + \\
 &(\overline{a}\overline{b}\overline{p} + \overline{a}a\overline{b} + \overline{a}a\overline{p}) + abp = abp + b(\overline{a}\overline{p} + \overline{a}\overline{b} + \overline{b}\overline{p}) + a(\overline{a}\overline{b} + \overline{a}\overline{p} + \overline{b}\overline{p}) + \\
 &p(\overline{a}\overline{b} + \overline{a}\overline{p} + \overline{b}\overline{p}) = abp + (a + b + p)\overline{(ab + ap + bp)} = abp + \\
 &(a + b + p)\overline{P_{i+1}}.
 \end{aligned}
 \tag{7.9}$$

Схема сумматора, синтезированная по выражению 7.9, приведена на рис. 7.8. В этом сумматоре нет необходимости в подаче на вход инверсий слагаемых и переноса. Задержка сигнала переноса происходит в двух элементах, а задержка сигнала суммы – в пяти.

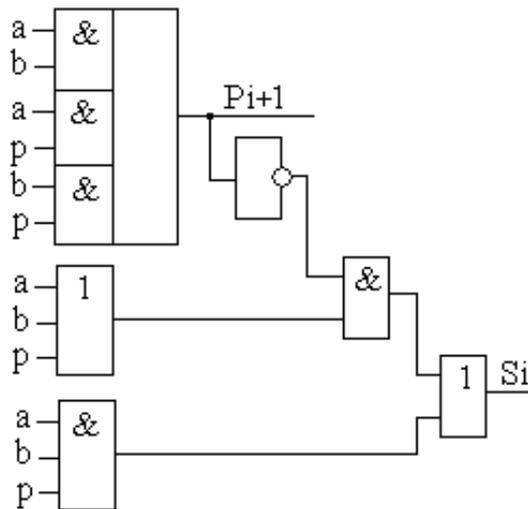


Рис. 7.8. Схема сумматора, не использующая инверсные входные переменные

Приведение выражений для переноса к виду

$$P_{i+1} = ab + (a + b)p \tag{7.10}$$

и выражений для суммы к виду

$$S_i = (ab)p + [(a + b) + p]\overline{P_{i+1}} \tag{7.11}$$

позволяет синтезировать схему, отличающуюся значительной экономичностью. Из приведенных выражений видно, что в схеме,

формирующей сумму, и в схеме, формирующей сигнал переноса, во входных каскадах следует применить одинаковые узлы или использовать один и тот же узел для обеих частей схемы.

Такая схема изображена на рис. 7.9.

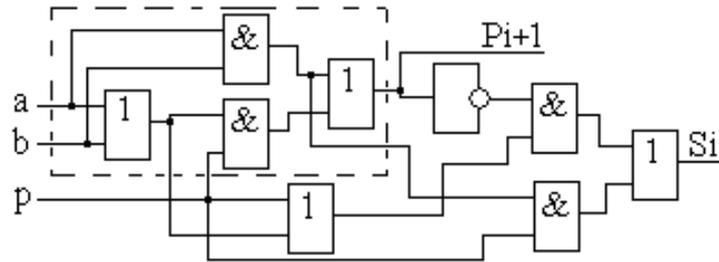


Рис. 7.9. Экономичная схема сумматора

Общее число входов в этой схеме равно 17. При этом нет ни одного элемента более чем с двумя входами. На рис. 7.9 штриховой линией выделена схема, уже рассмотренная ранее (см. рис. 7.5).

На логических схемах типа И-НЕ, имеющих открытый коллекторный выход, можно выполнить устройство более простое в сравнении с устройством, приведенным на рис. 7.9. В качестве коллекторной нагрузки схем с открытым коллекторным выходом применяют внешний резистор, один для нескольких открытых выходов. При этом получается логическая схема, называемая «проводное ИЛИ». Включение транзисторных вентилях с открытым коллектором, имеющих общую нагрузку, приведено на рис. 7.10. Если из числа выходных транзисторов  $T_3$ , имеющих общую нагрузку, хотя бы один открыт, то на выходе будет низкий потенциал, т.е. логический 0. В целом схема, изображенная на рис. 7.10, реализует логическую функцию И-ИЛИ-НЕ.

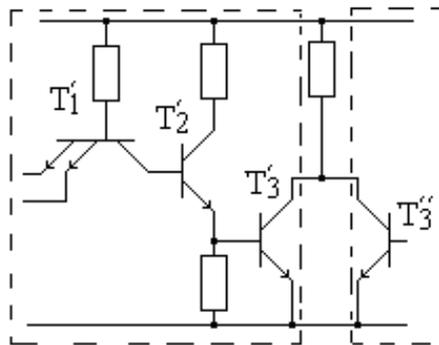


Рис. 7.10. Объединение двух базовых элементов с открытым коллектором в одну схему

Подавая на вход сумматора, реализованного на элементах И-НЕ, прямые значения переменных, получим на выходе инверсные значения суммы и переноса [27]:

$$\begin{aligned} \overline{P_{i+1}} &= \overline{a_i b_i + b_i p_i + a_i p_i}, \\ \overline{S_i} &= \overline{a_i b_i p_i + (a_i + b_i + p_i) \overline{P_{i+1}}} = \\ &= \overline{a_i b_i p_i + a_i \overline{P_{i+1}} + b_i \overline{P_{i+1}} + p_i \overline{P_{i+1}}}. \end{aligned} \quad (7.26)$$

Выражение (7.26) позволяет синтезировать схему сумматора (рис. 7.11), содержащую 7 элементов с общим числом входов, равным 15.

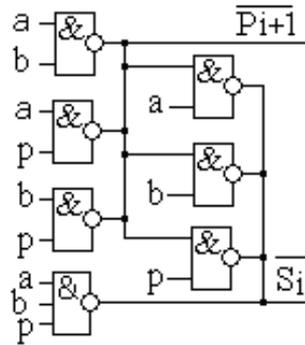


Рис. 7.11. Один разряд комбинационного сумматора на схемах И\_НЕ с открытым коллектором

Используя таблицу, аналогичную таблице 7.1, синтезируем комбинационный вычитатель. Таблица истинности (табл. 7.2) для вычитателя имеет следующие обозначения:  $a_i$  – уменьшаемое,  $b_i$  – вычитаемое,  $d_i$  – единица, занимаемая в младший,  $i-1$  разряд,  $d_{i+1}$  – единица, занимаемая из старшего,  $i+1$  разряда, а  $R_i$  – разность.

Таблица 7.2

$d_i$	$A_i$	$b_i$	$R_i$	$d_{i+1}$
0	0	0	0	0
0	0	1	1	1
0	1	0	1	0
0	1	1	0	0
1	0	0	1	1
1	0	1	0	1
1	1	0	0	0
1	1	1	1	1

Опуская индексы, запишем выражение для разности и заема:

$$R_i = \bar{a}\bar{b}\bar{d} + \bar{a}b\bar{d} + \bar{a}b\bar{d} + abd, \quad (7.12)$$

$$d_{i+1} = \bar{a}\bar{b}\bar{d} + \bar{a}b\bar{d} + \bar{a}b\bar{d} + abd.$$

Преобразуем выражение для цифры заема к виду:

$$d_{i+1} = \bar{a}b(\bar{d} + d) + \bar{a}d(\bar{b} + b) + bd(\bar{a} + a) = \bar{a}b + \bar{a}d + bd. \quad (7.13)$$

Схема вычитателя, синтезированная на основе выражения (7.13), приведена на рис.7.12.

Сравнивая выражение для разности с выражением для суммы, видим, что  $S_i$  и  $R_i$  отличаются только обозначениями  $p$  и  $d$ .

Следовательно, вычитание может быть выполнено тем же устройством, что и сложение, если вместо  $p$  и  $\bar{p}$  на соответствующие входы подать  $d$  и  $\bar{d}$ .

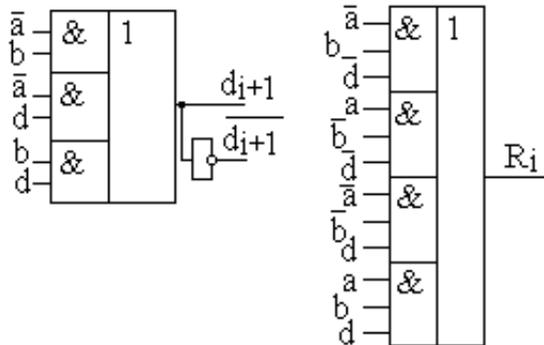


Рис. 7.12. Схема вычитателя

Выражения для заема отличаются от выражения для переноса тем, что первые два слагаемых вместо « $a$ » содержат « $\bar{a}$ ». В таком вычитателе при прямом вычитании из меньшего числа большего результат получается в дополнительном коде, например,

$$\begin{array}{r} 23D \quad 0100111 \\ - 34D \quad -100010 \\ \hline -11D \quad 110101 \text{ в дополнительном коде} \\ \quad \quad -001011 \text{ в прямом коде} \end{array}$$

Признаком вычитания большего числа из меньшего является заем 1 из разряда вне разрядной сетки числа.

Вводя переключатели  $K$  и  $L$  в выражения для заема и, соответственно, в схемы для реализации заема (переноса), получаем логическое выражение и схему, осуществляющую либо сложение, либо вычитание в зависимости от значения поданного управляющего сигнала. При этом и сигнал заема и сигнал переноса подаются на вход  $p$ . Сигналы  $K$  и  $L$  не могут принимать одинаковые значения ( $K = \bar{L}$ ).

Схема одного разряда комбинационного сумматора-вычитателя приведена на рис.7.13. При подаче логической 1 на вход  $K$  схема работает как сумматор, а при подаче логической 1 на вход  $L$  – как вычитатель.

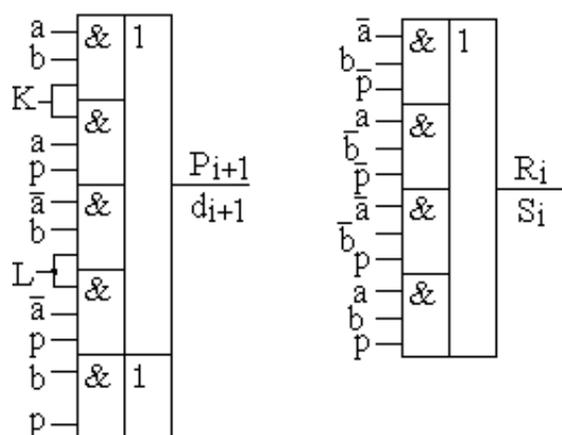


Рис. 7.13. Двоичный сумматор – вычитатель

Наряду с комбинационными сумматорами существуют накапливающие сумматоры. Одноразрядный накапливающий сумматор производит суммирование поочередно поступающих на его вход цифр слагаемых и переноса. Такой сумматор запоминает результат суммирования. Накапливающий сумматор строится на основе триггера со счетным входом, реализующим функцию сложения по модулю 2. Функциональная схема одного разряда накапливающего сумматора изображена на рис. 7.14.

После поступления на вход триггера первого слагаемого  $a_i$  через время  $t$ , превышающее время установления триггера, на счетный вход триггера подается цифра второго слагаемого  $b_i$ . Поскольку в триггере уже хранится цифра первого слагаемого, он реализует функцию

$$F_1 = a \oplus b. \quad (7.14)$$

Для простоты в выражении (7.14) и далее индексы опущены.

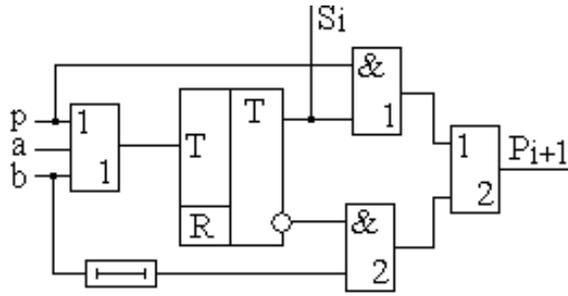


Рис. 7.14. Накапливающий сумматор, выполненный на счетном триггере

При подаче слагаемых может сформироваться сигнал переноса (если  $a=1$  и  $b=1$ ), соответствующий первому слагаемому в выражении (7.10).

После подачи слагаемых подается сигнал переноса. Если  $b=0$  и  $a+b=1$ , то перенос при наличии переноса из младшего разряда формируется схемой  $I_1$ . После подачи  $p_i$  суммирование завершается. При этом получаем:

$$\begin{aligned} f_2 &= f_1 \oplus (\bar{a}\bar{b} + \bar{a}b) \bar{p} + (\bar{a}\bar{b} + \bar{a}b) p = \bar{a}\bar{b} \bar{p} + \bar{a}b \bar{p} + (\bar{a}\bar{b})(\bar{a}b) p = \\ &= \bar{a}\bar{b} \bar{p} + \bar{a}b \bar{p} + (\bar{a} + b)(a + \bar{b}) p = \bar{a}\bar{b} \bar{p} + \bar{a}b \bar{p} + \bar{a}b p + ab p = S_i. \end{aligned} \quad (7.14 \text{ a})$$

Выражение (7.14 а) дает соотношение для получения суммы, совпадающее с выражением (7.2), полученным по таблице истинности для сумматора. После подачи сигнала переноса на выходе схемы  $I_1$  получаем:

$$f_3 = f_1 p = (\bar{a}\bar{b} + \bar{a}b) p = \bar{a}\bar{b} p + \bar{a}b p. \quad (7.15)$$

Сигнал  $f_3$ , если он появляется, существует на выходе, пока существует на входе сигнал  $p_i$  (с точностью до задержки в схемах  $I_1$  и  $I_2$ ). В соответствии с выражением для  $f_3$  формируется сигнал переноса, если есть условия для распространения переноса (транзита). Выражение (7.15) соответствует второму и третьему слагаемым в выражении (7.2).

Слагаемое  $b_i$  задерживается элементом задержки на время переходных процессов в триггере и объединяется с  $\bar{f}_1$  схемой  $I_2$ :

$$f_4 = \bar{f}_1 b = (\bar{a}\bar{b} + \bar{a}b) b = (\bar{a}\bar{b})(\bar{a}b) b = (\bar{a} + b)(a + \bar{b}) b = ab. \quad (7.16)$$

Элемент  $I_2$  реализует функцию  $f_4$ . Суммируя  $f_3$  и  $f_4$  и учитывая, что,  $\bar{b}p + b = p + b$ , а  $\bar{a}p + a = p + a$ , получаем:

$$\begin{aligned} P_{i+1} &= \bar{a}\bar{b} p + \bar{a}b p + ab = \bar{a}\bar{b} p + \bar{a}b p + ab + ab = \\ &= a(\bar{b}p + b) + b(\bar{a}p + a) = ap + ab + bp + ab = ab + ap + bp. \end{aligned} \quad (7.17)$$

В сумматорах накапливающего типа при сложении одно из слагаемых обычно находится в сумматоре (как результат предыдущей операции). При подаче на вход сумматора кода добавляемого числа образуется сумма этого числа с числом, ранее находившимся в сумматоре. Таким образом, можно сложить любое количество чисел. Полученная сумма сохраняется после удаления кода слагаемого. Сигнал переноса не сохраняется.

Достоинством такого сумматора является простота суммирования с накоплением результата. Недостатком накапливающего сумматора является необходимость использования не менее двух тактов для образования суммы, что увеличивает время, затрачиваемое на сложение.

В зависимости от способа передачи чисел в ЭВМ многоразрядные числа суммируются параллельным или последовательным способом. Последовательный сумматор преобразует последовательные коды слагаемых в последовательный код суммы. Последовательный сумматор наиболее просто строится на основе одноразрядного комбинационного сумматора.

Рассмотрим последовательный комбинационный сумматор, схема которого изображена на рис. 7.15. Этот сумматор состоит из одноразрядного сумматора и схемы запоминания переноса. На входы последовательного комбинационного сумматора в каждом такте операции сложения поступают одноименные разряды слагаемых и единица переноса из младшего разряда, который суммировался в предыдущем такте. При передаче переноса из одного разряда в другой осуществляется запоминание переноса на время одного такта сложения для того, чтобы этот сигнал поступил на вход одновременно со следующим разрядом слагаемых.

Суммирование в последовательных сумматорах требует столько тактов сложения, сколько разрядов в числе.

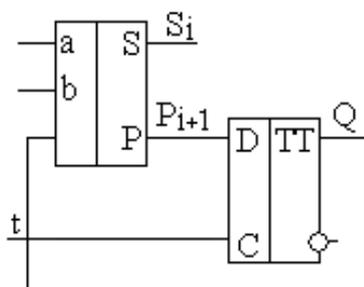


Рис. 7.15. Последовательный комбинационный сумматор

Сократить время, затрачиваемое на операцию суммирования, можно путем одновременного сложения кодов слагаемых во всех разрядах одновременно. Так как для получения результата в каждом разряде необходимо выполнение всех переносов в младших разрядах, то получение окончательного значения суммы происходит после осуществления всех переносов.

Для одновременного суммирования всех разрядов слагаемых применяют сумматоры параллельного типа. В таком сумматоре для каждого разряда числа имеется отдельный одноразрядный сумматор. Выход переноса каждого одноразрядного сумматора соединяется с входом переноса соседнего старшего разряда. Функциональная схема сумматора параллельного типа показана на рис. 7.16.

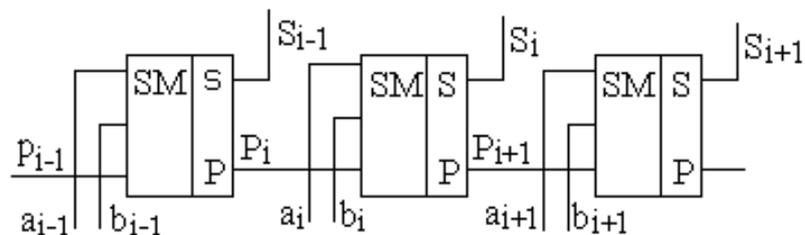


Рис. 7.16. Сумматор параллельного типа

В параллельных сумматорах могут использоваться как комбинационные, так и накапливающие элементы. На рис. 7.16 нетрудно видеть, что перенос, образовавшийся в одном из разрядов, распространяется к старшим разрядам по цепочке сумматоров. Например, если сложить число, состоящее из единиц во всех разрядах, с числом, содержащим единицу лишь в младшем разряде, то сигнал переноса пройдет через все разряды. Только после этого можно начинать новое суммирование. Быстродействие параллельных сумматоров определяется в основном скоростью распространения сигнала переноса. Поэтому в параллельных сумматорах особое внимание надо обращать на выбор структуры цепей распространения переноса. В сумматоре, изображенном на рис. 7.16, осуществляется последовательный перенос от разряда к разряду. В параллельном сумматоре с последовательным переносом в наихудшем случае время, затрачиваемое на перенос:

$$T_{\text{пер}} = \tau N,$$

где  $\tau$  – время распространения переноса в одном разряде, а  $n$  – число разрядов сумматора.

Для ускорения переноса можно воспользоваться одним из двух способов: уменьшением числа элементов, через которые проходит сигнал переноса в каждом разряде и передачей сигнала переноса по обходным цепям непосредственно на входы соответствующих разрядов.

Рассмотрим два разряда сумматора, реализованного на элементах инверсной логики (рис. 7.17).

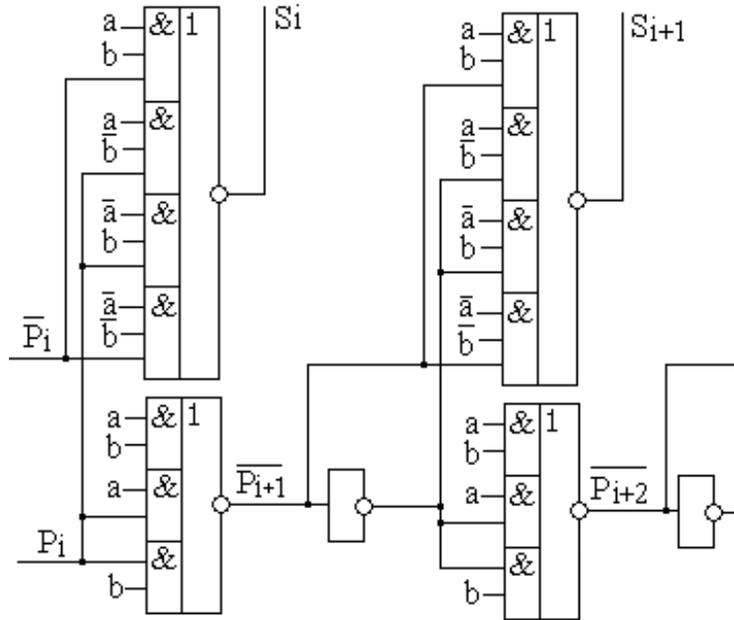


Рис. 7.17. Два разряда комбинационного сумматора на элементах инверсной логики

Соотношения для построения этой схемы могут быть получены из 7.2:

$$S_i = \overline{\overline{abp} + \overline{ab\bar{p}} + \overline{a\bar{b}p} + \overline{a\bar{b}\bar{p}}},$$

$$\overline{P_{i+1}} = \overline{ab + ap + bp}; \quad (7.18)$$

$$P_{2i+1} = \overline{a_{2i}\bar{b}_{2i} + \bar{a}_{2i}p_{2i} + \bar{b}_{2i}\bar{p}_{2i}}, \quad (7.19)$$

для чего составим выражение для суммы, записанное с использованием выражения для инверсии переноса. При преобразованиях воспользуемся добавлением произведений, равных нулю.

При составлении схем логических устройств, как правило, будем пользоваться записью логических выражений в дизъюнктивной нормальной форме. При этом схема устройства получается двухкаскадная. Входные каскады в соответствии с ДНФ реализуются на схемах совпадения, а выходные (второй каскад) представляют собой схему ИЛИ.

Если в исходной формуле имеются инверсии, то во входных цепях или на выходе добавляются инверторы.

$$\begin{aligned}
S_{2i} &= \overline{a_{2i}}\overline{b_{2i}}p_{2i} + \overline{a_{2i}}b_{2i}\overline{p_{2i}} + a_{2i}\overline{b_{2i}}\overline{p_{2i}} + a_{2i}b_{2i}p_{2i} = \\
&= (\overline{a_{2i}}\overline{b_{2i}}p_{2i} + \overline{a_{2i}}p_{2i}\overline{p_{2i}} + \overline{b_{2i}}p_{2i}\overline{p_{2i}}) + (\overline{a_{2i}}b_{2i}\overline{p_{2i}} + \overline{a_{2i}}b_{2i}\overline{b_{2i}} + \\
&+ \overline{p_{2i}}b_{2i}\overline{b_{2i}}) + (a_{2i}\overline{b_{2i}}\overline{p_{2i}} + a_{2i}\overline{a_{2i}}\overline{b_{2i}} + a_{2i}\overline{a_{2i}}\overline{p_{2i}}) + a_{2i}b_{2i}p_{2i} = \\
&= a_{2i}b_{2i}p_{2i} + b_{2i}(a_{2i}p_{2i} + a_{2i}b_{2i} + b_{2i}p_{2i}) + a_{2i}(b_{2i}p_{2i} + \\
&+ a_{2i}b_{2i} + a_{2i}p_{2i}) + p_{2i}(a_{2i}b_{2i} + a_{2i}p_{2i} + b_{2i}p_{2i}) = \\
&= a_{2i}b_{2i}p_{2i} + (a_{2i} + b_{2i} + p_{2i})\overline{\overline{\overline{a_{2i}b_{2i} + a_{2i}p_{2i} + b_{2i}p_{2i}}}} = \\
&= a_{2i}b_{2i}p_{2i} + (a_{2i} + b_{2i} + p_{2i})\overline{\overline{\overline{(a_{2i} + b_{2i})(a_{2i} + p_{2i})(b_{2i} + p_{2i})}}} = \\
&= a_{2i}b_{2i}p_{2i} + (a_{2i} + b_{2i} + p_{2i})\overline{P_{2i+1}}.
\end{aligned} \tag{7.20}$$

На основе приведенных выражений получаем выражение для сумм  $2_i$ -го и  $2_{i+1}$ -го разрядов и для инверсии переноса на входе  $2_{i+2}$  разряда:

$$\begin{aligned}
S_{2i} &= \overline{\overline{\overline{a_{2i}b_{2i}p_{2i} + (a_{2i} + b_{2i} + p_{2i})P_{2i+1}}}} = \\
&= \overline{\overline{\overline{(a_{2i} + b_{2i} + p_{2i}) \& (a_{2i}b_{2i}p_{2i} + P_{2i+1})}}} = \\
&= \overline{\overline{\overline{a_{2i}b_{2i}p_{2i} + a_{2i}p_{2i+1} + b_{2i}p_{2i+1} + p_{2i}p_{2i+1}}}},
\end{aligned} \tag{7.21}$$

$$\begin{aligned}
S_{2i+1} &= \overline{\overline{\overline{a_{2i+1}b_{2i+1}p_{2i+1} + a_{2i+1}p_{2i+2} + b_{2i+1}p_{2i+2} + \\
&+ p_{2i+1}p_{2i+2}}}},
\end{aligned} \tag{7.22}$$

$$\overline{\overline{\overline{P_{2i+2} = a_{2i+1}b_{2i+1} + a_{2i+1}p_{2i+1} + b_{2i+1}p_{2i+1}}}}. \tag{7.23}$$

Если в нечетных разрядах использовать для формирования переноса схемы, выполненные в соответствии с соотношением (7.19), а в четных разрядах в соответствии с соотношением (7.23), то сигнал переноса при распространении по сумматору проходит через два элемента в каждом разряде: элемент И-ИЛИ-НЕ и элемент И-НЕ (НЕ).

В формулах (7.21) и (7.22) соотношения для суммы приведены к такому виду, чтобы для ее образования использовать только сформированные сигналы переноса или его инверсии без дополнительного инвертирования. Схема, изображенная на рис. 7.18, основана на выражениях (7.19), (7.21), (7.22) и (7.23). При получении выражений (7.18) – (7.23) использовано легко проверяемое соотношение:

$$\overline{P_{i+1}} = \overline{ab + ap + bp} = \overline{a \& b + a \& p + b \& p}. \quad (7.24)$$

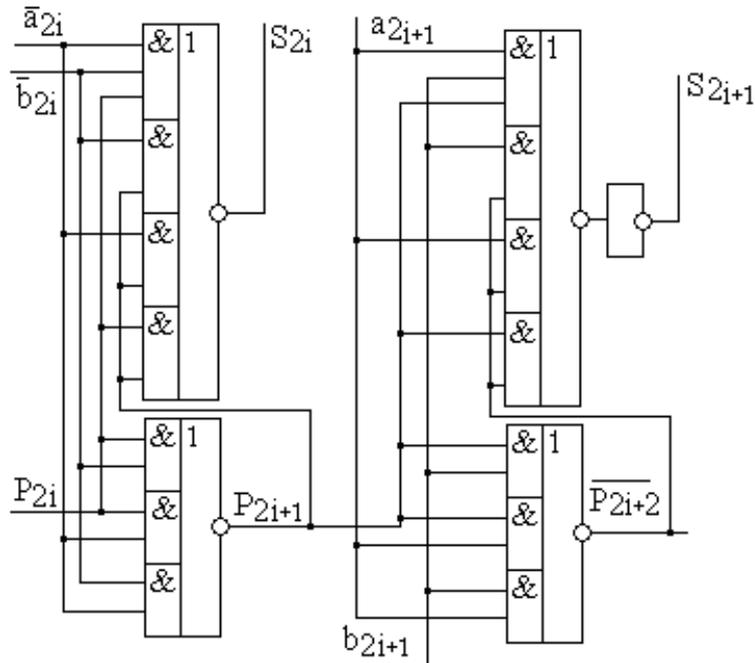


Рис. 7.18. Использование разных схем в четных и нечетных разрядах

Функцию переноса  $P_{i+1}$  в соответствии с (7.10) можно записать следующим образом:

$$P_{i+1} = a_i b_i + p_i (a_i + b_i) = c_i' + p_i T_i, \quad (7.25)$$

где  $c_i'$  – перенос, сформированный непосредственно в  $i$ -ом разряде и называемый собственным переносом из  $i$ -го разряда,  $T_i$  – условие транзита, а  $p_i T_i$  – перенос, переданный из предыдущих разрядов, называемый *транзитным переносом*.

Выражение (7.25) является описанием одного звена цепи формирования переноса. Из этого выражения видно, что цепь передачи переноса может быть составлена из схем И и ИЛИ. Если разделить каждый одноразрядный сумматор на две части: на собственно сумматор с входами  $a_i$ ,  $b_i$  и  $p_i$  и выходами  $S_i$  и  $T_i$  и на цепи переноса, то придем к схеме, изображенной на рис. 7.19. Такой сумматор называется *сумматором со сквозным переносом*.

В сумматорах со сквозным переносом быстродействие повышается за счет упрощения цепи распространения переноса. Последовательный характер распространения переноса в этой схеме сохраняется.

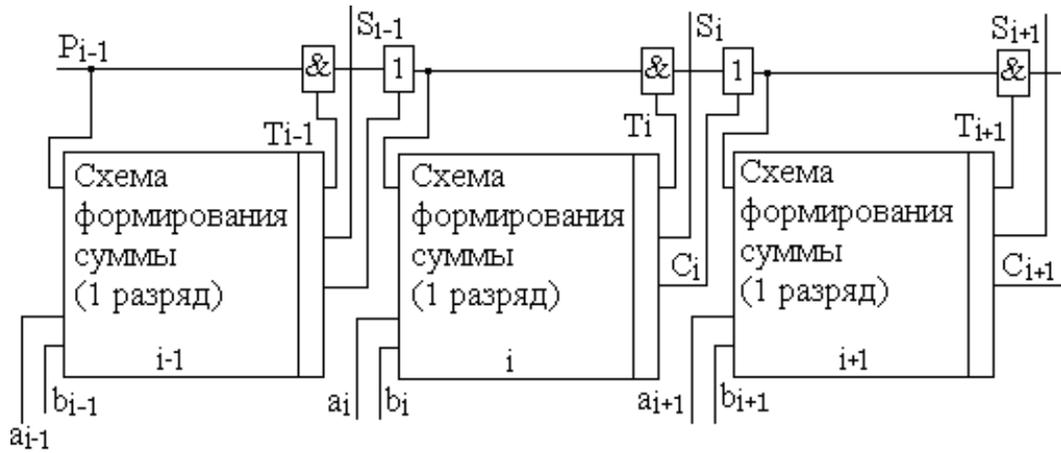


Рис. 7.19. Схема сумматора со сквозным переносом

Для большего ускорения переноса можно перенос в каждый разряд формировать отдельной комбинационной схемой, на вход которой подаются значения, получаемые в разрядах слагаемых. Для  $N$ -разрядного сумматора необходима  $N-1$  схема.

Рассмотрим логические формулы, описывающие перенос, начиная с переноса во второй разряд. Эти выражения можно составить в соответствии с (7.25). Учтем, что

$$\begin{aligned}
 P_1 &= P_2, \\
 P_2 &= a_1 b_1, \\
 P_3 &= C_2 + T_2 p_2 = C_2 + T_2 C_1, \\
 P_4 &= C_3 + T_3 p_3 = C_3 + T_3 C_2 + T_3 T_2 p_2, \\
 &\dots\dots\dots \\
 P_{i-1} &= C_{i-2} + T_{i-2} p_{i-2}, \\
 P_i &= C_{i-1} + T_{i-1} p_{i-1}.
 \end{aligned}
 \tag{7.26}$$

Последовательно подставляя выражения с меньшими индексами в выражения с большими индексами, получим выражение

$$\begin{aligned}
 P_i &= C_{i-1} + T_{i-1} C_{i-2} + T_{i-1} T_{i-2} C_{i-3} + T_{i-1} T_{i-2} T_{i-3} C_{i-4} + T_{i-1} T_{i-2} \dots \\
 &\dots T_3 C_2 + T_{i-1} T_{i-2} \dots T_3 T_2 C_1.
 \end{aligned}
 \tag{7.27}$$

В соответствии с (7.27) перенос  $c_j$  из любого разряда младше  $i$ -го может стать причиной переноса, поступающего на  $i$ -й разряд, если все разряды между источником собственного переноса и  $i$ -м разрядом транзитны для переноса, т.е. выполняется условие

$$C_j = 1, T_k = 1 \quad (j < k < i).
 \tag{7.28}$$

Комбинационная схема, непосредственно реализующая формулы (7.26), вырабатывает перенос за время, необходимое для распространения

сигнала через два логических элемента. Сумматор, построенный в соответствии с выражением (7.26), называют сумматором с одновременным переносом. Цепи переноса реализуются с помощью схем И и ИЛИ, на входы которых подаются переменные

$$T_i = a_i + b_i, C_i = a_i b_i. \quad (7.29)$$

Так как выражения вида  $a_i b_i$ ,  $a_i + b_i$  могут быть использованы также и для формирования значений суммы в разрядах, то в комбинационных схемах целесообразно применять двухступенчатое формирование суммы. При этом первая ступень используется для формирования промежуточных значений  $a_i b_i$ ,  $a_i + b_i$  и для суммирующей части и для цепей переноса. Трехразрядный сумматор, построенный по такой схеме, изображен на рис. 7.20. Как и на рис. 7.17, 7.18 и 7.19, младшие разряды изображены слева.

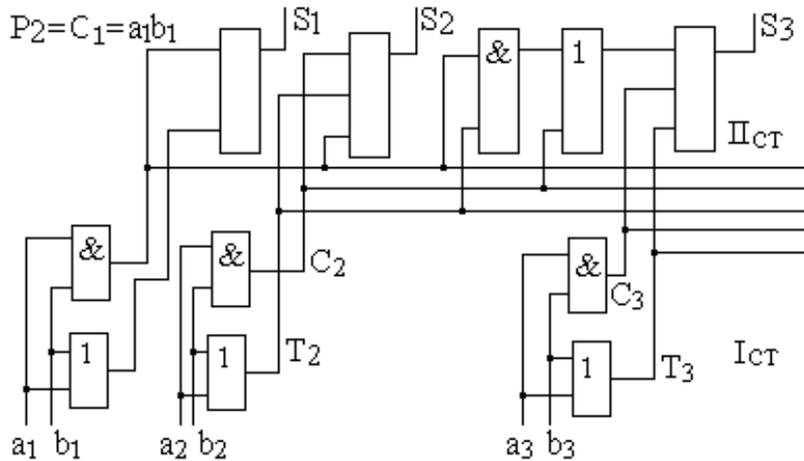


Рис. 7.20. Трехразрядный сумматор, построенный по двухступенчатой схеме

Так как первый разряд сумматора не имеет входа переноса, то в соответствии с выражением

$$S_1 = (a_1 + b_1) \overline{a_1 b_1} = \overline{a_1} \overline{b_1} + \overline{a_1} b_1 + a_1 \overline{b_1} \quad (7.30)$$

он может быть выполнен на двух элементах, как показано на рис. 7.21.

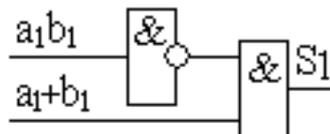


Рис. 7.21. Первый разряд двоичного сумматора

В остальных разрядах сумматор целесообразно выполнить в соответствии с выражением (7.31), следующим из (7.9):

$$S_i = \overline{C_i} b_i \overline{p_i} + [(a_i + b_i) + p_i] \overline{p_{i+1}}, \quad (7.31)$$

как показано на рис. 7.22.

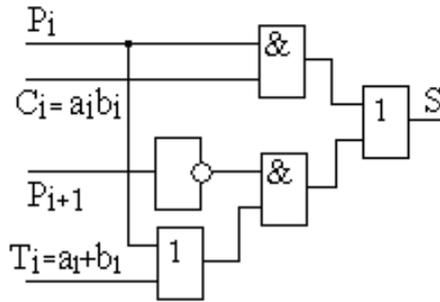


Рис. 7.22. Структура разряда сумматора, соответствующая выражению (7.31)

В схеме, изображенной на рис. 7.20, цепи переноса построены, как показано на рис. 7.23.

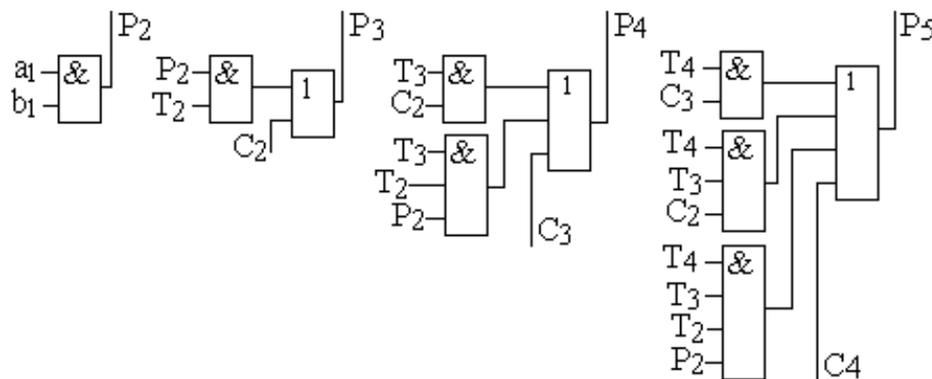


Рис. 7.23. Схемы одновременного переноса

Сумматоры с параллельным (одновременным) переносом требуют больших затрат оборудования. На рис. 7.23 видно, что число входов логических схем растет при переходе к старшим разрядам сумматора.

Компромиссным решением между сумматором со сквозным переносом и сумматором с одновременным переносом является сумматор с групповым переносом. Необходимость в сумматорах с групповым переносом вызвана ограниченной нагрузочной способностью схем и ограничением на число входов логических схем И.

Разделим сумматор, имеющий  $N$  разрядов на группы по  $m$  разрядов в каждой, и введем следующие обозначения:  $\Pi_k^{2p}$  – перенос на входе  $k$ -й группы (на входе младшего разряда  $k$ -й группы);  $P_{kj}$  – перенос на входе  $j$ -го разряда  $k$ -й;  $T_{kj}$  – признак транзита переноса через  $j$ -й разряд  $k$ -группы.

Переносы, поступающие во все разряды  $k$ -й группы, вычисляются по приведенным ниже формулам (7.32):

$$P_{km} = c_{k,m-1} + T_{k,m-1} P_{k,m-1}. \quad (7.32)$$

Выражение (7.32) отличается от выражения (7.26) тем, что первым уравнением является уравнение для  $\Pi_{k1}$ , а не для  $\Pi_{k2}$ , т.е. учитывается перенос, поступающий на вход группы.

На вход следующей  $k+1$  группы должен поступать перенос

$$\Pi_{k+1}^{Гр} = c_{km}' + T_{km} \cdot P_{km}. \quad (7.33)$$

Формулы (7.32) являются описанием сквозного переноса внутри группы, а (7.33) – сквозного переноса на вход следующей группы. Выполнив подстановки, аналогичные сделанным в формулах (7.26), получим описание схемы одновременного переноса, действующего в пределах одной группы.

$$P_{k,j+1} = c_{kj}' T_{kj} P_{kj} + T_{kj} T_{k,j-1} P_{k,j-1} + \dots \\ + T_{k,j} T_{k,j-1} \dots T_{k2} P_{k,2} + T_{kj} \dots T_{k2} T_{k1} \Pi_k^{Гр}. \quad (7.34)$$

Приведенное выражение описывает параллельный перенос внутри группы на вход ее  $j+1$  разряда.

На вход следующей группы поступает перенос:

$$\Pi_{k+1}^{Гр} = c_{km}' + T_{km} c_{k,m-1}' + T_{km} T_{k,m-1} c_{k,m-2}' + \dots \\ \dots + T_{km} T_{k,m-1} \dots T_{k2} c_{k1}' T_{km} T_{k,m-1} \dots T_{k2} T_{k1} \Pi_k^{Гр}. \quad (7.35)$$

Если ввести обозначения

$$c_k^{Гр} = c_{km}' + T_{km} c_{k,m-1}' + \dots + T_{km} T_{k,m-1} + \dots \\ + T_{k2} c_{k1}', \\ T_k^{Гр} = T_{km} T_{k,m-1} \dots T_{k2} T_{k1}, \quad (7.36)$$

то последнее выражение можно записать в виде:

$$\Pi_{k+1}^{Гр} = c_k^{Гр} + T_k^{Гр} \Pi_k^{Гр}, \quad (7.37)$$

где  $c_k^{Гр}$  – собственный перенос из группы разрядов с номером  $k$ , а  $T_k^{2р}$  – признак транзита переноса через группу разрядов с номером  $k$ .

Выражение (7.37) является описанием сквозного переноса между группами. Разворачивая это выражение в последовательность формул, аналогичную (7.20) и (7.21), и производя такие преобразования, как проделаны выше, получим описание одновременного (параллельного) переноса между группами. Для построения схемы одновременного переноса внутри группы, в которой вырабатываются сигналы  $C^{ГР}$  и  $\Pi^{ГР}$ , запишем выражения (7.33) и (7.37) для четырехразрядной группы:

$$\begin{aligned}
 P_{k1} &= \Pi_k^{ГР}, \\
 P_{k2} &= c_{k1}' + T_{k1} \Pi_k^{ГР}, \\
 P_{k3} &= c_{k2}' + T_{k2} c_{k1}' + T_{k2} T_{k1} \Pi_k^{ГР}, \\
 P_{k4} &= c_{k3}' + T_{k3} c_{k2}' + T_{k3} T_{k2} c_{k1}' + T_{k3} T_{k2} T_{k1} \Pi_k^{ГР}, \\
 \Pi_{k+1}^{ГР} &= c_{k4}' + T_{k4} c_{k3}' + T_{k4} T_{k3} c_{k2}' + \\
 &+ T_{k4} T_{k3} T_{k2} c_{k1}' + T_{k4} T_{k3} T_{k2} T_{k1} \Pi_k,
 \end{aligned}
 \tag{7.38}$$

$$\begin{aligned}
 T_k^{ГР} &= T_{k4} T_{k3} T_{k2} T_{k1}; \\
 C_k^{ГР} &= c_{k4}' + T_{k4} c_{k3}' + T_{k4} T_{k3} c_{k2}' + T_{k4} T_{k3} T_{k2} c_{k1}'.
 \end{aligned}
 \tag{7.39}$$

Как следует из этих выражений, для построения цепей переноса в рассматриваемом случае требуется 14 схем совпадения, в том числе 4 с четырьмя входами, одна с пятью и 4 схемы ИЛИ, в том числе одна с пятью входами и две с четырьмя. В целом, сумматор кроме этих схем содержит еще суммирующую часть и схемы, служащие для формирования значений  $C_{ki}' = a_{ki} b_{ki}$  и  $T_{ki} = a_{ki} + b_{ki}$ , не показанные на приведенном ниже рис. 7.24.

Для выработки сигналов переноса, подаваемых на входы групп, можно использовать схемы переноса между группами (вторую ступень схемы переноса), воспринимающую входные сигналы  $C^{ГР}$  и  $T^{ГР}$ .

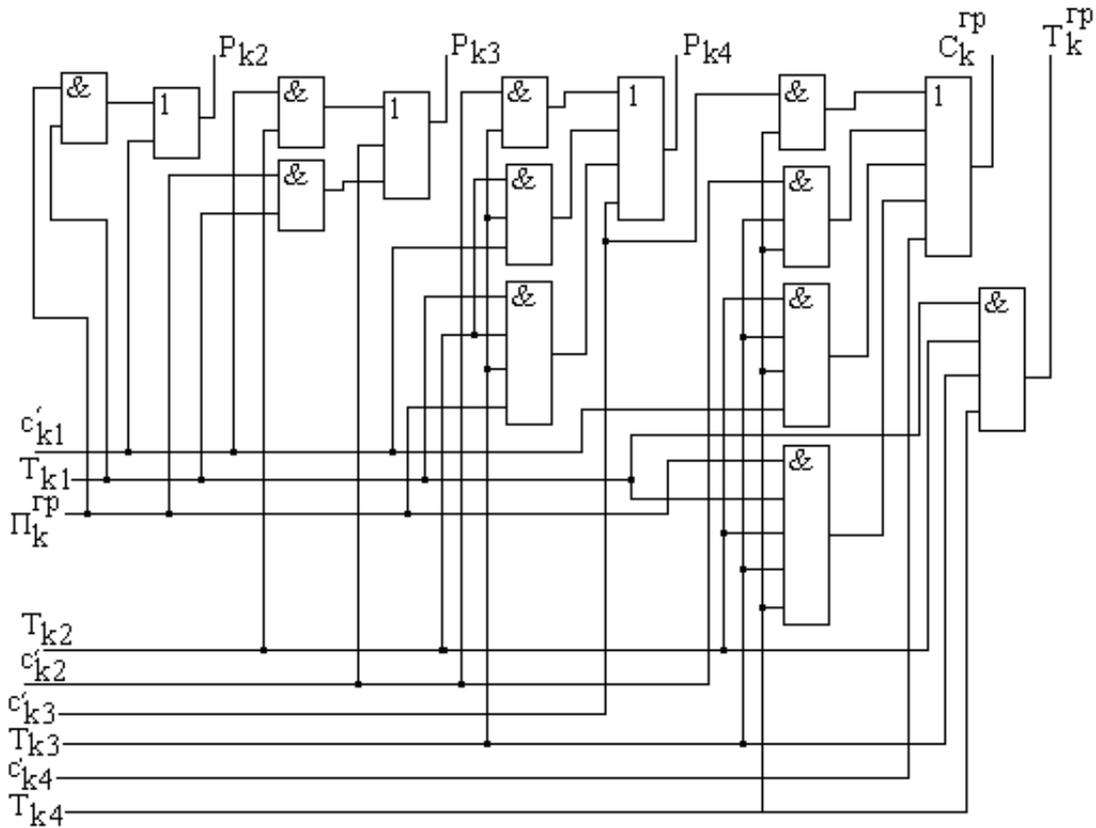


Рис. 7.24. Схема формирования группового переноса, использующая произведения и суммы аргументов соответствующих разрядов

Схема переноса второй ступени может быть построена так же, как схема переноса внутри группы (второй ступени), либо в виде схемы сквозного переноса, либо в виде схемы одновременного переноса.

Группы из  $m$  двоичных разрядов можно объединить в новые более крупные группы с двухступенчатой схемой переноса для каждой из таких групп и схемой переноса третьей ступени, объединяющей эти крупные группы. Схема сквозного переноса между группами изображена на рис. 7.25. Схема одновременного переноса между группами изображена на рис. 7.26. На рис. 7.27 изображена схема сквозного переноса внутри групп и между группами.

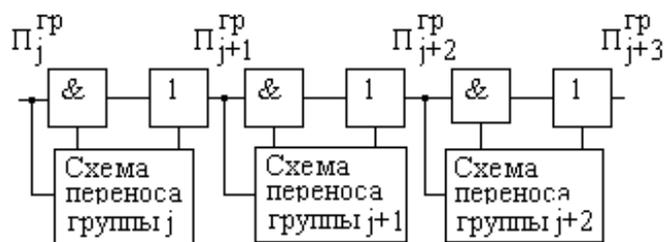


Рис. 7.25. Схема сквозного переноса между группами



Рис. 7.26. Схема одновременного переноса между группами

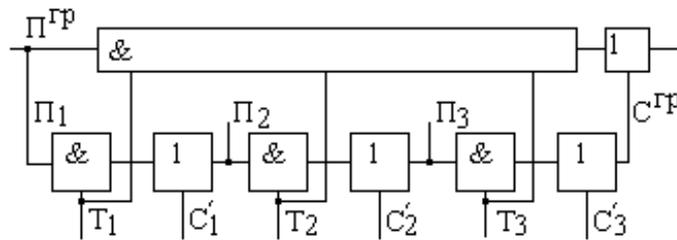


Рис. 7.27. Схема сквозного переноса внутри групп и между группами

Время, необходимое для выработки переноса в многоступенчатой схеме, складывается из выработки переноса в каждой ступени, начиная с младшей (первой), исходных данных для следующей ступени переноса, вплоть до последней, и времени выработки в каждой ступени, начиная со старшей, входных переменных для предыдущей ступени, вплоть до выработки в первой ступени входных переносов на отдельные двоичные разряды сумматора.

Если схемы переноса во всех ступенях построены по принципу одновременного переноса, то время выработки сигналов в каждой ступени не зависит от количества разрядов. Полное время переноса в этом случае определяется количеством ступеней переноса. В двухступенчатой схеме это время равно  $6t_3$ . В первой ступени переноса затрачивается время  $2t_3$  на выработку переносов на входы второй ступени, во второй ступени –  $2t_3$  на выработку переносов на входы первой ступени и  $2t_3$  на выработку в первой ступени сигналов переноса, подаваемых на входы двоичных разрядов сумматора. В трехступенчатой схеме это время равно  $10t_3$  или  $8t_3$ , если третья ступень содержит только 2 группы.

Последний случай соответствует 32 разрядному сумматору, разделяемому на группы по 4 разряда ( $m=4$ ), и образованию во второй ступени переносов для четверок групп.

Примерами микросхем сумматоров являются микросхемы К155ИМ1 и К155ИМ2. Микросхема К155ИМ2 представляет собой полный

двухразрядный комбинационный сумматор, изображенный на рис 7.28. Он функционирует в соответствии с выражениями:

$$\begin{aligned} S_1 &= a_1 b_1 p_1 + (a_1 + b_1 + p_1) \overline{p_2}, \\ \overline{p_2} &= \overline{a_1 b_1 + b_1 p_1 + a_1 p_1}, \\ S_2 &= \overline{p_2 p_3 + b_2 p_3 + a_2 p_3 + a_2 b_2 p_2} = a_2 b_2 p_2 + (a_2 + b_2 + p_2) \overline{p_3}, \end{aligned} \quad (7.40)$$

На рис. 7.28 первый разряд расположен справа, а второй слева. Вход переноса в первом разряде предусмотрен для того, чтобы из таких микросхем можно было собирать многоразрядные сумматоры.

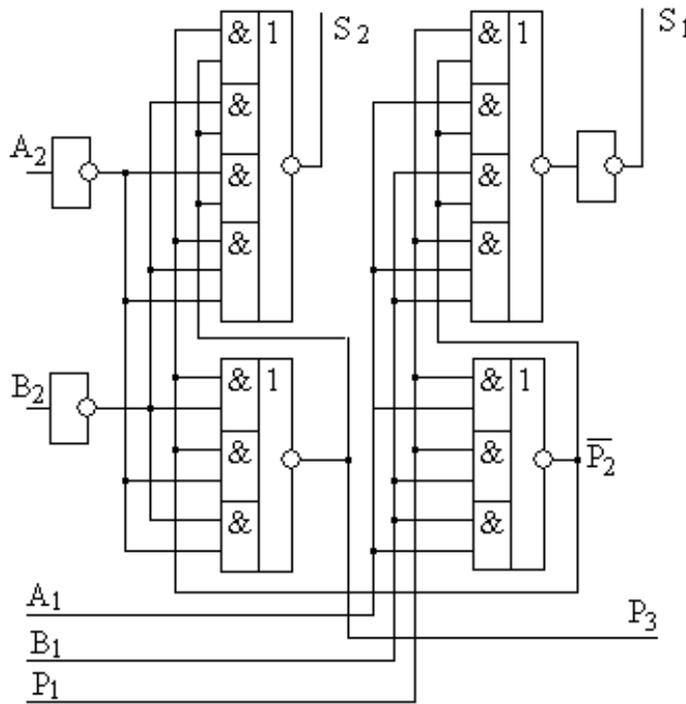


Рис.7.28. Структура микросхемы двухразрядного сумматора.

Условное графическое изображение (УГО) микросхемы К155ИМ2 приведено на рис 7.29.

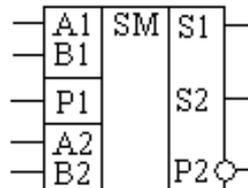


Рис. 7.29. Условное обозначение микросхемы сумматора (К155ИМ2)

Схема полного комбинационного сумматора К155ИМ3 является последовательным соединением двух схем, представленных на рис. 7.28 (7.18).

Для выполнения операций над числами, представленными в десятичной системе счисления, могут быть использованы сумматоры как комбинационного, так и накапливающего типов. Десятичные сумматоры комбинационного типа строятся на основе двоичных комбинационных сумматоров, к которым добавляются логические схемы для коррекции значения суммы и формирования переноса.

Десятичные сумматоры накапливающего типа строятся на основе двоичных счетчиков, охваченных цепями обратной связи.

Рассмотрим комбинационный двоичный сумматор, работающий в коде 8421. Рассмотрим один десятичный разряд. Для построения такого устройства необходимо четыре разряда двоичного сумматора. Четыре разряда двоичного сумматора осуществляют сложение по модулю 16. Иначе говоря, сигнал переноса из такой тетрады (из старшего двоичного разряда) сформируется, если сумма равна или больше 16D.

Десятичный перенос (перенос по правилам десятичной системы счисления) должен сформироваться, если сумма получилась в пределах от 10D до 15D включительно. Поэтому при программной коррекции сумм десятичных кодов для правильного формирования десятичного кода суммы и сигнала переноса к кодам слагаемых добавляют код цифры 6, как пояснено выше в разделе «Арифметические основы ЦВМ». Формирование единицы переноса из двоичной тетрады означает уменьшение содержимого тетрады на 16, а не на 10, как необходимо при десятичном счете.

В связи с необходимостью коррекции десятичный сумматор состоит из двух ступеней. Вторая ступень содержит лишь три двоичных разряда: второй, третий и четвертый. Код суммы на выходе первой ступени анализируется с помощью конъюнкторов и дизъюнкторов.

Если есть признаки десятичного переноса:

$$P_{10} = S'_4(S'_2 + S'_3) = S'_2S'_4 + S'_3S'_4, \quad (7.41)$$

то в соответствие с этими признаками формируется единица переноса и этот сигнал подается во второй и третий разряды второй ступени сумматора, где суммируется с результатом, полученным в первой ступени. Подачей единицы во второй и третий разряды тетрады осуществляется коррекция кодом 0110 (двоичным кодом десятичной цифры 6).

С выхода второй ступени снимается скорректированный двоично-десятичный код суммы. Если слагаемые образуют значение сумм  $S_{10} < 10$ , то перенос не формируется и код суммы проходит через вторую ступень без коррекции. Код суммы после коррекции имеет истинное двоично-десятичное значение, так как сумма дополняется до значения  $16D = 10H$

или большего. Так как при коррекции был добавлен код цифры 6, то код правильной десятичной суммы при переносе уменьшается на  $10D$ , т.е. так, как должно быть при десятичном счете. Десятичный сумматор, построенный в соответствии с рассмотренным методом, изображен на рис. 7.30.

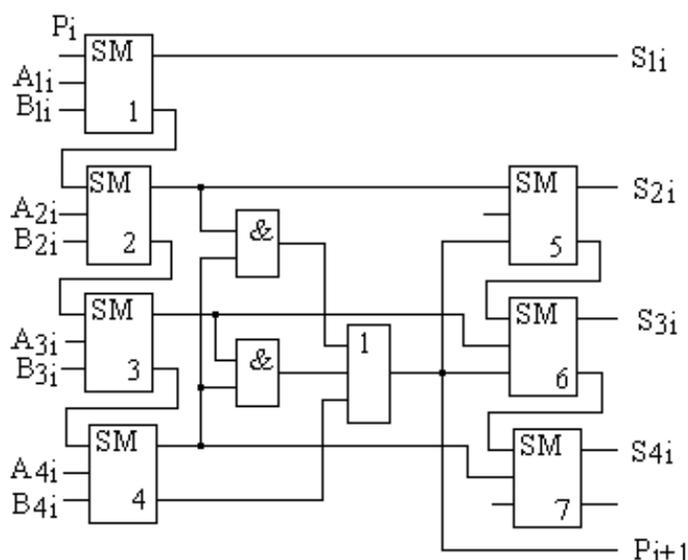


Рис. 7.30. Разряд десятичного сумматора, построенного на одnorазрядных двоичных сумматорах

### Вопросы для самопроверки

1. Составьте таблицу соответствия входных и выходных величин для одnorазрядного двоичного сумматора.
2. Запишите логические формулы для суммы и переноса для одnorазрядного двоичного сумматора.
3. Какие логические устройства содержат сумматор комбинационного типа?
4. Как определить задержку выходных сигналов относительно входных в одnorазрядном комбинационном сумматоре?
5. Сохраняется ли результат в комбинационном сумматоре?
6. Запишите таблицу соответствия выходных и входных сигналов для вычитателя.
7. Запишите логические выражения для разности и заема.
8. Одновременно или поочередно следует подавать входные слагаемые на входы комбинационного сумматора?
9. На основе какого устройства строится накапливающий сумматор?
10. Сохраняется ли результат сложения в накапливающем сумматоре?

11. Как суммируются в ЭВМ многоразрядные числа?
12. Одновременно или поочередно следует подавать слагаемые на вход накапливающего сумматора?
13. Какие элементы содержит последовательный сумматор?
14. Какие способы ускорения переноса применяют в параллельных сумматорах?
15. Какой перенос называется последовательным?
16. Какой перенос называется сквозным?
17. Какой перенос называется одновременным?
18. Какой перенос называется групповым?
19. Сколько разрядов двоичного сумматора необходимо для реализации одного разряда десятичного сумматора, работающего с двоично-десятичным кодом 8421?
20. В соответствие с какими признаками переноса формируется сигнал коррекции для второй ступени десятичного сумматора, выполненного на основе одноразрядных двоичных сумматоров?
21. Возможна ли программная реализация сложения десятичных чисел в двоичном сумматоре?

## 8. ДЕШИФРАТОРЫ

Дешифратором называется устройство, преобразующее код числа, поданный на его вход, в сигнал, который появляется на одном из его выходов. Часто выходной сигнал дешифратора используется как сигнал управления или сигнал выбора ячейки оперативной памяти. В этом случае на вход дешифратора подается параллельный двоичный код. Максимальное число выходов двоичного дешифратора -  $M$  равно числу разных кодов, которые можно подать на его входы, т.е.  $2^N$ , где  $N$  – число разрядов входного кода. Если используются все выходы дешифратора, то такой дешифратор называется полным. Иногда необходимо использовать меньшее количество выводов, т.е.  $M < 2^N$ .

Двоичный дешифратор преобразует поданный на его вход параллельный двоичный код в унарный код, т.е., как сказано выше, в сигнал на одном и только на одном выходном контакте. По сути дела, выходным кодом является номер выходного контакта, на котором наблюдается сигнал [16].

Функционирование двоичного дешифратора можно описать с помощью выражений, связывающих сигналы на выходах с входными



Аппаратные затраты, необходимые для создания логического устройства, будем оценивать количеством логических элементов в схеме  $N$  и общим количеством входов этих элементов  $h$ . Быстродействие комбинационных устройств будем оценивать на основе самой длинной цепи из всех возможных путей распространения сигнала. Для многокаскадных дешифраторов быстродействие определяется величиной, обратной произведению времени задержки сигнала в одном элементе  $t_3$  на число каскадов дешифратора  $K$ .

Для линейного дешифратора  $K=1$ , число логических схем (клапанов)  $N = 2^N$ , общее число входов (цена дешифратора):

$$h = N * 2^N, \quad (8.2)$$

а задержка сигнала равна  $t_3$ .

Если число разрядов машинного слова больше числа входов логических элементов, то логические схемы необходимо делать составными. В этом случае дешифратор уже будет не линейным, а каскадным. Каскадное включение схем конъюнкции осуществляют двумя способами, в соответствии с которыми выходные каскады дешифратора называют прямоугольными и пирамидальными.

В прямоугольном каскадном дешифраторе формат входного слова разделяется на слоги, и для каждого слога составляются линейные дешифраторы. На линейных дешифраторах образуются все входные значения. Например, для  $d_0$  получаем выражение:

$$d_0 = (\bar{X}_N * \bar{X}_{N-1} * \dots * \bar{X}_K)(\bar{X}_{K-1} * \bar{X}_{K-2} * \dots * \bar{X}_1). \quad (8.3)$$

Выходные сигналы линейных дешифраторов, образующих первую ступень устройства, объединяются во второй ступени, состоящей из прямоугольной дешифрирующей матрицы. Вторая ступень дешифратора выполняет операции конъюнкции частичных (промежуточных) выходных значений, сформированных линейными дешифраторами первой ступени. Схема прямоугольного дешифратора приведена на рис. 8.3.

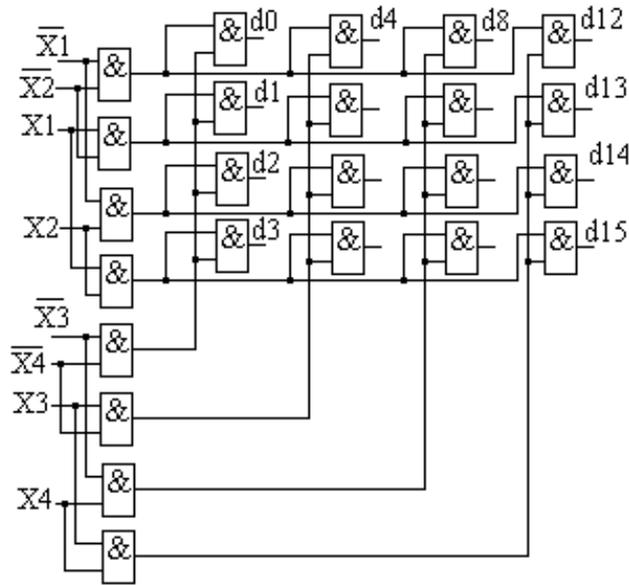


Рис. 8.3. Прямоугольный двухкаскадный дешифратор

В двухступенчатом дешифраторе при четном  $n$  дешифраторы первой ступени имеют равное число логических элементов и входов. Половина первой ступени содержит  $2^{N/2}$  логических элементов (схем совпадения). Каждая половина первой ступени использует половину входного кода, поэтому ее число входов равно  $(N/2)2^{N/2}$ . Число входов первой ступени в целом:

$$h = N2^{N/2}. \quad (8.4)$$

Вторая ступень дешифратора выполняется на двухвходовых схемах совпадения.

Так как число выходов каждой части первой ступени равно числу элементов половины первой ступени  $2^{N/2}$ , то для их конъюнкции необходимо:

$$2^{N/2}2^{N/2} = 2^N, \quad (8.5)$$

а число входов второй ступени:

$$2 * 2^N = 2^{N+1}. \quad (8.6)$$

Общее число входов двухступенчатого дешифратора

$$h = 2^{N+1} + N2^{N/2}. \quad (8.7)$$

Сравнивая (8.7) с (8.2) видим, что отношение числа входов линейного и двухступенчатого дешифраторов убывает с ростом  $N$ :

$$\frac{2^{N+1} + N * 2^{N/2}}{N * 2^N} = \frac{2 * 2^N}{N * 2^N} + \frac{N * 2^{N/2}}{N * 2^N} = \frac{2}{N} + \frac{1}{2^{N/2}}. \quad (8.8)$$



Если необходимо, чтобы дешифратор срабатывал в момент поступления строб-сигнала<sup>18</sup>, надо добавить в последнее выражение еще один аргумент.

Обозначим аргумент, соответствующий строб-сигналу  $Y_S$ , тогда:

$$d_0 = (((\dots((Y_S \bar{X}_n) \bar{X}_{n-1}) \dots) \bar{X}_3) \bar{X}_2) \bar{X}_1, \quad (8.10)$$

Остальные строки таблицы истинности не записываем из-за простоты выражения.

В пирамидальном дешифраторе количество ступеней (каскадов) равно числу разрядов входного кода. Пирамидальный дешифратор является наиболее медленным видом дешифратора. Однако он позволяет применять простые двухвходовые клапаны. Цена пирамидального дешифратора со стробированием:

$$h = 2N = 2(2^1 + 2^2 + \dots + 2^N) = 4(2^0 + 2^1 + 2^2 + \dots + 2^{N-1}) = 4(2^N - 1). \quad (8.11)$$

Цена пирамидального дешифратора без стробирования (без первой ступени на рис. 8.4)

$$h = 2(2^2 + 2^3 + \dots + 2^N) = 8(2^{N-1} - 1). \quad (8.12)$$

Сравним последнее выражение с (8.2):

$$\frac{8(2^{N-1} - 1)}{N \cdot 2^N} = \frac{8 \cdot 2^{N-1}}{N \cdot 2^N} - \frac{8}{N \cdot 2^N} = \frac{4 \cdot 2^N}{N \cdot 2^N} - \frac{8}{N \cdot 2^N} = \frac{4}{N} \left(1 - \frac{2}{2^N}\right). \quad (8.13)$$

При  $N = 4$  число входов пирамидального дешифратора на одну восьмую меньше, чем число входов линейного дешифратора. Для дешифратора со стробированием это отношение имеет вид (сравниваем 8.11 и 8.2):

$$\frac{4(2^N - 1)}{N \cdot 2^N} = \frac{4}{N} \left(1 - \frac{1}{2^N}\right). \quad (8.14)$$

Сравним двухступенчатый дешифратор с пирамидальным дешифратором без стробирования.

$$\begin{aligned} \frac{2^{N+1} + N \cdot 2^{N/2}}{8(2^{N-1} - 1)} &\approx \frac{2^{N+1}}{8 \cdot 2^{N-1}} + \frac{N \cdot 2^{N/2}}{8 \cdot 2^{N-1}} = \frac{2 \cdot 2^N}{4 \cdot 2^N} + \frac{N \cdot 2^{N/2}}{4 \cdot 2^N} = \\ &= \frac{1}{2} + \frac{N}{4 \cdot 2^{N/2}} = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{N}{2^{1+N/2}}\right). \end{aligned} \quad (8.15)$$

<sup>18</sup> Стробирование – метод выделения некоторого интервала на временной оси.

С ростом  $N$  последнее выражение стремится к  $1/2$ , следовательно, для больших  $N$  цена пирамидального дешифратора в два раза выше, чем двухступенчатого. Аналогичный результат получается и для дешифратора со стробированием. Для дешифратора со стробированием число входов на 4 больше, чем для дешифратора без стробирования.

Время задержки распространения сигнала для пирамидального дешифратора со стробированием равно  $Nt_3$ , а для дешифратора без стробирования  $(N-1)t_3$ .

### Вопросы для самопроверки

1. Почему линейный дешифратор используется только при небольшом числе разрядов кода?
2. Сколько входов должно быть у схем совпадения в первом каскаде двухкаскадного дешифратора?
3. Сколько входов должно быть у схем совпадения во втором каскаде двухкаскадного дешифратора?
4. Чему равно число каскадов в пирамидальном дешифраторе?
5. По сколько входов имеют схемы совпадения в пирамидальном дешифраторе?
6. Чему равно суммарное число входов всех схем совпадения в линейном дешифраторе?
7. Чему равно число входов всех схем совпадения в первом каскаде двухкаскадного дешифратора?
8. Чему равно число входов всех схем совпадения во втором каскаде двухкаскадного дешифратора?
9. Каково общее число входов у всех схем совпадения двухкаскадного дешифратора?
10. Каково общее число входов у всех схем совпадения в пирамидальном дешифраторе?
11. Какой дешифратор самый быстрый: линейный, двухкаскадный или пирамидальный?

## 9. АППАРАТНОЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ КОДОВ ИЗ ДВОИЧНОЙ ФОРМЫ В ДЕСЯТИЧНУЮ

Двоичные числа, содержащие 4 или менее разрядов, преобразуются в двоично-десятичную форму непосредственно, как одна тетрада. Двоичные числа, имеющие более четырех разрядов, можно преобразовать в двоично-

десятичную форму с помощью сдвигающих регистров. Для этого двоичное число надо сдвигать справа налево старшими разрядами вперед, записывая («вдвигая») его в регистр последовательно, разряд за разрядом, начиная с младшего (правого) разряда регистра[16]. Сдвиги надо повторять до тех пор, пока младший разряд двоичного кода не запишется в младший разряд регистра. Регистр можно рассматривать, как двоично-десятичную разрядную сетку. Когда единица пересекает границу между двоично-десятичными (десятичными) разрядами, то возникает ошибка, так как при переходе через границу десятичных разрядов значение этой единицы изменяется с 8 на 16, тогда как для двоично-десятичного кода оно должно измениться с 8 до 10 (рис. 9.1)<sup>19</sup>.



Рис. 9.1. Сдвиг двоичного кода в двоично-десятичной разрядной сетке

Следовательно, необходима коррекция содержимого тетрады. Для коррекции содержимого тетрады необходимо в тетраду добавлять цифру 6, так как ее двоично-десятичное (десятичное) содержимое уменьшается на 6. Пусть преобразуется двоичный код 11111. Это код числа 31D. После сдвига на 3 разряда в регистре из трех тетрад будет код 0000 0000 0111, т.е. код десятичного числа 007. Это правильный код – переносов между тетрадами не было и младшая тетрада в старшем разряде содержит 0. После четырех сдвигов в младшей тетрада будет недопустимый код 1111, а в целом, в трех тетрадах – код 0000 0000 1111. Соответственно, после пятого сдвига будет недопустимый (по правилам десятичной арифметики) код 0000 0001 1111. Чтобы не было тетрад, содержащих недопустимые значения, надо добавлять цифру 6 при переносе единицы в следующую тетраду и затем после каждого сдвига. Например, сдвинув код 0000 0000 0111, т.е., выполнив четвертый сдвиг, получим код, как отмечено выше, содержащий неверное значение в младшей тетраде (разряд единиц в десятичной системе счисления). Прибавив к младшей тетраде код 0110, получим в регистре код 0000 0001 0101. Это двоично-десятичный код числа 15D. Это верный результат, он соответствует вдвинутому в регистр коду. После пятого сдвига будет код 0000 0010 1011. Прибавив к младшей

<sup>19</sup> Обратите внимание, что при переходе из 3 разряда в 4, из 7 разряда в 8, правила переноса десятичные, а при других переносах – двоичные.

тетраде код 0110, получим 0000 0011 0001, что соответствует 31D. Результат верный.

Вместо добавления кода 6 можно добавлять код 3 (0011) перед сдвигом. После одного сдвига этот код 0011 преобразуется в код 0110.

Рассмотрим коррекцию содержимого тетрад при преобразовании с помощью кода 0011. При анализе необходимости коррекции перед сдвигом выясняется, произойдет ли при сдвиге переход единицы через границу между тетрадами. Если перед сдвигом в тетраде записано 4 (0100) или меньше, то при сдвиге переход единицы через границу между тетрадами не произойдет.

Таблица 9.1

Десятичная цифра	Вход				Выход				Фун- кция
	X1	X2	X3	X4	Y1	Y2	Y3	Y4	
X	X1	X2	X3	X4	Y1	Y2	Y3	Y4	Y
0	0	0	0	0	0	0	0	0	X
1	0	0	0	1	0	0	0	1	X
2	0	0	1	0	0	0	1	0	X
3	0	0	1	1	0	0	1	1	X
4	0	1	0	0	0	1	0	0	X
5	0	1	0	1	1	0	0	0	X+3
6	0	1	1	0	1	0	0	1	X+3
7	0	1	1	1	1	0	1	0	X+3
8	1	0	0	0	1	0	1	1	X+3
9	1	0	0	1	1	1	0	0	X+3

Если же перед сдвигом в тетраде код 5D, 6D или 7D, то, поскольку старший разряд тетрады при таких кодах содержит 0, переход единицы через границу не произойдет. Однако в этих вариантах в тетрадах могут записаться недопустимые значения, а именно: 10, 12, 14 или 11, 13, 15. Поэтому для тетрад, содержащих коды 5, 6 и 7, необходимо сделать коррекцию содержимого перед сдвигом путем прибавления кода 0011.

Если в тетраде записан код 8D или 9D, то необходимо скорректировать результат перехода единицы через границу между тетрадами. Эта коррекция также осуществляется предварительно кодом 0011. Таким образом, коррекция для всех случаев одинакова. Все варианты исчерпываются числами 5, 6, 7, 8 и 9. Эти варианты можно представить в виде таблицы входных и выходных кодов, описывающих работу



Она представляет собой ПЗУ, программируемое изготовителем и имеющее емкость 32x8 битов (рис.9.3). Микросхема содержит три корректирующих элемента - КЭ, как показано на рис. 9.4.

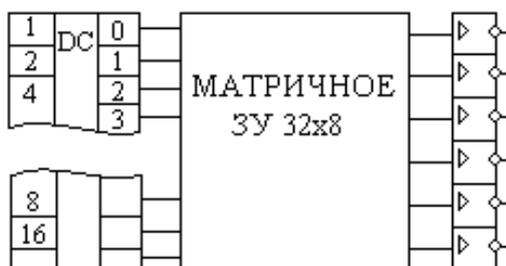


Рис. 9.3. Структура микросхемы K155PP7

Чтобы построить матрицу соответствия входных и выходных кодов для схемы, изображенной на рис. 9.4, надо подавать на входы  $X_1, X_2, \dots, X_5$  коды от 000000 до 111111.

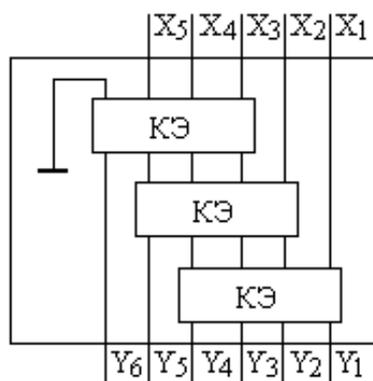


Рис. 9.4. Корректирующие элементы микросхемы K155PP7

Анализируя результат подачи кода, следует учитывать, что нулевой разряд входного кода на схему не подается. Условное графическое изображение этой микросхемы приведено на рис. 9.5.

С помощью одного экземпляра интегральной микросхемы можно преобразовать шестизначное двоичное число. Рассмотрим пример работы схемы при подаче во входные цепи кода 110101 (рис. 9.6).

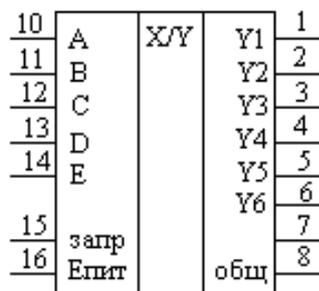


Рис. 9.5. Условное графическое изображение микросхемы преобразователя

В прямоугольниках, обозначающих корректирующие элементы, сверху записаны коды, подаваемые на входы корректирующих элементов, а внизу коды, формируемые на выходах корректирующих элементов.

В первом и третьем элементах код шестерки дополняется до девяти. Во втором элементе коррекция не требуется, так как поступает код числа 3.

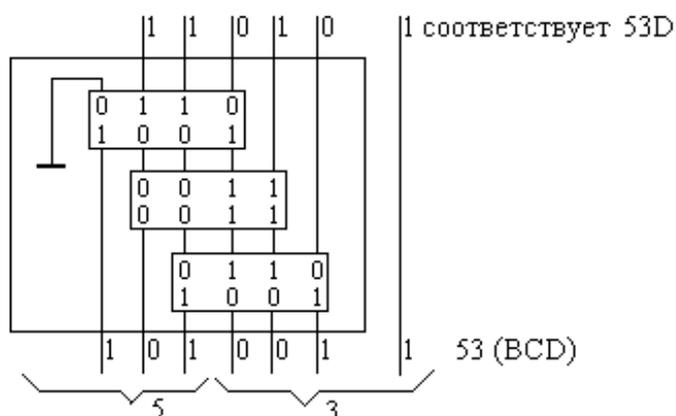


Рис. 9.6. Преобразование шестизрядного двоичного числа

При необходимости преобразования многоразрядных двоичных чисел нужно воспользоваться каскадным соединением микросхем преобразователей. Рассмотрим преобразование в двоично-десятичную форму восьмизрядного двоичного числа. Для этого, как показано на рис. 9.7, необходимо воспользоваться тремя экземплярами микросхемы.

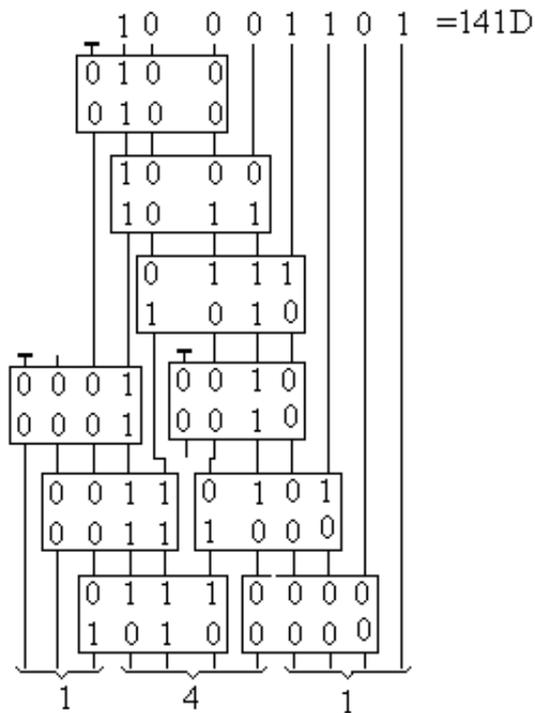


Рис. 9.7. Преобразование восьмиразрядного двоичного числа в двоично-десятичную форму

Микросхема преобразователя кодов имеет открытые коллекторные выходы, поэтому при ее применении необходимо выходные контакты подключать через резисторы к источнику питания. В соответствии с этим реальная электрическая схема выглядит, как показано на рис. 9.8.

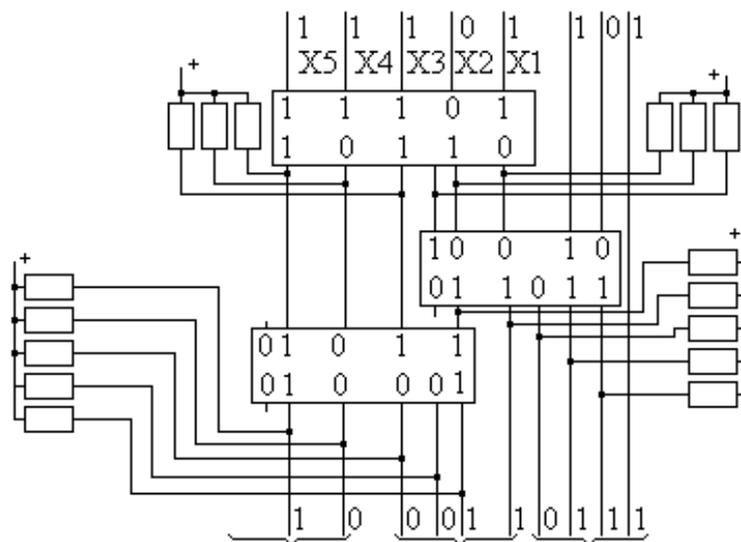


Рис. 9.8. Включение микросхемы преобразователя кодов

При рассмотрении схемы на рис.9.7 видно, что на каждую декаду и на каждый шаг сдвига необходимо по одному корректирующему элементу.

Формальные алгоритмы построения многокаскадных схем на основе рассмотренных преобразователей в литературе не встречаются. Однако для количества разрядов в словах, принятых в ЭВМ различных классов, эти схемы известны.

В качестве еще одного примера рассмотрим схему девятиразрядного преобразователя (рис. 9.9). В ней применены четыре микросхемы К155ПР7.

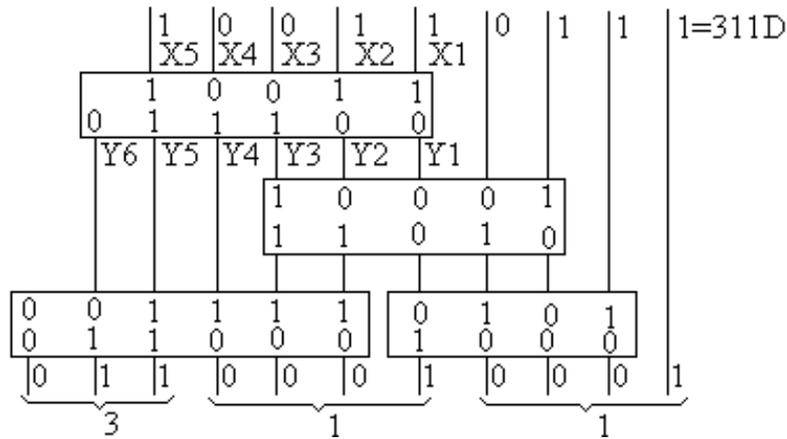


Рис.9.9. Девятиразрядный преобразователь кодов

Кратко рассмотрим преобразование двоично-десятичных кодов в двоичные. Такое преобразование можно выполнить посредством нескольких последовательных делений двоично-десятичного кода на 2. Так как отдельные десятичные цифры в этом случае уже представлены в двоичном коде, то деление на 2 можно выполнить, сдвигая код вправо на один разряд. Самый правый бит, выдвинутый из разрядной сетки, является искомым значением разряда (уже представленного в двоичном виде). Если при сдвиге единица пересекает границу между тетрадами, то возникает ошибка. При переходе от десятков к единицам значение разряда должно уменьшаться в два раза, т.е. от 10 до пяти. Но в случае двоичного числа единица приобретает вес, равный 8. Следовательно, для коррекции нужно вычитать 3. При коррекции, если в старшем разряде тетрады стоит единица, то вычитают три. Пользуясь этими правилами, можно составить таблицу соответствия выходов и входов для корректирующего элемента. В комбинационных схемах сдвиг двоично-десятичных разрядов достигается путем соответствующего соединения одинаковых комбинационных схем. Корректирующие схемы состояются из двух корректирующих элементов. Каждая схема реализуется в виде ПЗУ на 32 байта. Примером является микросхема К155ПР6.

### Вопросы для самопроверки

1. Что означает термин тетрада?
2. В младший или в старший разряд регистра вдвигается двоичный код при преобразовании двоичного числа в двоично-десятичное?
3. Младшими или старшими разрядами вперед вдвигается двоичный код в регистр при преобразовании двоичного кода в двоично-десятичный?
4. Какой корректирующий код добавляется к преобразуемому числу при четвертом сдвиге?
5. Можно ли при преобразовании двоичного кода в десятичный делать коррекцию кодом 0011?

## 10. ОСНОВНЫЕ УСТРОЙСТВА

Для выполнения вычислений и обработки информации необходимы два основных устройства: процессор и согласованное с процессором устройство для хранения информации. Для расширения возможностей вычислительной машины и удобства работы с ней, кроме устройства хранения информации и процессора, в ее состав входят устройства ввода и вывода и дополнительные устройства памяти. Основные устройства (процессор и память) часто называют центральной частью, остальные устройства относят к периферии. Центральная часть и периферия обмениваются сигналами управления и кодами через систему управления вводом и выводом.

Процессор содержит два основных устройства: центральное устройство управления и арифметико-логическое устройство (АЛУ).

Запоминающее устройство, работающее совместно с процессором, относится к устройствам, позволяющим работать с каждым отдельным кодом команды или кодом обрабатываемого числа (операндом). Это устройство называется оперативным запоминающим устройством (ОЗУ), иногда основной оперативной памятью.

Устройства ввода и вывода позволяют вводить информацию и редактировать ее и отображать в виде твердой копии или оперативно.

Дополнительная периферийная память используется для увеличения объема хранимой информации, долговременного ее хранения, в том числе, когда компьютер выключен. Устройства периферийной памяти называются долговременными запоминающими устройствами (ДЗУ) или накопителями.

Совокупность устройств, предназначенных для хранения информации, образует систему взаимосвязанных запоминающих устройств – память ЭВМ.

Устройства управления и программные средства управления образуют систему управления.

## ПРИЛОЖЕНИЯ

### Приложение 1

Основные свойства операций в алгебре Жегалкина.

В алгебре Жегалкина используются операции конъюнкции, суммы по модулю 2 и константы 1. Основными свойствами этих операций являются:

- коммутативность,  $X \oplus Y = Y \oplus X$ ;
- ассоциативность,  $(X \oplus Y) \oplus Z = X \oplus (Y \oplus Z)$ ;
- дистрибутивность,  $X(Y \oplus Z) = (XY) \oplus (XZ)$ .

В качестве аксиом в алгебре Жегалкина принимаются следующие соотношения:  $X1=X$ ,  $X \oplus 0 = X$ ,  $X \oplus X = 0$ ,  $XX=X$ .

Связь между алгеброй Жегалкина и алгеброй, построенной на операциях конъюнкции, дизъюнкции и отрицания (алгебра Буля), устанавливаются с помощью следующих соотношений:

$$X + Y = X \oplus Y \oplus XY, \quad \bar{X} = X \oplus 1, \quad X \oplus Y = \bar{X}Y + X\bar{Y}.$$

Эти выражения легко проверить, воспользовавшись правилами, приведенными ранее.

### Приложение 2

#### Классы логических функций

	В алгебре Буля	$K_0 K_1 S M L$	В алгебре Жегалкина
1	2	3	4
f0	0	+ - - + +	0
f1	$X_1 X_2$	+ + - + +	$X_1 X_2$
f2	$X_1 \bar{X}_2$	+ - - - -	$X_1 \oplus X_1 X_2$
f3	$X_1$	+ + + + +	$X_1$
f4	$\bar{X}_1 X_2$	+ - - - -	$X_2 \oplus X_1 X_2$
f5	$X_2$	+ + + - +	$X_2$
f6	$\bar{X}_1 X_2 + X_1 \bar{X}_2$	+ - - - +	$X_1 \oplus X_2$

1	2	3	4
f7	$X_1\bar{X}_2 + \bar{X}_1X_2 + X_1X_2$	++-+-	$X_1 \oplus X_2 \oplus X_1X_2$
f8	$\overline{X_1 + X_2}$	-----	
f9	$X_1X_2 + \bar{X}_1\bar{X}_2$	-+-.+	
f10	$\bar{X}_2$	---.+ -	
f11	$\bar{X}_1\bar{X}_2 + X_1\bar{X}_2 + X_1X_2$	-+-.-..	
f12	$\bar{X}_1$	--+---..	
f13	$\bar{X}_1\bar{X}_2 + \bar{X}_1X_2 + X_1X_2$	-+----.	
f14	$\overline{X_1X_2}$	-----	
f15	1	-++-++	1

Так как два элемента (f8 и f14) из рассмотренной таблицы обладают системой свойств, присущих полной системе, то любым из этих элементов можно пользоваться для построения других элементов. Наряду с таким подходом по соображениям стоимости, устранения избыточности используют и другие варианты. Удобно воспользоваться таблицей дополнений до полной системы. В левой колонке этой таблицы записана функция, а в правой указывается дополняющая функция [22].

Таблица дополняющих функций (элементов)

Функция (логический элемент)	Обозначение	Дополняющий элемент
Инвертор	НЕ	ИЛИ либо И
Схема ИЛИ	ИЛИ	НЕ
Схема И	И	НЕ
Схема импликации	ЕСЛИ	Нулевой
Схема запрета	НЕТ	Единичный
Схема равнозначности	~	Нулевой, И либо ИЛИ
Схема неравнозначности	$\oplus$	Единичный, И либо ИЛИ

### Приложение 3

#### Некоторые термины и сокращения

Able – название шестнадцатеричной цифры А (числовое значение 10).

Algol (Algorithmic Language) – Алгол, язык программирования высокого уровня.

ALU (Arithmetical and Logical Unit) – арифметико-логическое устройство.

APL (A Programming Language) – АПЛ, язык программирования высокого уровня.

ASCII (American Standard Code for Information Interchange) – Американский стандартный код для обмена информацией. (Иногда произносится «АСКИ»).

B (binary) – двоичный, представленный в двоичной системе счисления.

Backup (Backup) – резервная копия (иногда применяется в виде расширения имени файла).

Basic (Beginners All Purpose Symbolic Instruction Code) – БЕЙСИК, простой для изучения и применения язык программирования, ориентированный на диалоговую работу.

BCD (Binary – Coded Decimal) – двоично-десятичный код.

Binary – двоичный.

Bit (Binary Digit) – разряд двоичного числа.

CP/M (Control Program for Microcomputers) – операционная система для микроЭВМ, написанная в командах микропроцессора Intel 8080.

D (decimal) – десятичный.

DD (Double–Density Disk) – диск для записи с удвоенной плотностью.

Delay – задержка.

DS (Double–Sided Disk) – двухсторонняя дискета.

DOS (Disk Operating System) – дисковая операционная система, загружаемая с дисков и обеспечивающая работу с дисками для прикладных программ.

EEPROM (Electrically Erasable Programmable Read–Only Memory) – электрически стираемое программируемое постоянное запоминающее устройство, ЭСППЗУ.

EGA (Enhanced Graphics Adapter) – усовершенствованный графический адаптер – дисплейный адаптер для ПЭВМ, совместимый с IBM PC, обеспечивающий разрешение 640x350 точек с 156 цветами.

EI (Enable Interrupt) – разрешенное прерывание.

EPROM (Erasable Programmable Read–Only Memory) – программируемое постоянное запоминающее устройство, ППЗУ.

Erase – стирать (запись); разрушать (информацию) to erase a file from a disk – стирать файл на диске, удалять файл с диска.

H (heXadecimal) – шестнадцатеричный.

Hold time – время удержания, т.е. наименьшее время, в течение которого данные должны быть установлены и стабильны после появления фронта тактового импульса.

FIFO (first-in, first-out) – стековая память обратного магазинного типа; дисциплина очереди «первым пришел – первым обслужен».

File – файл, упорядоченный набор записей или иная совокупность данных, хранящаяся в компьютерной системе под общим именем.

Fortran – процедурно ориентированный язык программирования высокого уровня.

Implication – импликация; логическая операция, принимающая значение «ложь», только если первый аргумент истинен, а второй – ложен.

Karnaugh Map – карта Карно (используемая при минимизации булевых функций).

LIFO (Last In First Out) – «последним пришел – первым обслужен»; «звенья следуют в порядке, обратном порядку их поступления» (принцип стека); применяется в математике, информатике и экономике.

Memory – память; запоминающее устройство.

Minterm – элементарная конъюнктивная форма, минтерм.

Minterm Form – дизъюнктивная нормальная форма, ДНФ.

MS program – программа в магнитном ЗУ.

O (octal) – восьмеричный представленный в позиционной восьмеричной системе счисления.

Pascal – процедурно ориентированный язык программирования высокого уровня.

PIT – впадина, «кратер» (темное, неотражающее пятно на поверхности CD-ROM).

PROM (programmable read-only memory) – программируемая постоянная память, программируемое постоянное запоминающее устройство, ПЗУ.

R (reset) восстановление, возврат [возвращение] в исходное положение или состояние; установка в (состояние) «0».

RAM (random-access memory) – память [запоминающее устройство] с произвольной выборкой, ЗУПВ; оперативное запоминающее устройство, ОЗУ.

Random – случайный; произвольный; нерегулярный.

ROM (read-only memory) – ПЗУ, постоянная память; постоянное запоминающее устройство.

S (set) – ставить, устанавливать.

Set-Up Time – время предустановки, задержка сигнала синхронизации по отношению к моменту установки информационного сигнала.

Supercomputer – суперкомпьютер, суперЭВМ – термин, означающий класс наиболее мощных из существующих компьютеров. Суперкомпьютеры используются, как правило, для решения научных задач, моделирования, в компьютерной графике и т. п.

## Приложение 4

### Персоналии

Буль Джордж (1815 – 1864) – английский математик и логик, один из основоположников математической логики; разработал алгебру логики, основу описания функционирования цифровых вычислительных машин.

Нейман (Джон фон Нейман) (1903 – 1957) – венгеро-американский математик сделавший важный вклад в квантовую физику, квантовую логику, функциональный анализ, теорию множеств, информатику, экономику и другие отрасли науки. Наиболее известен как автор современной архитектуры компьютеров (так называемая архитектура фон Неймана), применением теории операторов к квантовой механике (алгебра фон Неймана), а также как создатель теории игр и концепции клеточных автоматов

Шеннон Клод Элвуд. (1916 – 2001) – американский ученый и инженер. Один из создателей математической теории информации.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Ремонтов А.П. Вычислительные машины и системы: учеб. пособие /А.П. Ремонтов, А.П. Писарев. – Пенза: ПГУ, 2006. – 248 с.
2. Майоров С.А. Принципы организации цифровых машин / С.А. Майоров, Г.И. Новиков. – Л.: Машиностроение, ЛО, 1974. – 432 с.
3. Каган Б.М. Электронные вычислительные машины и системы / Б.М. Каган. – М.: Энергоатомиздат, 1985. – 552 с.
4. Каган Б.М. Цифровые вычислительные машины и системы: учеб. пособие для вузов / Б.М. Каган, М.М. Каневский. – М.: Энергия, 1973. – 680 с.
5. Карцев М.А. Арифметика цифровых машин / М.А. Карцев. – М.: Наука, 1969. – 575 с.
6. Савельев А.Я. Арифметические и логические основы цифровых автоматов / А.Я. Савельев. – М.: Высшая школа, 1980. – 255 с.
7. Точки, Рональд Дж. Цифровые системы. Теория и практика, пер. с англ. / Рональд Дж. Точки, Нил С. Уидмер. – М.: Издательский дом Вильямс, 2004. – 1024 с.
8. Ситников Ю.К. Введение в курс электронных цифровых вычислительных машин: учеб. пособие / Ю.К. Ситников. – Казань: изд-во КГУ, 1985. – 76 с.
9. Поспелов Д.А. Логические методы анализа и синтеза схем / Д.А. Поспелов. – М. – Л.: Энергия, 1964. – 320 с.
10. Папернов А.А. Логические основы ЦВТ / А.А. Папернов. – М.: Сов. радио, 1972. – 592 с.
11. Ситников Ю.К. Основные узлы ЭЦВМ /Ю.К. Ситников. – Казань: Изд-во Казанского ун-та, 1981. – 52 с.
12. Бронштейн И.Н. Справочник по математике для инженеров и учащихся втузов / И.Н. Бронштейн, К.А. Семендяев. – 13-е изд., исправленное. – М.: Наука, 1986. – 544 с.
13. Самофалов К.Г. Цифровые электронные вычислительные машины. 2-е изд. / К.Г. Самофалов, В.И. Корнейчук, В.П. Тарасенко. – Киев: Вища школа, 1983. – 455 с.
14. Янсен Й. Курс цифровой электроники: в 4-х т. Т.1. Основы цифровой электроники на ИС. Пер. с голланд. / Й Янсен. – М.: Мир, 1987. – 334 с.
15. Пухальский Г.И. Проектирование дискретных устройств на интегральных микросхемах: справочник / Г.И. Пухальский, Т.Я. Новосельцева. – М.: Радио и связь, 1990. – 304 с.

16. Ситников Ю.К. Основы цифровой вычислительной техники Ю.К. Ситников. – Казань: изд-во Казанского университета, 1992. – 168 с.
17. Букреев И.Н., Микроэлектронные схемы цифровых устройств / И.Н. Букреев, Б.М. Мансуров, В.И. Горячев. – М.: Сов. радио, 1975 – 368 с.
18. Угрюмов Е.П. Цифровая схемотехника / Е.П. Угрюмов. – СПб.: БХВ-Петербург, 2010. – 797 с.
19. Преснухин Л.Н. Цифровые вычислительные машины: учеб. пособие для втузов. / Л.Н, Преснухин, П.В. Нестеров. – М.: Высшая школа, 1974. – 415 с.
20. Лехин С.Н. Схемотехника ЭВМ / С.Н. Лехин. – СПб.: БХВ-Петербург, 2010. – 672 с.
21. Ситников С.Ю. Интегральные микросхемы в информационно-измерительной аппаратуре: учеб. пособие / С.Ю. Ситников, Ю.К. Ситников. – Казань: Казан. гос. энерг. ун-т, 2013. – 132 с.
22. Гук М. Аппаратные средства IBM PC. Энциклопедия / М. Гук. – СПб, Питер, 2003. – 816 с.
23. Таненбаум Э. Архитектура компьютера /Э. Таненбаум. – СПб.: Питер, 2002. – 704 с.
24. Столлингс В. Структурная организация и архитектура компьютерных систем, пер. с англ. / В. Столлингс. – М.: Издательский дом «Вильямс», 2002. – 896 с.
25. Зимин В.А. Электронные вычислительные машины (основы теории и расчета) / В.А. Зимин, изд. 2-е. – М.: «Машиностроение», 1971. – 776 с
26. Брей Б. Микропроцессоры Intel: 8086/8088, 80186/80188, 80286, 80386, 80486, Pentium, Pentium Pro Processor, Pentium II, Pentium III, Pentium 4. Архитектура, программирование и интерфейсы. Шестое издание. Пер. с англ. / Б. Брей, – СПб.: БХВ-Петербург, 2005 – 1328 с.
27. Нарышкин А.К. Цифровые устройства и микропроцессоры: учеб пособие для студ. высш. учеб. заведений / А.К. Нарышкин. – М.: Издательский центр «Академия», 2006. – 320 с.

## СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ. . . . .	3
1. ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ. . . . .	4
1.1. Обработка непрерывных и дискретных сообщений. . . . .	4
1.2. Понятие о количестве информации. . . . .	5
1.3. Численные методы решения задач. . . . .	6
1.4. Возможность автоматического выполнения расчетов. . . . .	7
1.5. Алгоритм. . . . .	8
1.6. Алфавит и язык. . . . .	9
1.7. Уровни описания ЦВМ. . . . .	11
1.8. Структурная схема цифровой вычислительной машины. . . . .	12
Вопросы для самопроверки. . . . .	14
2. АРИФМЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЦВМ. . . . .	15
2.1. Представление информации в вычислительных машинах. . . . .	15
2.2. Системы счисления. . . . .	16
2.3. Перевод чисел из одной системы счисления в другую. . . . .	22
2.4. Коды для представления чисел в ЭВМ. . . . .	28
2.5. Выполнение операций над десятичными числами. . . . .	37
2.6. Формы представления чисел в ЭВМ. . . . .	39
Вопросы для самопроверки. . . . .	42
3. ЛОГИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЦВМ. . . . .	44
3.1. Алгебра логики. . . . .	44
3.2. Логические функции. . . . .	44
3.3. Основные свойства логических функций. . . . .	46
3.4. Нормальные формы логических функций. . . . .	49
3.5. Полные системы логических функций. . . . .	50
3.6. Минимизация логических выражений. . . . .	52
Вопросы для самопроверки. . . . .	55
4. ЭЛЕМЕНТНАЯ БАЗА ЦВМ. . . . .	56
4.1. Комбинационные схемы. . . . .	56
4.2. Цифровые автоматы. . . . .	57
4.3. Способы физического представления информации. . . . .	61
4.4. Технические аналоги функций алгебры логики. . . . .	63
4.5. Передача информации между элементами цифровой вычислительной машины. . . . .	68
4.6. Последовательный и параллельный способы представления и передачи информации. . . . .	69
4.7. Системы логических элементов. . . . .	71
4.8. Триггерные устройства ЦВМ. . . . .	72
4.9. RS-триггер. . . . .	73
4.10. Триггер типа Т. . . . .	78

4.11. D-триггер. . . . .	80
4.12. JK-триггер . . . . .	82
4.13. DV-триггер. . . . .	84
Вопросы для самопроверки. . . . .	85
5. РЕГИСТРЫ. . . . .	86
Вопросы для самопроверки. . . . .	99
6. СЧЕТЧИКИ. . . . .	99
7. СУММАТОРЫ. . . . .	114
Вопросы для самопроверки. . . . .	140
8. ДЕШИФРАТОРЫ. . . . .	141
Вопросы для самопроверки. . . . .	147
9. АППАРАТНОЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЕ КОДОВ ИЗ ДВОИЧНОЙ ФОРМЫ В ДЕСЯТИЧНУЮ. . . . .	147
Вопросы для самопроверки. . . . .	155
10. ОСНОВНЫЕ УСТРОЙСТВА. . . . .	155
ПРИЛОЖЕНИЯ. . . . .	156
Приложение 1. Основные свойства операций в алгебре Жегалкина. . . .	156
Приложение 2. Классы логических функций. . . . .	156
Приложение 3. Некоторые термины и сокращения. . . . .	157
Приложение 4. Персоналии. . . . .	160
ЛИТЕРАТУРА. . . . .	161

*Учебное издание*

**Ситников Сергей Юрьевич,  
Ситников Юрий Кириллович**

**ЭЛЕКТРОННЫЕ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЕ МАШИНЫ:  
Арифметика. Логика. Элементная база**

Учебное пособие

Кафедра информатики и информационно-управляющих систем

Редактор издательского отдела *С.Н. Касимова*  
Компьютерная верстка *Ю.Ф. Мухаметшина*

Подписано в печать 17.04.15.

Формат 60×84/16. Бумага «Business». Гарнитура «Times». Вид печати РОМ.  
Усл. печ. л. 9,76. Уч.-изд. л. 10,83. Тираж 500 экз. Заказ № 11/эл.

Редакционно-издательский отдел КГЭУ,  
420066, Казань, Красносельская, 51

